



UNIREMINGTON[®]
CORPORACIÓN UNIVERSITARIA REMINGTON
RES. 2661 MEN JUNIO 21 DE 1996

ALGORITMOS I
INGENIERIA DE SISTEMAS
FACULTAD DE CIENCIAS BÁSICAS E INGENIERÍA

Vicerrectoría de Educación a Distancia y virtual

2016



El módulo de estudio de la asignatura ALGORITMOS I es propiedad de la Corporación Universitaria Remington. Las imágenes fueron tomadas de diferentes fuentes que se relacionan en los derechos de autor y las citas en la bibliografía. El contenido del módulo está protegido por las leyes de derechos de autor que rigen al país.

Este material tiene fines educativos y no puede usarse con propósitos económicos o comerciales.

AUTOR

José Antonio Polo

Ingeniero de sistemas de la Universidad de Antioquia Especialista en finanzas de la Corporación Universitaria Remington. Participación del tercer Congreso Colombiano de Computación – 3CCC de la universidad EAFIT Participación del primer simposio en Inteligencia Artificial de la Corporación Universitaria Remington Participación del IV Congreso Internacional de Software Libre GNU/Linux, Universidad de Manizales Participación del 5º Congreso Nacional de Redes y Telemática, Redes de Servicios Móviles Integrados, Centro de Construcción de Conocimiento Evento CCC Docente de cátedra del politécnico Jaime Isaza Cadavid Docente de cátedra del Tecnológico de Antioquia Participación del proyecto de la articulación de la media técnica del Tecnológico de Antioquia Docente de la Corporación Universitaria Remington
barra5111@yahoo.es

Nota: el autor certificó (de manera verbal o escrita) No haber incurrido en fraude científico, plagio o vicios de autoría; en caso contrario eximió de toda responsabilidad a la Corporación Universitaria Remington, y se declaró como el único responsable.

RESPONSABLES

Jorge Mauricio Sepúlveda Castaño

Decano de la Facultad de Ciencias Básicas e Ingeniería
jsepulveda@uniremington.edu.co

Eduardo Alfredo Castillo Builes

Vicerrector modalidad distancia y virtual
ecastillo@uniremington.edu.co

Francisco Javier Álvarez Gómez

Coordinador CUR-Virtual
falvarez@uniremington.edu.co

GRUPO DE APOYO

Personal de la Unidad CUR-Virtual

EDICIÓN Y MONTAJE

Primera versión. Febrero de 2011.

Segunda versión. Marzo de 2012

Tercera versión. noviembre de 2015

Derechos Reservados



Esta obra es publicada bajo la licencia Creative Commons.
Reconocimiento-No Comercial-Compártir Igual 2.5 Colombia.

TABLA DE CONTENIDO

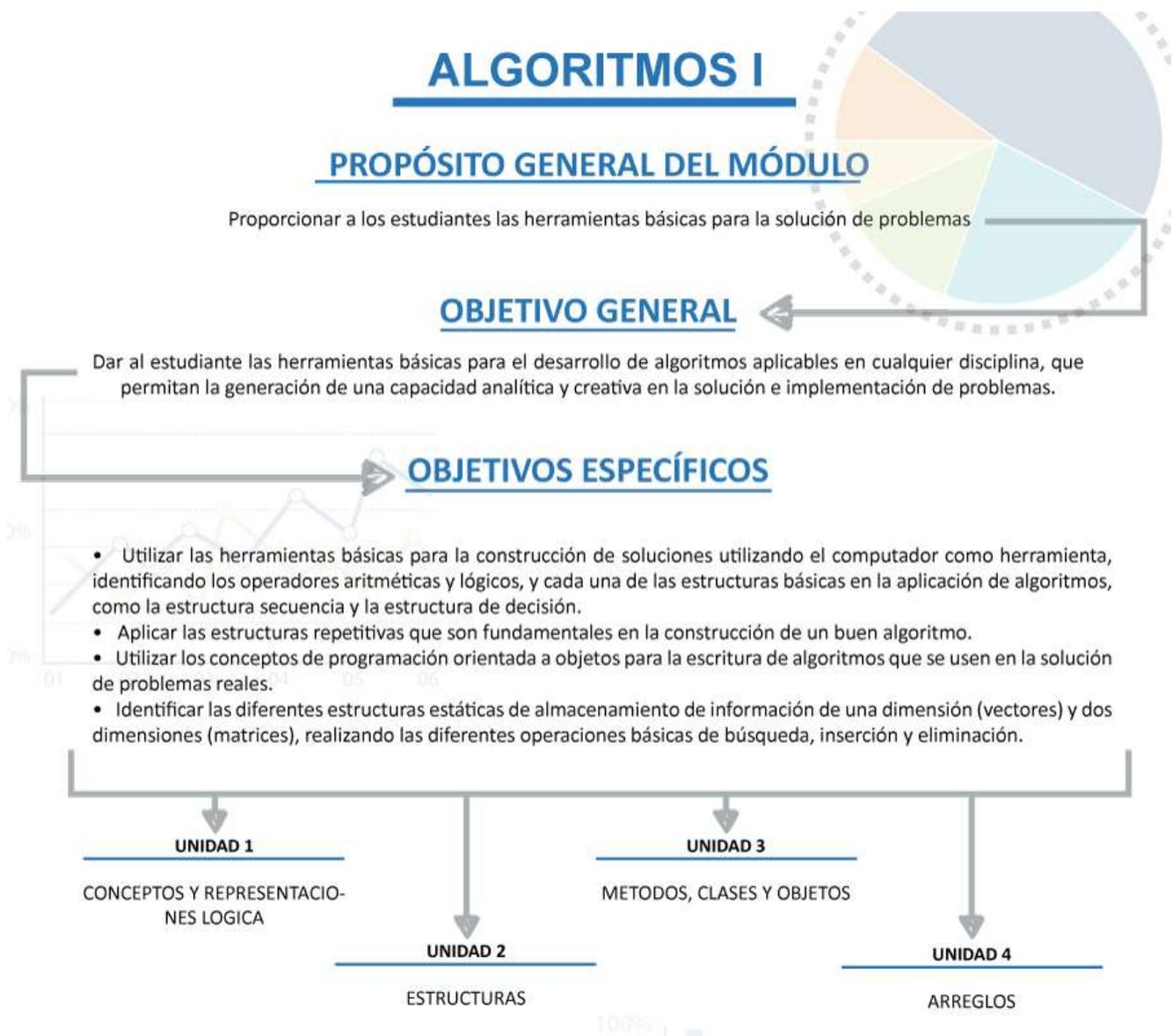
	Pág.
1 MAPA DE LA ASIGNATURA	7
2 CONCEPTOS Y REPRESENTACIONES LOGICAS	8
2.1 Algoritmos.....	8
2.1.1 Esquema general de un computador	8
2.1.2 Problemas, soluciones y programas	9
2.2 Diagramas y sus tipos.....	11
2.2.1 Representación de estructuras básicas	13
2.3 Variables y constantes	14
2.3.1 Elementos para la construcción de un algoritmo	15
2.3.2 Representación de datos en un computador	15
2.4 Operadores aritméticos, relacionales y lógicos	16
2.4.1 Operadores aritméticos.....	16
2.4.2 Operadores lógicos relacionales.....	17
2.4.3 Operadores lógicos booleanos	18
2.4.4 Prioridad de los operadores lógicos booleanos.....	19
2.4.5 Expresiones aritméticas, relacionales y booleanas	20
2.4.6 Conversión de una expresión algebraica a expresión lineal de computador.....	21
2.4.7 Conversión de una expresión lineal de computador a expresión algebraica.....	23
2.5 Operaciones de entrada y salida.....	24
2.5.1 Instrucción de lectura	24
2.5.2 Instrucción de impresión	24
2.5.3 Instrucción de asignación	26

2.6	Estructura de decisión lógica	28
2.6.1	Estructura de decisiones simples y compuestas.....	28
2.6.2	Instrucciones.....	31
2.6.3	Estructura caso o selector múltiple	36
3	ESTRUCTURAS REPETITIVAS	41
3.1	Ciclo mientras que.....	41
3.1.1	Esquema Cualitativo:	41
3.1.2	Esquema cuantitativo	45
3.2	Ciclo para.....	46
3.3	Ciclo que haga mientras que.....	50
3.3.1	Conversión de la instrucción HAGA MIENTRAS QUE en instrucción MIENTRAS QUE	53
3.4	Ciclo anidados	55
	Definición de Variables:.....	57
1.	CLASE Caneca	60
2.	METODO PRINCIPAL ()	60
3.	VARIABLES: r, a, are, vol (TIPO NUMERICA).....	60
4.	PARA (r= 30, 70, 10)	60
5.	área = 3.1416 * (R ^2)	60
6.	PARA (a= 45, 90, 15).....	60
7.	vol = área * a	60
8.	IMPRIMA (vol)	60
9.	FINPARA	60
10.	FINPARA	60
11.	FIN(Método).....	60

12.	FIN(Clase)	60
4	MÉTODOS, CLASES Y OBJETOS	62
4.1	Métodos	62
4.1.1	Métodos tipo función	63
4.1.2	Métodos tipo void.....	67
4.1.3	Parámetros y variables	70
4.1.4	Variables locales y variables globales.....	70
4.1.5	Parámetros de un método.....	70
4.2	Clase	74
4.2.1	Lectura todo es un objeto.....	74
4.2.2	Diagrama de clase y objeto)	74
4.2.3	Declaración de clase	77
4.3	Objetos	85
4.3.1	Constructor	85
4.3.2	Instanciar objetos	88
4.3.3	Declaración de atributos.....	89
5	ARREGLOS.....	96
5.1	Vectores	96
5.1.1	SOLUCIÓN AL PROBLEMA. CONCEPTO DE VECTOR.....	101
5.1.2	Suma de los datos de un vector.....	103
5.1.3	Operaciones básicas: Mayor dato y menor dato en el vector.....	104
5.1.4	Intercambiar dos datos en un vector.....	106
5.2	Operaciones con vectores.....	107
5.2.1	PROCESO DE INSERCIÓN EN UN VECTOR ORDENADO ASCENDENTEMENTE	107

5.2.2	Proceso de borrado en un vector	110
5.2.3	Búsqueda binaria	112
5.2.4	Ordenamiento por selección	116
5.2.5	ORDENAMIENTO ASCENDENTE POR MÉTODO BURBUJA	120
5.3	Matrices	124
5.3.1	Identificación y construcción de una matriz.....	125
5.3.2	Inicialización de los datos de una matriz	127
5.3.3	Recorrido e impresión por filas.....	128
5.3.4	Recorrido e impresiones por columnas	129
5.3.5	Suma de los datos de cada fila de una matriz	130
5.3.6	Suma de los datos de cada columna de una matriz	132
5.4	Clasificación de matrices	133
5.4.1	Suma de los elementos de la diagonal principal de una matriz cuadrada	134
5.4.2	Suma de los elementos de la diagonal secundaria de una matriz cuadrada.....	135
5.4.3	Intercambio de dos filas.....	136
5.4.4	Intercambio de dos columnas	137
5.4.5	Ordenar los datos de una matriz con base en los datos de una columna.....	138
5.4.6	Transpuesta de una matriz	140
5.4.7	Suma de dos matrices.....	142
5.4.8	Multiplicación de matrices	143
6	PISTAS DE APRENDIZAJE	147
7	GLOSARIO	149
8	BIBLIOGRAFÍA	150

1 MAPA DE LA ASIGNATURA



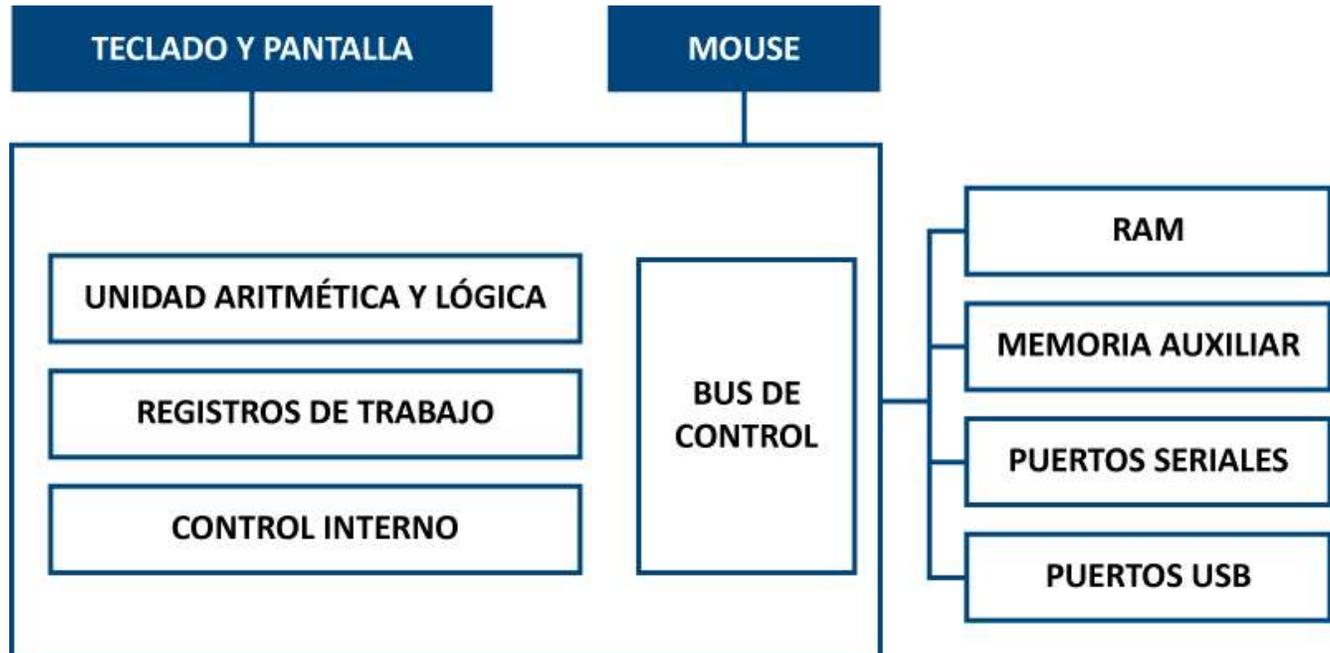
2 CONCEPTOS Y REPRESENTACIONES LOGICAS

2.1 ALGORITMOS

Se define un algoritmo como una secuencia ordenada de pasos que permiten dar solución a un problema real, las técnicas algorítmicas me posibilitan identificar la información que se requiere como datos de entrada, que proceso se debe realizar y que datos de salida se van a mostrar.

2.1.1 ESQUEMA GENERAL DE UN COMPUTADOR

Todas las partes de un sistema de computación operan bajo el control de una de ellas: La unidad de control. Veámoslo en la siguiente figura:



CPU

**VEAMOS CADA UNO DE LOS COMPONENTES DE UN COMPUTADOR:
(HAGA CLIC EN EL TÉRMINO PARA OBTENER INFORMACIÓN)**

- [CPU \(Central Processing Unit\).](#)
- [Unidad aritmética y lógica.](#)
- [Registros de trabajo.](#)
- [Control interno.](#)
- [Bus de control.](#)

- [Memoria Principal \(RAM\).](#)
- [Memoria auxiliar.](#)
- [Puertos seriales.](#)
- [Puertos USB.](#)

EJERCICIO DE ENTRENAMIENTO

- 1.Cuál es la función de la memoria RAM?
2. Qué diferencia hay entre memoria principal y memoria auxiliar en un computador?
3. Describa las funciones de cada uno de los componentes de la CPU de un computador.

2.1.2 PROBLEMAS, SOLUCIONES Y PROGRAMAS

Cuando se va a desarrollar una aplicación usando el computador como herramienta se tiene establecida cierta metodología para garantizar que la aplicación desarrollada sea de buena calidad. Los pasos que establece dicha metodología son:

1. Análisis del problema.
2. Diseño de la solución.
3. Implementación de la solución planteada.
 - 3.1. Elaboración de algoritmos.
 - 3.1.1. Análisis del problema.
 - 3.1.2. Diseño de la solución.
 - 3.1.3. Construcción del algoritmo.
 - 3.1.4. Prueba de escritorio.
 - 3.2. Codificación en algún lenguaje de programación.
 - 3.3. Compilación.
 - 3.4. Pruebas del algoritmo.
4. Pruebas del sistema.
5. Puesta en marcha.

Nuestro curso se centra en lo correspondiente al numeral **3.1**.

Los pasos que se siguen en la construcción de un algoritmo, como ya habíamos mencionado, son:

1. Análisis del problema.

2. Diseño de la solución.
3. Construcción del algoritmo.
4. Prueba de escritorio.

El análisis del problema consiste en determinar exactamente cuáles son los datos de entrada que se requieren, cuál es la información que se desea producir y cuál es el proceso que se debe efectuar sobre los datos de entrada para producir la información requerida. Se debe indagar por todas las situaciones especiales que se puedan presentar para tenerlas en cuenta en el diseño.

Con base en el análisis se elabora el diseño del algoritmo: se asignan nombres a las variables, se define el tipo de cada una de ellas, se definen las operaciones y subprocesos que hay que efectuar y el método para resolver cada uno de ellos.

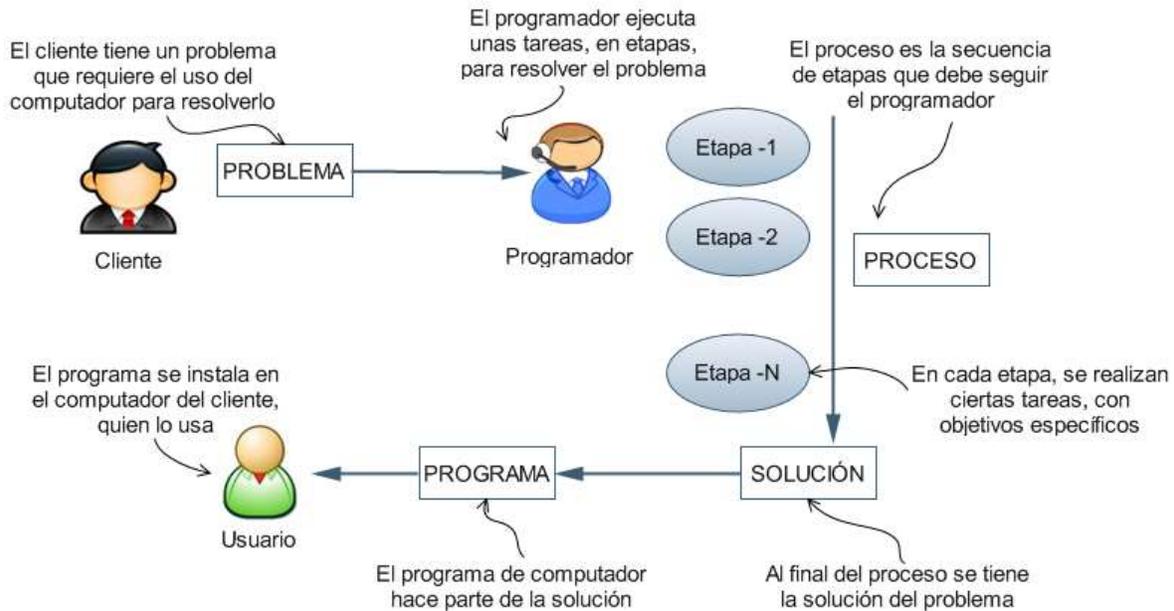
Los elementos para la construcción de un algoritmo son: datos, estructuras e instrucciones.

La prueba de escritorio consiste en asumir la posición del computador y ejecutar el algoritmo que se ha elaborado para ver cómo es su funcionamiento. Esta parte es muy importante puesto que permite detectar errores de lógica sin haber hecho aún uso del computador. Aunque no garantiza que el algoritmo está bueno 100%, ayuda mucho en la elaboración de algoritmos correctos.

Habiendo superado los pasos anteriores, se elige un lenguaje de programación (algunos de los más utilizados en la actualidad son: Java, C, C++, PHP, entre otros), se codifica el algoritmo en dicho lenguaje y se pone en ejecución en el computador disponible.

2.1.3. Pasos para la solución de un problema

Veamos la forma gráfica para representar un problema en la siguiente figura:



En la primera sección nos concentramos en la definición del problema, en la segunda, en el proceso de construcción de la solución y, en la tercera, en el contenido y estructura de la solución misma.

Ahora veamos los pasos que debemos seguir para solucionar el problema en un computador:

- **Paso 1:** Una persona u organización, denominada el **cliente**, tiene un problema y necesita la construcción de un programa para resolverlo. Para esto contacta una empresa de desarrollo de software que pone a su disposición un **programador**.
- **Paso 2:** El programador sigue un conjunto de etapas, denominadas el **proceso**, para entender el problema del cliente y construir de manera organizada una **solución** de buena calidad, de la cual formará parte un **programa**.
- **Paso 3:** El programador instala el programa que resuelve el problema en un computador y deja que el **usuario** lo utilice para resolver el problema. Fíjese que no es necesario que el cliente y el usuario sean la misma persona. Piense por ejemplo que el cliente puede ser el gerente de producción de una fábrica y, el usuario, un operario de la misma.

2.2 DIAGRAMAS Y SUS TIPOS

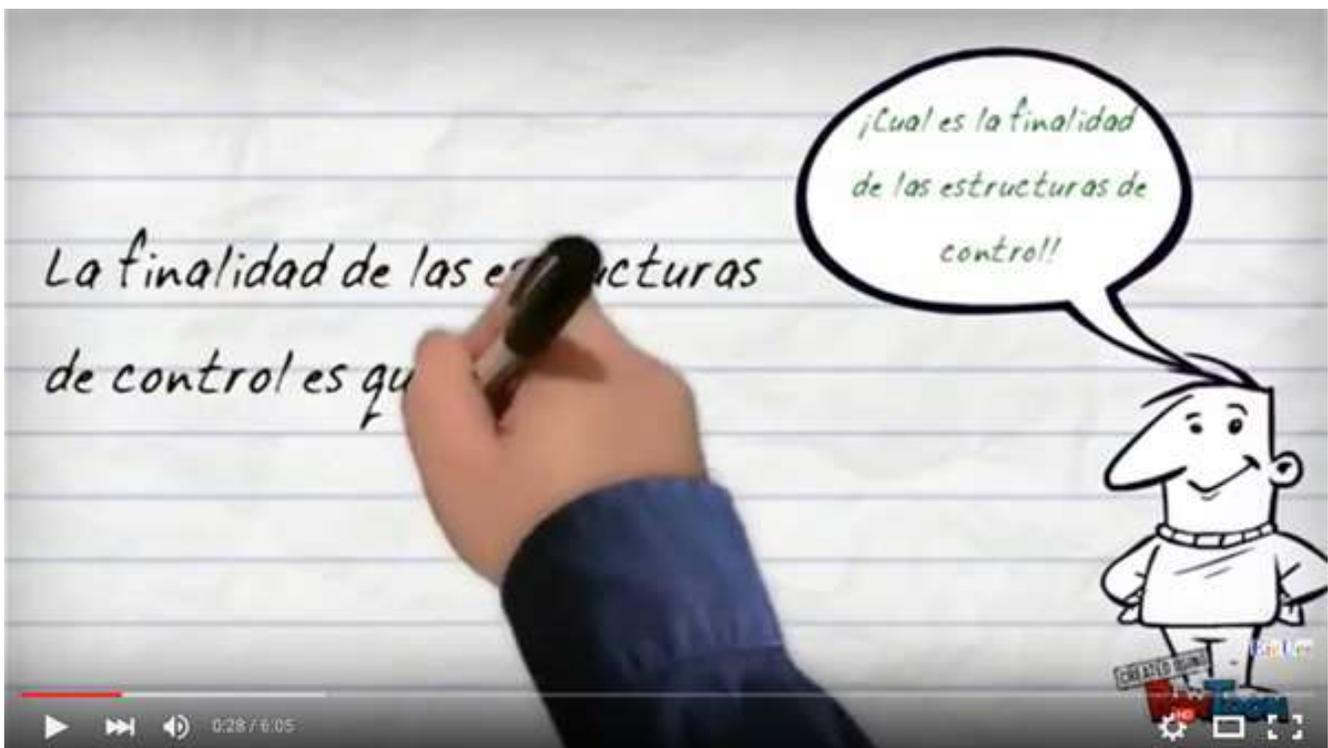
Los diagramas son esquemas que permiten representar las escrituras de los algoritmos, facilitando su construcción. Existen tres formas para representar que son. Diagramas de flujo de datos, diagramación estructurada y representación en pseudocódigo.

Con el siguiente enlace podrás mirar las tres estructura



Quiero aprender a Programar, pero ...?

Pseudocódigo y Diagrama de Flujo? | Iniciándose en la programación - 03 - Tutoriales y más; [Enlace](#)



Programación Estructurada [Enlace](#)

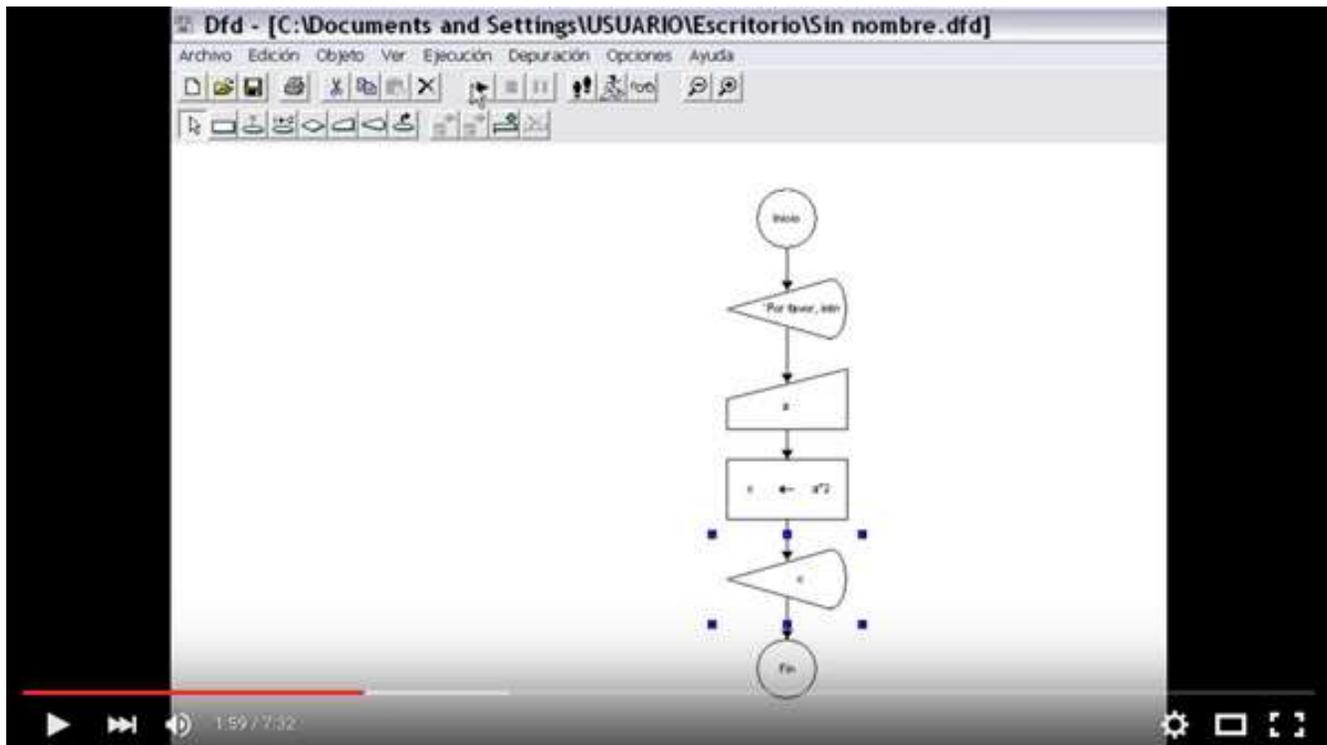


Diagrama de flujo [Enlace](#)

2.2.1 REPRESENTACIÓN DE ESTRUCTURAS BÁSICAS

Las estructuras lógicas para la construcción de algoritmos son:

1. Estructura secuencia
2. Estructura decisión
3. Estructura ciclo

La estructura básica en la construcción de un algoritmo es la estructura de secuencia. Esta estructura consiste en que las instrucciones se ejecutan exactamente en el orden en que han sido escritas: primero se ejecuta la primera instrucción, luego la segunda instrucción, luego la tercera instrucción y por último la última instrucción.

Nota: El orden en el cual se escriben las instrucciones es fundamental para el correcto funcionamiento de un algoritmo.

Cada estructura consta de un conjunto de instrucciones.

Las instrucciones correspondientes a la estructura *secuencia* son:

1. Instrucciones de lectura.
2. Instrucciones de escritura.
3. Instrucciones de asignación.
4. Las instrucciones correspondientes a la estructura decisión.
5. Las instrucciones correspondientes a la estructura ciclo.

Las instrucciones correspondientes a la estructura *decisión* son:

1. La instrucción SI y su componente opcional SINO.
2. La instrucción CASOS.

Las instrucciones correspondientes a la estructura *ciclo* son:

1. La instrucción MIENTRAS QUE.
2. La instrucción PARA.
3. La instrucción HAGA MIENTRAS QUE.

- **Forma general de un algoritmo**

En la programación orientada a objetos un algoritmo puede estar compuesto por una o varias clases donde cada clase representa un prototipo de objetos que provienen del problema que se desea resolver. Cada clase puede estar conformada por variables y métodos: comúnmente, las variables corresponde a los datos de entrada y salida del problema, y los métodos corresponden a las acciones necesaria para solucionarlo. En la unidad 3 se ampliarán estos conceptos, así que por ahora vamos a desarrollar algoritmos de una sola clase y dentro de la clase un solo método, llamado PRINCIPAL. El formato general con la cual vamos a desarrollar nuestro algoritmo es el siguiente:

```
CLASE Nombre
    METODO PRINCIPAL ()
        DEFINICIÓN DE VARIABLES
        <instrucciones>
    FIN_PRINCIPAL
FIN_CLASE
```

2.3 VARIABLES Y CONSTANTES

Es la parte principal al realizar el análisis del algoritmo y consiste en definir cómo se va a realizar el almacenamiento en la memoria, la variable cambia su valor durante el procesamiento en el algoritmo y si se requieren valores que nunca cambian su valor se necesitarían una constante asociada. Lo

principal en la definición de variables es el tipo asociado al almacenamiento y este tiene que ver con los valores que maneja la realidad asociada a lo que almacena la variable por ejemplo no es lo mismo almacenar nombre que edades o salarios, en cualquiera de los casos anteriores el almacenamiento es distinto por el tipo de variable.

2.3.1 ELEMENTOS PARA LA CONSTRUCCIÓN DE UN ALGORITMO

Los elementos con los cuales se construye un algoritmo son las estructuras lógicas y los datos. Miremos los datos.

Para efectos de representación de datos en un computador, estos se clasifican en numéricos y no numéricos, y los datos numéricos se clasifican en enteros y reales.

En términos de computación se denomina **tipo**, y se habla entonces de datos de tipo entero, de tipo real, de tipo no numérico, etc.

Cuando se trabajan datos numéricos en un computador es muy importante considerar si el tipo es entero o real, puesto que, dependiendo de ello, los resultados que se obtienen al efectuar operaciones aritméticas pueden variar sustancialmente.

2.3.2 REPRESENTACIÓN DE DATOS EN UN COMPUTADOR

- La unidad básica de representación de datos es el [bit](#).
- La siguiente unidad se denomina [byte](#).
- La siguiente unidad de representación es el [campo](#).
- La siguiente unidad de representación es el [registro](#).
- La siguiente unidad de representación es el [archivo](#).
- La siguiente unidad de representación es la [base de datos](#).

EJERCICIO DE ENTRENAMIENTO

1. ¿Cuántos bits se requiere para representar la palabra ALGORITMOS?
2. Describa los conceptos de bit, byte, campo, registro, archivo y base de datos.
3. ¿Cuáles son los pasos que se siguen para elaborar soluciones utilizando el computador como herramienta?

2.4 OPERADORES ARITMÉTICOS, RELACIONALES Y LÓGICOS

En la lógica es preciso tener en claro el uso de los distintos operadores asociados a las instrucciones generadas por la asignación y el procesamiento. El uso de operadores aritméticos en las expresiones es requerido por el procesamiento de acuerdo a los cálculos asociados a las variables del problema, los operadores relacionales son utilizados cuando se necesita evaluar condiciones y los lógicos cuando se realizan condiciones compuestas asociadas a las preguntas en todos los casos se debe usar la precedencia de operadores como uno de los aspectos más importantes en la ejecución de instrucciones. Para el manejo de precedencia de operadores se tiene en cuenta que la precedencia más alta se tiene con los paréntesis.

2.4.1 OPERADORES ARITMÉTICOS

Sirven para efectuar cálculos aritméticos. Ellos son:

Símbolo	Operación
+	Suma
-	Resta
*	Multiplicación
/ (slash)	División
\ (backslash)	División entera (Toma solo la parte entera de la división)
%	Módulo (Toma el residuo de una división)
** , ^	Ambos potenciación y radicación (Se debe expresar la raíz como una potencia fraccionarla)

¹Prioridades de los operadores:

Símbolo	Prioridad
+, -	Tienen la misma prioridad
*, /, \, %	Tienen la misma prioridad, pero mayor que la suma y la resta
** , ^	Tienen mayor prioridad que todos los anteriores

Si dos o más operadores consecutivos tienen la misma prioridad, las operaciones se ejecutarán en las instrucciones de izquierda a derecha.

¹ Oviedo Efrain

Ejemplo: Si se tiene la expresión:

$A ** 2/5 * B - 5$ y los valores almacenados en A y B son 5 y 20 respectivamente, la evaluación de acuerdo al orden de prioridad será:

$$5 ** 2 = 25$$

$$25 / 5 * 20 = 100$$

$$100 - 5 = 95$$

Si se tiene una expresión con dos o más potencias consecutivas estas se realizan de derecha a izquierda.

Por ejemplo:

$$4 + 10 / 5 * 2 ^ 2 ^ 3$$

De acuerdo al orden de prioridad, el resultado sería:

$$2 ^ 3 = 8$$

$$2 ^ 8 = 256$$

$$10 / 5 * 256 = 1024$$

$$4 + 1024 = 1028$$

Si se requiere que una o más operaciones se realicen primero que otras, entonces estas se encierran entre paréntesis y dentro de estos se conserva la jerarquía de los operadores.

Ejemplo:

La operación: $\frac{A+B}{C-A} + 20$ debe representarse como: $(A+B) / (C-A) + 20$

La operación: $\frac{a}{b} - \frac{c}{\frac{d+e}{a} * 20}$ se representa como: $a/b - c/((d+e)/a*20)$

2.4.2 OPERADORES LÓGICOS RELACIONALES

Sirven para hallar el valor de verdad de una proposición Lógica simple. Se define una proposición lógica simple (PLS) como la comparación entre contenido de un campo variable y un valor constante o la comparación entre los contenidos de dos campos variables. Ellos son:

Símbolo	Función
==	Igual
<>, !=	Diferente
>	Mayor que
<	Menor que

>=	Mayor o igual que
<=	Menor o igual que

Nota aclaratoria: Estos operadores pueden variar dependiendo el Lenguaje de Programación que se utilice. Para los procesos de comparación es bueno anotar que sólo son válidos si los campos variables a comparar han sido previamente asignados.

Ejemplos:

CARLOS >= 6

Esto es una PLS, en la cual se compara el contenido del campo variable CARLOS con el valor numérico 6, esta puede ser verdadera o falsa dependiendo del contenido del campo CARLOS.

Nombre <> "*"

B == C

SALARIO <= 98700

EDAD > 100

2.4.3 OPERADORES LÓGICOS BOOLEANOS

Sirven para hallar el valor de verdad de una proposición lógica compuesta (PLC), entendiéndola como la conexión de dos o más PLS. En términos de Lógica matemática son los llamados conectivos lógicos. Ellos son:

Símbolos Matemáticos	Símbolos utilizados en programación	Nombre	Valor de Verdad o Definición
^	&&	Conjunción (AND), se lee Y	Se define como verdadera cuando las PLS que conectan son todas verdaderas
v		Disyunción (OR), se lee O	Se define como falsa cuando las PLS que conectan son todas falsas.
~	!	Negación (NOT), se lee NO	No es un conectivo lógico y su función es alterar el valor de verdad de las proposiciones lógicas.

2.4.4 PRIORIDAD DE LOS OPERADORES LÓGICOS BOOLEANOS

1. Negación!
2. Conjunción **&&**
3. Disyunción **||**

Las variables lógicas son variables que sólo pueden tomar dos valores: verdadero o falso.

En general, una variable lógica, en el ámbito de los computadores, es una variable de un solo bit, el cual puede ser 0 ó 1. Por convención se ha adoptado que el 0 representa falso y el 1 verdadero.

Se establece por convención que para formar una PLC, las PLS deben estar encerradas entre paréntesis y para hallar el valor de verdad de una PLC primero se evalúa el valor de verdad de cada PLS por separado y el valor de verdad de la PLC estará en función del operador lógico booleano usado para la conexión.

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Sean: A = 1; B = 3; C = 0. Hallar el valor de verdad de la siguiente PLC

$$(A < B) \wedge (B < C)$$

V F Se halló el valor de verdad de cada PLS

V ^ F Se aplicó la definición del operador lógico booleano conjunción



F La PLC es falsa

EJERCICIO DE ENTRENAMIENTO

1. Dada la siguiente definición de variables con su respectivo tipo y contenido

Numéricos enteros

$$a = 4$$

$$b = 7$$

$$c = 3$$

$$d = 2$$

Numéricos reales

$$y = 3.5$$

$$x = 2.0$$

$$z = 5.0$$

$$w = 1.5$$

Determine el resultado de evaluar cada una de las siguientes expresiones:

a) $a * b / 2 + 1$

b) $c / y ^ 2$

c) $a / ((b + c) / (d + 1) * (a + b) - b) ^ b ^ a + z$

d) $z / x + b * w * (c - b) / a$

2.4.5 EXPRESIONES ARITMÉTICAS, RELACIONALES Y BOOLEANAS

Cuando se trata de evaluar expresiones lógicas primero se evalúan las expresiones aritméticas, luego las expresiones relacionales y por último las expresiones lógicas, las cuales también tienen cierta prioridad en el momento de efectuar la evaluación, como mencionamos anteriormente.

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

1. $a \ \&\& \ b$

2. $a > b \ || \ c < d$

3. $3.14 * \text{radio} \geq a ^ 2 \ || \ (b - c) == (3.1 + c) \ \&\& \ (c + d) * 2 \leq 1$

En el ejemplo 1, si **a** y **b** tienen estado de verdad, el resultado de evaluar la expresión es verdadero; de lo contrario es falso.

En el ejemplo 2, si **a** es mayor que **b**, o **c** es menor que **d**, el resultado de evaluar la expresión es verdadero; de lo contrario es falso.

En el ejemplo 3, primero se evalúan las expresiones aritméticas:

- Llamaremos **r1** el resultado de multiplicar 3.14 por el valor almacenado en la variable **radio**.
- Llamaremos **r2** el resultado de elevar el contenido de la variable **a** al cuadrado.

- Llamaremos **r3** el resultado de restarle a **b** lo que hay almacenado en **c**.
- Llamaremos **r4** el resultado de sumar 3.1 con el contenido de **c**.
- Llamaremos **r5** el resultado de multiplicar por 2 la suma de **c** con **d**.

Nuestra expresión quedará:

$$r1 >= r2 \ || \ r3 == r4 \ \&\& \ r5 <= 1$$

- Llamaremos **r6** el resultado lógico obtenido de comparar **r1** con **r2**.
- Llamaremos **r7** el resultado de comparar **r3** con **r4**.
- Llamaremos **r8** el resultado de comparar **r5** con 1.

Nuestra expresión queda:

$$r6 \ || \ r7 \ \&\& \ r8$$

Luego evalúa **r7 && r8**.

- Llamaremos **r9** a este resultado: Sí **r7** y **r8** son verdaderos, entonces **r9** será verdadero; de lo contrario **r9** será falso.

Nuestra expresión queda:

$$r6 \ || \ r9$$

En la cual, con uno de los dos operando que sea verdadero, el resultado de evaluar la expresión será verdad.

2.4.6 CONVERSIÓN DE UNA EXPRESIÓN ALGEBRAICA A EXPRESIÓN LINEAL DE COMPUTADOR

Cuando se elabora un algoritmo es muy común tener que escribir expresiones, sobre todo si se trata de algoritmos de carácter científico o matemático.

Para escribir expresiones de computador, según el tema anterior, es necesario tener en cuenta la forma como el computador evalúa dichas expresiones.

Veamos cómo convertir una expresión algebraica en expresión de computador.

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

$$\frac{a}{b \cdot c}$$

Si queremos escribir esta expresión algebraica como expresión de computador, tenemos varias formas de hacerlo:

1. $a / b * c$
2. $a / b / c$
3. $a / (b * c)$

La primera forma es incorrecta, porque de acuerdo a lo visto en el tema anterior, primero ejecuta la división del valor de **a** entre el valor de **b**, y el resultado lo multiplica por el valor de **c**. Osea que si **a** vale 36, **b** vale 6 y **c** vale 2 el resultado de evaluar dicha expresión es 12, lo cual es erróneo.

La segunda y tercera forma son correctas: en la segunda forma, primero ejecuta la división del valor de **a** por el valor de **b** y el resultado lo divide por el valor de **c**, obteniendo como resultado 3. En la tercera forma primero multiplica el valor de **b** por el valor de **c** y el resultado divide al valor de **a**, obteniendo como resultado también 3.

Es supremamente importante entender este primer ejemplo.

En la tercera forma hemos utilizado paréntesis para alterar el orden de ejecución de las operaciones; sin embargo, en la segunda forma no lo hemos utilizado y el resultado también es correcto.

Veamos algunos ejemplos en los que se exige el uso del paréntesis:

EJERCICIOS DE APRENDIZAJE

1. Consideremos la siguiente expresión algebraica:

$$\frac{a + \frac{d}{e} + c}{b \cdot c}$$

La expresión de computador correcta puede ser:

1. $(a + d / e + c) / (b * c)$ ó
2. $(a + d / e + c) / b / c$

2. Consideremos esta otra expresión algebraica:

$$a^{b^{c+1}}$$

La forma correcta de escribir esta expresión algebraica como expresión de computador es:

$$a \wedge b \wedge (c + 1)$$

2.4.7 CONVERSIÓN DE UNA EXPRESIÓN LINEAL DE COMPUTADOR A EXPRESIÓN ALGEBRAICA

Pasemos ahora a considerar el caso contrario: dada una expresión de computador, escribir la expresión algebraica correspondiente.

Consideremos los siguientes ejercicios:

EJERCICIOS DE APRENDIZAJE

1. $a + b * c / d - e \wedge f$

La expresión algebraica es:

$$a + \frac{b \cdot c}{d} - e^f$$

2. $(a + b) * c / (d - e) \wedge f$

La expresión algebraica es:

$$\frac{(a + b) \cdot c}{(d - e)^f}$$

3. $a - b / c + (b - c / d) / e$

La expresión algebraica es:

$$a - \frac{b}{c} + \frac{b - \frac{c}{d}}{e}$$

2.5 OPERACIONES DE ENTRADA Y SALIDA

Uno de los aspectos más importantes en la lógica de programación es identificar y definir las partes del algoritmo para entender claramente el problema. Los datos de entrada se identifican del enunciado del problema como las variables que deben ser conocidas para proponer la solución, se asocian generalmente a datos leídos (variables de entrada). Las variables de salida son las que se deben definir en el análisis del algoritmo como las que almacenan en memoria para generar la salida del problema descrito; estas son calculadas en el procesamiento del algoritmo y almacenadas en la definición de las variables de salida.

2.5.1 INSTRUCCIÓN DE LECTURA

Para que el computador pueda procesar datos, éstos deben estar en la memoria principal (RAM). La instrucción de lectura consiste en llevar los datos con los cuales se desea trabajar, desde un medio externo hacia la memoria principal.

Los medios externos en los cuales pueden residir los datos son: disco duro, discos removibles, CD, dispositivos USB, etc.; los datos también pueden entrarse directamente a través del teclado.

La forma general de la instrucción de lectura es:

LEA (lista de variables, separadas por comas)

2.5.2 INSTRUCCIÓN DE IMPRESIÓN

La instrucción de impresión consiste en llevar los datos desde la memoria hacia un medio externo, el cual puede ser disco duro, cinta, impresora, etc.

La forma general de la instrucción de impresión es:

IMPRIMA (lista de variables y/o mensajes, separados por comas)

Los mensajes son para instruir al usuario acerca de los datos que se le están presentando. Si el dato que se imprime es el nombre de una persona, es conveniente que dicho dato esté precedido por un mensaje

que diga: nombre. Si el dato que se está presentando es una edad, es conveniente que dicho dato está precedido por un mensaje que diga: edad. Y así sucesivamente.

Cuando vayamos a escribir un mensaje en una instrucción de impresión, dicho, mensaje lo escribiremos encerrado entre comillas.

Vamos a hacer nuestro primer algoritmo utilizando solo las instrucciones de lectura y de escritura.

```
1. CLASE Primero
2.  METODO PRINCIPAL ()
3.      VARIABLES: nom (CARACTER)
4.          tel (NUMÉRICO)
5.          IMPRIMA ("Este es mi primer programa")
6.          IMPRIMA ("Escriba el nombre y teléfono")
7.          LEA (nom, tel)
8.          IMPRIMA ("nombre: ", nom, "teléfono: ", tel)
9.          IMPRIMA ("Esto es genial")
10. FIN(Método)
11. FIN(Clase)
```

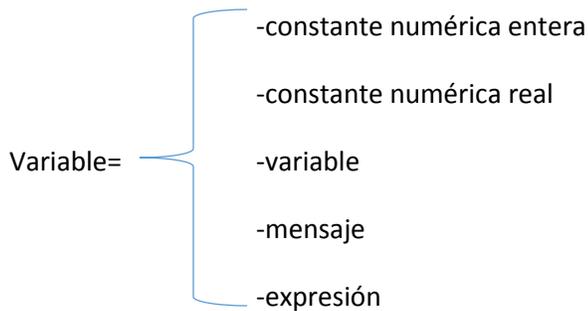
- En la instrucción 1, estamos definiendo el nombre de la clase: la cual llamaremos *Primero*.
- En la instrucción 2, estamos definiendo el nombre del método que llamamos MÉTODO PRINCIPAL().
- En la instrucción 3 estamos definiendo las variables que vamos a utilizar en nuestro algoritmo. Ponemos el título VARIABLES y definimos la variable **nom**, que podrá almacenar datos alfanuméricos y, en la instrucción 4, definimos la variable **tel**, que podrá almacenar datos numéricos.
- En la instrucción 5, ponemos nuestra instrucción de impresión la cual imprime el mensaje "Este es mi primer programa" que saldrá por pantalla
- En la instrucción 6, ponemos de nuevo nuestra instrucción de impresión la cual imprime el mensaje "Escriba el nombre y teléfono". Instruyendo al usuario acerca de los datos que debe introducir.
- En la instrucción 7, ponemos nuestra instrucción de lectura en la cual los datos escritos por el usuario se almacenarán en las posiciones de memoria que el computador identificará con los nombres de **nom** y **tel**.
- En la instrucción 8, ponemos la instrucción de impresión con la cual se imprime los datos escritos por el usuario, cada uno con sus respectivos títulos.
- En la instrucción 9, imprimimos un mensaje el cual saldrá de la siguiente manera "Esto es genial".
- La instrucción 10, indica que es el fin del método.

- La instrucción 11 nos indica que es el fin de la clase.

2.5.3 INSTRUCCIÓN DE ASIGNACIÓN

La instrucción de asignación consiste en llevar algún dato a una posición de memoria, la cual esta identificada con el nombre de una variable.

La forma general de una instrucción de asignación es:



EJERCICIO DE APRENDIZAJE

1. $a=316$
2. $b=3.14$
3. $c="hola mundo"$
4. $d=a$
5. $e=a+b*a$

En los ejemplos **1** y **2**, a las variables **a** y **b** les estamos asignando una constante numérica: entera en el primer ejemplo, real en el segundo.

En el ejemplo 3, a la variable **c** le estamos asignando un mensaje.

En el ejemplo 4, a la variable **d** le estamos el contenido de otra variable.

En el ejemplo 5, a la variable **e** le estamos asignando el resultado de evaluar una expresión.

EJERCICIO DE ENTRENAMIENTO

1. Si el valor de $a = 4$, $b = 5$, $c = 1$, $l = \text{Verdadero (TRUE)}$; muestre cuales son los valores impresos en el siguiente algoritmo:

1. CLASE OperadorYExpresion
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: a, b, c, x, y, z (NUMÉRICAS)
4. l: (BOOLEANAS)
5. a = 4
6. b = 5
7. c = 1
8. l = TRUE
9. $x = b * a - b ^ 2 / 4 * c$
10. $y = a * b / 3 ^ 2$
11. $z = (((b + c) / 2 * a + 10) * 3 * b) - 6$
12. IMPRIMA (x, y, z)
13. FIN(Método)
14. FIN(Clase)
2. Usando los valores de a, b, c y l del punto anterior, calcule el valor almacenado en las siguientes variables:
 $x = (b <= 100) \&\& ! (a > c) \&\& (c == 1)$
 $y = (b == 5) || (c == 30) \&\& ! l$
 $z = ((b + 20) > (c - 1)) || ((a + 5) <= 50)$
3. Elaborar un algoritmo que imprima el siguiente mensaje: “Que buenos son los algoritmos y la computación”.
4. Cuáles son las instrucciones correspondientes a la estructura ciclo?
5. Cómo se diferencia la escritura de mensajes de la escritura de datos de una instrucción de lectura?
6. Detecte y describa los errores que hay en el siguiente algoritmo:
 1. CLASE Error
 2. METODO PRINCIPAL ()
 3. VARIABES: x, y (NUMÉRICAS)
 4. IMPRIMA (“Digite los datos para x y y:”)
 5. IMPRIMA (“dato x:”, x, “dato y:”, y)

6. LEA (x, y)
7. IMPRIMA (“Hasta pronto”)
8. FIN(Método)
9. FIN(Clase)

2.6 ESTRUCTURA DE DECISIÓN LÓGICA

Es un mecanismo que permite verificar el valor lógico de una pregunta, si la pregunta es verdadera se ejecuta un bloque de instrucciones y si es falsa se ejecuta otro bloque de instrucciones en caso de que exista.

Estas instrucciones se pueden componer de una instrucción simple o de una instrucción compuesta. En la instrucción simple solo se usa la opción verdadera de la condición mientras que en la instrucción compuesta se utiliza su componente de lo contrario. Estas estructuras se pueden implementar de forma anidada esto quiere decir que dentro de una condición se puede tener una o más condiciones

2.6.1 ESTRUCTURA DE DECISIONES SIMPLES Y COMPUESTAS

La estructura de decisión permita instruir al computador para que ejecute ciertas acciones (instrucciones) según alguna condición.

La forma general de la instrucción SI es:

SI (condición)
 Instrucciones que se ejecutan cuando la condición sea verdadera.
SINO
 Instrucciones que se ejecutan cuando la condición es falsa.
FINSI

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Elaborar un algoritmo que lea el salario actual de un empleado y que calcule e imprima el nuevo salario de acuerdo a la siguiente condición: si el salario es menor que 1000000 pesos, aumentar el 10%; sino no hacer el aumento.

Análisis:

Datos de entrada: salario actual (salact).

Cálculos: determinar el aumento según la condición planteada.

Datos de salida: aumento (au), nuevo salario (nuesal).

Nuestro algoritmo es:

```
1. CLASE AumentoCondicional
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: salact, au, nuesal (NUMÉRICAS)
4. LEA (salact)
5. SI (salact < 1000000)
6.     au = salact * 0.1
7. SINO
8.     au = 0
9. FINSI
10.  nuesal = salact + au
11.  IMPRIMA ("Nuevo salario: ", nuesal)
12.  FIN(Método)
13.  FIN(Clase)
```

- En la instrucción 3, se definen las variables con las cuales vamos a trabajar.

- En la instrucción 4, se lee el salario actual.
- En la instrucción 5, se compara el salario leído con el dato de referencia planteado en el enunciado.
- Si la condición de la instrucción 5 es verdadera, se ejecuta la instrucción 6; sino se efectuará la instrucción 8.
- En la instrucción 6, se determina el aumento, el cual es el diez por ciento del salario actual, mientras que en la instrucción 8 se asigna cero al aumento.
- La instrucción 9, delimita el alcance de la instrucción SI.
- En la instrucción 10, se calcula el nuevo salario, y en la instrucción 11 se imprime el nuevo salario.

El anterior algoritmo se puede escribir sin utilizar el componente SINO, el cual, como habíamos dicho, es opcional.

Veamos nuestro nuevo algoritmo:

```
1. CLASE AumentoCondicional (2)
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: salact, au, nuesal (NUMÉRICAS)
4. LEA (salact)
5. au = 0
6. SI (salact < 1000000)
7.     au = salact * 0.1
8. FINSI
9. nuesal = salact + au
10. IMPRIMA ("Nuevo salario: ", nuesal)
11. FIN(Método)
12. FIN(Clase)
```

La diferencia de este segundo algoritmo con el primero es que al aumento inicialmente se le asigna el valor de cero en la instrucción 5.

Cuando se compara el salario actual con el valor de referencia (1000000), se modificará el aumento sólo si el salario actual es menor que el valor de referencia; en caso contrario el aumento permanecerá en cero.

2.6.2 INSTRUCCIONES

En la práctica se presentan hechos en los cuales es necesario controlar situaciones dentro de situaciones ya controladas, es decir, comprobar condiciones dentro de condiciones, o comprobar varias condiciones a la vez. Estos acontecimientos implican el uso de la instrucción SI de una forma más compleja.

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Elabore un algoritmo que lea tres datos numéricos y que los imprima ordenados ascendentemente.

Análisis:

Datos de entrada: tres datos numéricos (a, b, c).

Cálculos: determinar el menor de los tres datos para imprimirlo de primero, luego determinar el menor de los dos restantes para imprimirlo de segundo y luego imprimir el tercer dato.

Datos de salida: los mismos tres datos de entrada en orden ascendente.

Una primera forma de escribir este algoritmo es siendo exhaustivos en la comparación de los datos.

Realmente, las diferentes situaciones que se pueden presentar para escribir los tres datos son:

La primera, cuando **a** es menor que **b** y **b** es menor que **c**.

La segunda, cuando **a** es menor que **c** y **c** es menor que **b**.

La tercera, cuando **b** es menor que **a** y **a** es menor que **c**,

Y así sucesivamente.

A cada situación le corresponde una relación de orden diferente.

1. a, b, c
2. a, c, b
3. b, a, c
4. b, c, a
5. c, a, b
6. c, b, a

Un algoritmo para efectuar esta tarea es:

1. CLASE Ordenar3Dato (1)
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: a, b, c (NUMÉRICAS)
4. LEA (a, b, c)

```
5.          SI (a < b) && (b < c)
6.                  IMPRIMA (a, b, c)
7.          FINSI
8.          SI (a < c) && (c < b)
9.                  IMPRIMA (a, c, b)
10.         FINSI
11.         SI (b < a) && (a < c)
12.                 IMPRIMA (b, a, c)
13.         FINSI
14.         SI (b < c) && (c < a)
15.                 IMPRIMA (b, c, a)
16.         FINSI
17.         SI (c < a) && (a < b)
18.                 IMPRIMA (c, a, b)
19.         FINSI
20.         SI (c < b) && (b < a)
21.                 IMPRIMA (c, b, a)
22.         FINSI
23.     FIN(Método)
24.     FIN(Clase)
```

Las instrucciones 5 a 7 consideran la primera situación; las instrucciones 8 a 10 consideran la segunda situación; las instrucciones 11 a 13 consideran la tercera situación; las instrucciones 14 a 16 consideran la cuarta situación; las instrucciones 17 a 19 consideran la quinta situación; y las instrucciones 20 a 22 consideran la sexta situación.

Este algoritmo tiene el inconveniente de que cuando una situación sea verdadera, continúa preguntando por las demás, lo cual genera ineficiencia. Para evitar esta ineficiencia utilizamos la parte opcional SINO.

Veamos cómo queda nuestro algoritmo:

```
1. CLASE Ordenar3Dato (2)
2.     METODO PRINCIPAL ()
3.         VARIABLES: a, b, c (NUMÉRICAS)
4.             LEA (a, b, c)
5.             SI (a < b) && (b < c)
6.                 IMPRIMA (a, b, c)
7.             SINO
8.                 SI (a < c) && (c < b)
9.                     IMPRIMA (a, c, b)
10.                SINO
11.                    SI (b < a) && (a < c)
12.                        IMPRIMA (b, a, c)
13.                    SINO
14.                        SI (b < c) && (c < a)
15.                            IMPRIMA (b, c, a)
16.                        SINO
17.                            SI (c < a) && (a < b)
18.                                IMPRIMA (c, a, b)
19.                            SINO
20.                                IMPRIMA (c, b, a)
21.                            FINSI
22.                        FINSI
23.                    FINSI
24.                FINSI
25.            FINSI
26.        FIN(Método)
27.    FIN(Clase)
```

De esta manera, cuando encuentre que una condición (situación) es verdadera, procede a imprimir los datos en forma ordenada y no sigue preguntando por las demás condiciones.

Una tercera forma en que podemos elaborar el algoritmo es la siguiente:

Comparamos **a** con **b**.

Pueden suceder dos cosas: una, que **a** sea menor que **b**, y dos, que **b** sea menor que **a**.

1. Si **a** es menor que **b**, implica que habrá que escribir el dato **a** antes que el dato **b**; por lo tanto las posibles formas de escribir los tres datos son:

1. a, b, c
2. a, c, b
3. c, a, b

Si **b** es menor que **c**, imprimimos la primera posibilidad: a, b, c; de lo contrario, debemos comparar **a** con **c**.

Si **a** es menor que **c**, imprimimos la segunda posibilidad: a, c, b; en caso contrario, imprimimos la tercera posibilidad: c, a, b.

2. Si **b** es menor que **a** implica que habrá que escribir el dato **b** antes que el dato **a**; por lo tanto las posibles formas de escribir los tres datos son:

1. b, a, c
2. b, c, a
3. c, b, a

Si **a** es menor que **c**, imprimimos la primera posibilidad: b, a, c; de lo contrario, debemos comparar **b** con **c**.

Si **b** es menor que **c**, imprimimos la segunda probabilidad: b, c, a; sino, imprimimos la tercera probabilidad: c, b, a.

Con base en el anterior análisis nuestro algoritmo queda:

```
1. CLASE Ordenar3Dato (3)
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: a, b, c (NUMÉRICAS)
4. LEA (a, b, c)
5. SI (a < b)
6.     SI (b < c)
7.         IMPRIMA (a, b, c)
8.     SINO //c es menor que b
9.         SI (a < c)
10.            IMPRIMA (a, c, b)
11.        SINO //c es menor que a
12.            IMPRIMA (c, a, b)
13.        FINSI
14.    FINSI
15. SINO //b es menor que a
16.     SI (a < c)
17.         IMPRIMA (b, a, c)
18.     SINO //c es menor que a
19.         SI (b < c)
20.             IMPRIMA (b, c, a)
21.         SINO //c es menor que b
22.             IMPRIMA (c, b, a)
23.         FINSI
24.     FINSI
25. FINSI
26. FIN(Método)
27. FIN(Clase)
```

2.6.3 ESTRUCTURA CASO O SELECTOR MÚLTIPLE

El selector múltiple sirve para reemplazar una serie lógica. Su estructura corresponde a la de un bloque de decisión múltiple, es decir, ofrece más de dos caminos a seguir simultáneamente. Para usar un selector múltiple se debe considerar:

- La presencia de una variable que contenga más de dos valores que sean enteros (1, 2, 3, ..., N) y dependiendo de ese valor se ejecute ciertas instrucciones según el camino lógico determinado.

No tiene sentido usar un selector para una variable como por ejemplo sexo (1; hombre, 2: Mujer), en este caso es más óptimo y eficiente un bloque de decisión pero para una variable como programa (1: Sistemas, 2: Electrónica, 3: Secretariado, 4: Gestión Administrativa, 5: Contaduría) se debe usar un selector.

- El selector múltiple se puede usar cuantas veces se requiera.
- En el selector se debe colocar todos los valores de la variable.
- El selector tiene la siguiente estructura:

```
CASOS
  CASO (VARIABLE==1)
    Grupo de instrucciones a ejecutar cuando la variable sea igual a 1
  SALTO
  CASO (VARIABLE==2)
    Grupo de instrucciones a ejecutar cuando la variable sea igual a 2
  SALTO
  CASO (VARIABLE==3)
    Grupo de instrucciones a ejecutar cuando la variable sea igual a 3
  SALTO
  ...
  CASO (VARIABLE==N)
    Grupo de instrucciones a ejecutar cuando la variable sea igual a N
  SALTO
  OTRO_CASO
    Grupo de instrucciones a ejecutar cuando la variable sea diferente a las anteriores
  SALTO
FINCASOS
```

Después de ejecutar las instrucciones que se encuentran dentro de un caso específico la expresión SALTO nos remitirá hasta el fin de los casos.

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Elaborar un algoritmo que lea el nombre de una persona y su estado civil.

El estado civil está codificado con un dígito con los siguientes significados:

- 1: Soltero
- 2: Casado
- 3: Separado
- 4: Viudo
- 5: Unión libre

El algoritmo debe imprimir el nombre leído y la descripción correspondiente al estado civil.

Análisis:

Datos de entrada: nombre (nom), estado civil (ec).

Cálculos: Comparar el estado civil según el código establecido e imprimir la descripción correspondiente.

Datos de salida: nombre (nom), estado civil (ec).

```
1. CLASE EstadoCivil (1)
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: nom (CARACTER)
4. ec (NUMÉRICA)
5. LEA (nom, ec)
6. CASOS
7. CASO (ec == 1)
8. IMPRIMA (nom, "Soltero")
9. SALTO
10. CASO (ec == 2)
11. IMPRIMA (nom, "Casado")
12. SALTO
13. CASO (ec == 3)
14. IMPRIMA (nom, "Separado")
15. SALTO
16. CASO (ec == 4)
17. IMPRIMA (nom, "Viudo")
```

```
18.          SALTO
19.          CASO (ec == 5)
20.              IMPRIMA (nom, "Unión libre")
21.          SALTO
22.          OTRO_CASO
23.              IMPRIMA (ec, "Estado civil no válido")
24.          SALTO
25.          FINCASOS
26.          FIN(Método)
27.          FIN(Clase)
```

Dentro de la instrucción CASOS cuando escribimos CASO (ec == 1): la máquina compara ec con 1, si ec es igual a 1 ejecuta las instrucciones correspondientes a ese caso.

Un algoritmo equivalente al anterior, utilizando la instrucción SI, es el siguiente:

```
1.  CLASE EstadoCivil (2)
2.  METODO PRINCIPAL()
3.  VARIABLES: nom (CARACTER)
4.  ec (NUMÉRICA)
5.  LEA (nom, ec)
6.  SI (ec == 1)
7.      IMPRIMA (nom, "Soltero")
8.  SINO
9.      SI (ec == 2)
10.          IMPRIMA (nom, "Casado")
11.      SINO
12.          SI (ec == 3)
13.              IMPRIMA (nom, "Separado")
14.          SINO
15.              SI (ec == 4)
```

16.		IMPRIMA (nom, "Viudo")
17.		SINO
18.		SI (ec == 5)
19.		IMPRIMA (nom, "Unión libre)
20.		SINO
21.		IMPRIMA (ec, "Estado civil no válido")
22.		FINSI
23.		FINSI
24.		FINISI
25.		FINSI
26.		FINSI
27.		FIN(Método)
28.		FIN(Clase)

Un punto importante que se debe considerar en este sitio es: ¿cuándo utilizar la instrucción SI, y cuándo utilizar la instrucción CASOS?

La respuesta es sencilla:

- Cuando el resultado de una comparación sólo da dos alternativas, se utiliza la instrucción SI.
- Cuando el resultado de una comparación da más de dos alternativas, se utiliza la instrucción CASOS.

EJERCICIO DE ENTRENAMIENTO

1. Elabore un algoritmo que lea el nombre de una persona y su edad en años. El algoritmo debe imprimir el nombre de la persona y su clasificación de acuerdo a los siguientes criterios: la persona es: 'niño', si la edad esta entre 0 y 10 años; 'adolescente', si la edad esta entre 11 y 18 años; 'adulto', si la edad esta entre 19 y 35 años; 'maduro', si la edad esta entre 36 y 60 años; y 'anciano', si la edad es mayor de 60.
2. La empresa de productos de bellezas "La más bella" otorga descuento a sus clientes según la siguiente clasificación: si es mayorista, tiene una antigüedad de más de dos años y el valor de la compra es mayor que 2'000.000 de pesos le da un descuento del 25%; si es mayorista, tiene una antigüedad menor o igual que dos años y el valor de la compra esta entre 1'500.000 y 2'000.000 de pesos le da un descuento del 20%; si es minoritario, tiene una antigüedad

superior a cinco años y el valor de la compra es superior a 2'000.000 de pesos le da un descuento del 20%; si es ocasional y el valor de la compra es superior a 2'000.00 de pesos le da un descuento del 10%. En cualquier otro caso, la compañía no da ningún descuento. Elabore un algoritmo que lea la clase de cliente, la antigüedad y el valor de la compra y que determine el valor a pagar por la compra.

Los códigos de clasificación del cliente son:

1. Mayorista
2. Minorista
3. Ocasional

3 ESTRUCTURAS REPETITIVAS

Es un mecanismo que permite repetir procesos lógicos más de una vez, dando la posibilidad de solucionar problemas de más alta complejidad. Funciona con una pregunta asociada a una variable de control que si es verdadera ejecuta el bloque de instrucción y en caso de ser falsa no se ejecuta el proceso repetitivo. Las instrucciones repetitivas que se van a desarrollar son: El ciclo para, el mientras que y haga mientras que. Este tipo de mecanismos de repetición dan la posibilidad de usarse de manera anidada ósea que un ciclo puede estar dentro de otro ciclo, generando así soluciones aún más complejas dentro de la lógica de programación.

3.1 CICLO MIENTRAS QUE

Es una instrucción que permite que una acción se repita más de una vez, donde la condición que controla el ciclo puede ser una expresión relacional o una expresión lógica.

La forma general de la instrucción MIENTRAS QUE es:

```
MQ (condición)
    Instrucciones que se ejecutan mientras que la condición sea verdadera
FINMQ
```

La condición puede ser una expresión relacional o una expresión lógica. En la condición, por lo general, se evalúa el valor de una variable. Esta variable, que se debe modificar en cada iteración, es la variable controladora del ciclo.

3.1.1 ²ESQUEMA CUALITATIVO:

Son estructuras repetitivas que se pueden utilizar cuando no se conoce el número de iteraciones a ejecutar ejemplo cuando se hace una encuesta, el número de datos totales a precisar no es concreto, en este caso es más precedente usar un ciclo "mientras que", que un ciclo "para", otros ejemplos serian calcular los salarios en una empresa que cambia constantemente el número de trabajadores, o las definitivas de una escuela en donde se pueden retirar alumnos o ingresar alumnos extemporáneamente; estos ciclos tienen las siguientes características:

² Oviedo Efraín

- El encabezamiento está formado por la frase MIENTRAS_QUE (o de forma abreviada: MQ), seguida de una proposición lógica simple o compuesta encerrada entre paréntesis. Esta proposición deberá estar integrada al menos por un campo variable que posibilite la alteración de su contenido dentro del ciclo, de manera que el proceso repetitivo se interrumpa en un momento predeterminado.
- El ciclo se ejecuta, si y Sólo si, la proposición lógica es verdadera, cuando se vuelva falsa, se sale automáticamente del ciclo.
- El control de las iteraciones lo tiene el usuario, es decir, el usuario determina cuando quiere interrumpir la ejecución del ciclo puesto que bastara dar un valor tal que la expresión lógica se vuelva falsa.

La proposición lógica se puede formar de dos maneras:

- Usando una variable adicional a las variables del diagrama la cual puede ser un switch o una variable llamada control.
- Usando una de las variables que contienen la información a procesar (nombre, edad, sexo, estado civil, etc.), En este caso se dice que el ciclo está controlado por un campo centinela.

En ambos casos (usando un control, un switch o un centinela) se debe hacer lo siguiente:

- Leer antes del encabezamiento del ciclo el campo control, el switch o el campo centinela teniendo en cuenta que el valor asignado sea tal que vuelva verdadera la proposición lógica si se quiere entrar al ciclo.
- Hacer una segunda lectura del campo (control, switch o centinela) dentro del ciclo y antes de llegar a la línea de cierre del mismo teniendo en cuenta que como en ese punto se retorna al encabezamiento del ciclo, si se quiere iterar nuevamente el valor debe ser tal que la proposición lógica se vuelva verdadera; si se quiere salir del ciclo se asignara un valor que la vuelva falsa, en este sentido es que se dice que el usuario tiene el control del ciclo y del número de iteraciones.

Observación: como en los ejercicios siguientes se va hablar de variables tipo contador, variables tipo acumulador, variables tipo promedio y variables tipo porcentaje daremos una definición de cada una de ellas

- **Variables tipo contador:** como su nombre lo indica sirve para contar, los contadores se definen como variables numéricas y son usadas en los procesos repetitivos para hacer el conteo de acciones internas del ciclo o del número de veces que se repite las instrucciones del ciclo. Su formato es el siguiente:

contador = ± valor constante

Esta variable por lo regular se inicializa en cero

- **Variables tipo acumulador:** como su nombre lo indica sirve para acumular cantidades numéricas con la cual se pueda realizar operaciones, su misión es almacenar cantidades variables resultante de procesos sucesivos, estas variables se inicializan en cero su formato general es el siguiente:

acumulador = acumulador \pm expresión

- **Variables tipo promedio:** en estas variables se realizan operaciones para hallar el promedio de x sobre y cantidad, por ejemplo un promedio puede ser igual a un acumulador dividido un contador.
- **Variables tipo porcentaje:** esta variable sirve para saber sobre las estadísticas de personas o cosas, su formato es:

porcentaje = contador específico * 100 / contador general

Ejemplo:

Se está realizando una encuesta en la ciudad (no se conoce el número de encuestados) se va elaborando un archivo de datos y por cada registro tenemos: Edad, Estado civil (1: Soltero, 2: Casado), ingresos mensuales y conforme con el gobierno (1: si, 2: no).

Calcular e imprimir:

- a. Qué porcentaje de personas están de acuerdo con el gobierno.
- b. Promedio de edad de las personas inconformes con el gobierno.
- c. Cuantas personas conformes con el gobierno, ganan menos de \$150.00 mil pesos mensuales y son casadas.
- d. Promedio de ingresos de todas las personas.

Solución: Necesitamos variables para almacenar los datos de entrada:

ed: Para la edad.

ec: Para el estado civil.

ing: Para el ingreso mensual.

confgob: Conforme con el gobierno.

porconf: Porcentaje de personas de acuerdo con el gobierno; para este cálculo se necesita contar a todas las personas encuestadas, porque no se conoce cuantas veces se va a procesar la información, si fuera un ciclo para, no habría la necesidad de este conteo porque el total de iteraciones esta determinado por el registro identificador n , para este conteo se usará el contador llamado contot (Contador total de personas encuestadas), adicionalmente se necesita contar a las personas que están de acuerdo con el gobierno y se hará con el campo conconf.

pormin: Promedio de ingresos de todas las personas. Se necesita acumular los ingresos de todos y se hará en el campo acumulador llamado acuing.

promed: Promedio de edad de las personas en contra del gobierno. Se necesita acumular las edades de estas personas y para ello se usará acumulador acumedad y contar las personas inconformes y se hará con el contador cnconf.

contcas: Contador de personas conformes con el gobierno que ganan menos de \$150.000 y son casadas.

Solución con una variable adicional llamada control:

```
1. CLASE MQCualitativo
2.   METODO PRINCIPAL ()
3.     VARIABLES: ed, ec, ing, configob, contot, conconf,
4.               cnoconf, contcas, acuming, acumedad, porconf,
5.               promin, promed (TIPO NUMÉRICO)
6.     contot = 0
7.     conconf = 0
8.     cnoconf = 0
9.     contcas = 0
10.    acuming = 0
11.    acumedad = 0
12.    LEA (control)
13.    MQ (control > 0)
14.      LEA (ed, ec, ing, configob)
15.      contot = contot + 1
16.      acuming = acuming + ing
17.      SI (configob==1)
18.        conconf = conconf + 1
19.        SI (ING<150000) ^ (EC==2)
20.          contcas = contcas + 1
21.        FINSI
22.      SINO
23.        cnoconf = cnoconf + 1
24.        acumedad = acumedad + ed
25.      FINSI
26.      LEA (control)
27.    FINMQ
28.    porconf = conconf * 100 / contot
29.    promin = acuming / contot
30.    promed = acumedad / cnoconf
31.    IMPRIMA (porconf, promin, promed, contcas)
32.  FIN(Método)
33. FIN(Clase)
```

En la solución anterior se usó una variable adicional que se llama control, su contenido se lee antes del ciclo y el encabezamiento se construyó con la PLS control > 0, aunque se debe aclarar que pudo haber sido cualquier otra, esto significa que para poder entrar al ciclo se le debe dar el control al valor positivo

(usted pudo construir otra PLS (proposición lógica simple) como por ejemplo: $\text{Control} < 0$, $\text{control} = 0$, $\text{control} < > 1$, $\text{control} < 10$, etc., la que se quiera pero teniendo en cuenta que al leer control, el valor asignado debe ser tal que la PLS sea verdadera). Además el control se vuelve a leer antes de retornar al encabezamiento del ciclo y si se quiere volver a iterar el valor leído debe ser tal que la PLS sea verdadera. Por lo general la manera más usada de formar un ciclo mientras que, es usando variables centinela porque en un algoritmo el uso de menos variables lo hace más óptimo, sin embargo, se presentan las otras dos opciones con el fin que se escoja la que más cómoda le parezca.

3.1.2 ³ESQUEMA CUANTITATIVO

El esquema cuantitativo es utilizado cuando se conoce el número de veces que debe repetirse un ciclo determinado, antes de activarse la estructura repetitiva.

El número de iteraciones o cantidad de registro puede ser un valor constante o, generalmente, una variable de entrada cuyo valor es proporcionado al algoritmo antes de activarse el ciclo. Para explicar este esquema se realizará el siguiente ejercicio:

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Elaborar un algoritmo que encuentre la suma de los primeros N números naturales.

Análisis:

Datos de entrada: La cantidad de números a tener en cuenta en la suma

Proceso: Primero se debe conocer la cantidad de números naturales a sumar y luego generar y sumar la cantidad de números comprendidos entre 1 y esa cantidad.

Datos de salida: La suma de los primeros N números naturales.

Definición de Variables:

n: Cantidad de números naturales a sumar

num: Contador que genera los números entre 1 y N y que a su vez controla el ciclo.

suma: Suma de los números entre 1 y N

1. CLASE MQCuantitativo
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: n, suma, num (TIPO NUMÉRICO)
4. suma = 0
5. num = 1
6. LEA (n)
7. MQ (num <= n)
8. suma = suma + num

³ Oviedo Efraín

```

9.          num = num + 1
10.         FINMQ
11.         IMPRIMA (suma)
12.  FIN(Método)
13.  FIN(Clase)

```

Prueba de escritorio:

Si el valor de n es 7.

n	num	suma
7	+	0
	2	+
	3	3
	4	6
	5	10
	6	15
	7	21
	8	28

Salida: La suma es: 28

3.2 CICLO PARA

Es una instrucción que se utiliza cuando una acción se repite más de una vez, donde se conoce los valores inicial y final de las variables controladora del ciclo, y la variación de ella es constante.

Estos procesos cíclicos se caracterizan por el uso de una variable de iteración la cual tiene tres características: Esta inicializada, incrementada y controlada, es decir, tiene límite inferior, incremento y límite superior.

Estas características se dan a manera de instrucciones ubicadas espacialmente en el diagrama en distintas posiciones, esto es lo que define un ciclo automático y una manera muy cómoda de programarlo es agrupando las tres características de la variable de iteración en una sola instrucción, seguida del proceso a iterar y terminando con la instrucción FINPARA.

La instrucción en donde están agrupadas las 3 características, se llama el encabezamiento del ciclo, esquemáticamente es:

```
PARA (I= LINF, LSUP, INC)
    Proceso
FINPARA
```

En donde I es la variable de iteración o variable controladora del ciclo, LINF es el límite inferior o valor inicial de la variable de iteración, LSUP es el límite superior o control de la variable de iteración, INC es el valor del incremento.

NOTA: La instrucción PARA sólo se usa cuando se conocen el límite inferior (LINF) y límite superior (LSUP) de la variable controladora del ciclo.

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Elaborar un algoritmo que lea edad, estado civil (1: Soltero, 2: Casado), estatura y sexo (1: Hombre, 2: Mujer) de 500 personas. Calcular e imprimir: Cuantas personas cumplen simultáneamente ser mayor de edad, soltero, hombre y alto (estatura > 1.70), el porcentaje de esas personas con respecto a total de personas (500) y el promedio de edad y el promedio de estatura de esas personas.

Solución:

Datos de entrada: Se debe leer edad, estatura, estado civil y sexo de 500 personas, notemos que al leer el campo sexo se debe almacenar en él un numero 1 o un numero 2, si el campo sexo contiene el número 1 se entiende que es un hombre; de lo contrario el único valor posible es un 2 y se entiende que es una mujer. Este análisis es válido para el campo estado civil.

Proceso: Se debe utilizar un ciclo, es decir, una variable de iteración; Se debe usar un bloque y una PLC (proposición lógica compuesta) para encontrar aquellas personas que cumplen simultáneamente la condición planteada. Se deben contar estas personas, lo cual sugiere el uso de un contador y como nos piden calcular promedios debemos usar un acumulador de edad y un acumulador de estatura, con el contador es suficiente para calcular los porcentajes requeridos.

Resultados: Imprimir el contador, el promedio y el porcentaje. El algoritmo quedaría así:

1. CLASE CicloPara
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: i, edad, ec, est, sx, cont, acumedad, acumest,
4. promedad, promest, porc (TIPO NUMÉRICO)
5. cont = 0
6. acumedad = 0

```

7.      acumest = 0
8.      PARA (i=1, 500, 1)
9.          LEA (edad, ec, est, sx)
10.         SI (edad>=18) && (ec==1) && (est>=1.70) && (sx==1)
11.             cont = cont + 1
12.             acumedad = acumedad + edad
13.             acumest = ecumest + est
14.         FINSI
15.     FINPARA
16.     promedad = ecumedad / cont
17.     promest = acumest / cont
18.     porc = cont * 100 / 500
19.     IMPRIMA (porc, promedad, promest)
20.     FIN(Método)
21. FIN(Clase)

```

Note que la PLC del bloque de decisión es verdadera, si todas las PLS que la conforman son verdaderas.

(edad >= 18) nos garantiza ser mayor de edad cuando es verdadera.

(ec = 1), en donde la variable ec contiene el estado civil, si el contenido del campo ec es igual a 1 significa que es soltero.

(sx = 1), en donde la variable sx contiene el Sexo. Si el contenido del campo sx es igual a 1 esta PLS es verdadera y significa ser hombre.

(est > 1.70), en donde la variable est contiene la estatura. Según el problema si esta PLS es verdadera es una persona alta.

El campo cont está contando las personas que cumplen la condición buscada, el campo acumedad está sumando las edades de esas personas, el campo acumest está sumando las estaturas de esas personas; por último note que los promedios de edad (promedad), de estatura (promest) y el porcentaje (porc) se calculan por fuera del ciclo. Efectuemos una prueba de escritorio para los siguientes datos (Aunque pudieron ser otros).

edad	ec	sx	est
18	1	1	1.80
20	1	1	1.60
22	1	1	1.75
22	2	2	1.70
26	1	1	1.80

edad	ec	sx	est	cont	acumedad	acumest
				0	0	0
18	1	1	1.80	1	18	1.80
20	1	1	1.60	1	18	1.80
22	1	1	1.75	2	40	3.55
22	2	2	1.70	2	40	3.55
26	1	1	1.80	3	66	5.35

Con los valores de acumedad, acumest y cont, calculemos los promedios y el porcentaje:

promedad $\leftarrow 66/3 \Rightarrow$ promedad = 22

promest $\leftarrow 5.35/3 \Rightarrow$ promest = 1.78

porc $\leftarrow 3 * 100/ 5 \Rightarrow$ porc = 60

Por último se imprime: 3, 22, 1.78, 60

Veamos otros ejemplos:

En una empresa se tiene 1000 empleados, por empleado lee la edad. Calcular e imprimir la cantidad de empleados que tienen edad mayores a 21 años y menores de 30 años.

```

1. CLASE Empleado
2. METODO PRINCIPAL ()
3.   VARIABLES: cont, c, edad (TIPO NUMÉRICO)
4.     cont = 0
5.     PARA (c = 1, 1000, 1)
6.       LEA (edad)
7.       SI (edad>21) &&(edad<30)
8.         cont = cont + 1
9.       FINSI
10.    FINPARA
11.    IMPRIMA (cont)
12.  FIN(Método)
13.  FIN(Clase)

```

En el ejemplo anterior se usó la estructura cíclica automática o ciclo para y se ha dicho que esta estructura se utiliza cuando se conoce el número de iteraciones, en este caso (1000), el número de iteraciones se ha controlado usando un bloque de decisión en el cual por medio de una PLS se compara

el contenido actual de la variable de iteración con un valor constante, una manera de generalizar estos ciclos es comparar el contenido de la variable de iteración con el contenido de un campo el cual se ha leído previamente antes y por fuera del ciclo.

Este campo se conoce con el nombre de **REGISTRO IDENTIFICADOR**.

El problema anterior es para 1000 personas pero lo podemos generalizar para un número N conocido de personas así:

```
1. CLASE EmpleadoN
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: n, cont, c, edad (TIPO NUMÉRICO)
4. LEA (n)
5. cont = 0
6. PARA ( c = 1, n, 1)
7. LEA (edad)
8. SI (edad>21) && (edad<30)
9. cont = cont + 1
10. FINSI
11. FINPARA
12. IMPRIMA (cont)
13. FIN(Método)
14. FIN(Clase)
```

Note que el ciclo va hasta **n** iteraciones pero **n** ha sido leído previamente, es decir, el ciclo se puede hacer para 5, 100, 1000, 2000, Personas porque por medio de la lectura se le da el valor al campo **n**, se determina cuantas veces quiere repetir el proceso. La variable **n** se llama registro identificador.

3.3 CICLO QUE HAGA MIENTRAS QUE

Esta instrucción de ciclo tiene la característica que se ejecuta al menos una vez, ya que la condición que controla el ciclo se encuentra al final, después de haber ejecutado las instrucciones que se encuentran dentro de él.

Esta instrucción de ciclo tiene la característica de que se ejecuta mínimo una vez, ya que la condición se evalúa después de que se han ejecutado las instrucciones del ciclo.

La forma general de la instrucción HAGA MIENTRAS QUE es:

HAGA

Instrucciones que se ejecutan mientras la condición sea verdadera

MQ (Condición)

Cuando se elaboran algoritmos es necesario, en algunas ocasiones, poder ejecutar primero las instrucciones correspondientes a un ciclo y luego evaluar las condiciones que determinan si se vuelven a ejecutar las instrucciones del ciclo. Una de las situaciones en las que es pertinente utilizar la instrucción HAGA MIENTRAS QUE es la elaboración de un menú, en el cual el usuario debe elegir una opción, ya que primero se deben presentar las posibles opciones para que el usuario escoja una, y luego evaluar la escogencia del usuario.

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Elaborar un algoritmo que presente un menú en pantalla con las siguientes opciones:

1. Leer número.
2. Calcular factorial.
3. Determinar si es par.
4. Terminar.

El usuario elige una opción y el programa opera de acuerdo a la opción que él eligió.

Veamos cómo es el algoritmo:

1. CLASE Menú (1)
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: n, f, i, op (TIPO NUMÉRICAS)
4. HAGA
5. IMPRIMA ("Elija una opción del Menú:")
6. IMPRIMA ("1. Leer número")
7. IMPRIMA ("2. Calcular factorial")
8. IMPRIMA ("3. Determinar si es par")
9. IMPRIMA ("4. Terminar")
10. LEA (op)
11. CASOS

```
12.          CASO (op == 1)
13.              LEA (n)
14.          SALTO
15.          CASO (op == 2)
16.              f = 1
17.          PARA (i= 1, n, 1)
18.              f = f * i
19.          FINPARA
20.          IMPRIMA (f, "es el factorial de", n)
21.          SALTO
22.          CASO (op == 3)
23.              SI ((n % 2) == 0)
24.                  IMPRIMA (n, "es par")
25.              SINO
26.                  IMPRIMA (n, "es impar")
27.              FINSI
28.          SALTO
29.          CASO (op == 4)
30.          SALTO
31.          OTRO_CASO
32.              IMPRIMA ("Elija una opción válida")
33.          SALTO
34.          FINCASOS
35.          MQ (op != 4)
36.  FIN(Método)
37.  FIN(Clase)
```

En la instrucción 3, definimos las variables con las que vamos a trabajar: **n** el número leído, **f** para almacenar el factorial, **i** para efectuar las operaciones de cálculo del factorial y **op** para almacenar la opción elegida por el usuario.

En la instrucción 4, hemos colocado la instrucción HAGA, la cual significa que todas las instrucciones que hay desde la instrucción 5 hasta la 34 se van a repetir mientras la condición escrita en la instrucción 35 sea verdadera, es decir, mientras que la opción (**op**) sea diferente de 4.

En las instrucciones 5 a 9, escribimos los mensajes de las diferentes opciones que tiene el usuario.

En la instrucción 10, se lee la opción elegida por el usuario y se almacena en la variable **op**.

En la instrucción 11, planteamos la instrucción CASOS, ya que necesitamos comparar el contenido de la variable **op** con varios valores: si **op** vale 1, simplemente se leerá un valor para **n**; si **op** vale 2, se calcula el factorial de **n** y se imprime dicho resultado; si **op** vale 3, averiguamos si **n** es par e imprimimos el mensaje adecuado; si **op** vale 4, simplemente instruimos a la máquina para que no ejecute ninguna operación y vaya a la instrucción 34 para evaluar la condición de terminación del ciclo; y finalmente, si el valor de **op** no es ninguno de los anteriores, imprimimos el mensaje de que la opción elegida por el usuario no es válida. En las instrucciones correspondientes a cada una de las operaciones hemos colocado la instrucción SALTO, la cual hace que vaya a la instrucción 34 para evaluar la condición del ciclo.

En la instrucción 34, se evalúa la condición. Si **op** vale 4, la condición es falsa y la ejecución continúa en la instrucción 35; cualquier otro valor diferente de 4 significa que la condición es verdadera y por consiguiente regresa a la instrucción 4 para volver a ejecutar las instrucciones del ciclo.

3.3.1 CONVERSIÓN DE LA INSTRUCCIÓN HAGA MIENTRAS QUE EN INSTRUCCIÓN MIENTRAS QUE

En general, cualquier ciclo elaborado con la instrucción HAGA MIENTRAS QUE se puede construir usando la instrucción MIENTRAS QUE, aunque para ello se necesita una variable adicional. Llamaremos a esta variable adicional **sw**, con la cual controlaremos el ciclo MIENTRAS QUE. Inicialmente a esta variable le asignamos el valor de cero y planteamos el ciclo MIENTRAS QUE para que se ejecute mientras **sw** sea igual a cero. El valor del **sw** sólo lo pondremos en 1 cuando la opción elegida por el usuario sea 4.

Veamos cómo queda nuestro algoritmo utilizando la instrucción MIENTRAS QUE en lugar de utilizar la instrucción HAGA MIENTRAS QUE:

1. CLASE Menú (2)
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: n, f, i, op, sw (TIPO NUMÉRICO)

```
4.          sw = 0
5.          MQ (sw == 0)
6.          IMPRIMA ("Elija una opción del Menú:")
7.          IMPRIMA ("1. Leer número")
8.          IMPRIMA ("2. Calcular factorial")
9.          IMPRIMA ("3. Determinar si es par")
10.         IMPRIMA ("4. Terminar")
11.         LEA (op)
12.         CASOS
13.             CASO (op == 1)
14.                 LEA (n)
15.                 SALTO
16.             CASO (op == 2)
17.                 f = 1
18.                 PARA (i= 1, n, 1)
19.                     f = f * i
20.                 FINPARA
21.                 IMPRIMA (f, "es el factorial de", n)
22.             SALTO
23.             CASO (op == 3)
24.                 SI ((n % 2) == 0)
25.                     IMPRIMA (n, "es par")
26.                 SINO
27.                     IMPRIMA (n, "es impar")
28.                 FINSI
29.             SALTO
30.             CASO (op == 4)
31.                 sw = 1
32.             SALTO
```

```
33.                OTRO_CASO
34.                IMPRIMA ("Elija una opción válida")
35.                SALTO
36.                FINCASOS
37.    FINMQ
38.  FIN(Método)
39. FIN(Clase)
```

3.4 CICLO ANIDADOS

Es una estructura en la cual un ciclo se encuentra completamente dentro de otro ciclo.

Los ciclos anidados o nido de ciclos ocurren cuando dentro de un ciclo existe otro u otros ciclos. En estos casos el ciclo más interno se activa tantas veces como el ciclo externo permita entrar en el grupo de instrucciones.

Veamos que hace el siguiente algoritmo:

```
1. CLASE CicloAnidado
2.  METODO PRINCIPAL ()
3.    VARIABLES: i, j (TIPO NUMÉRICO)
4.      PARA (i=1, 3, 1)
5.        PARA (j=5, 7, 1)
6.          IMPRIMA (i, j)
7.        FINPARA
8.      FINPARA
9.    FIN(Método)
10.  FIN(Clase)
```

Note que la variable i toma los valores 1, 2 y 3, por cada uno de estos valores la Variable j toma los valores 5, 6 y 7, es decir que el ciclo interno se activa 3 veces.

Veamos el seguimiento:

i	j	SE IMPRIME	
1	5	1	5
1	6	1	6
1	7	1	7

Al terminar las iteraciones del ciclo interno (el de la j), se retorna nuevamente al ciclo externo (el de la i) y la variable de iteración i toma el valor de dos ($i = 2$) lo cual obliga a entrar nuevamente al ciclo anidado (la i no ha terminado sus iteraciones) y esto implica que la variable J inicie nuevamente desde el comienzo, es decir, desde el valor de cinco.

El proceso se repite nuevamente, se sale del ciclo interno al ciclo externo y la variable i toma su último valor que es tres y se efectúa la última iteración, esto es:

i	j	SE IMPRIME	
2	5	2	5
2	6	2	6
2	7	2	7
3	5	3	5
3	6	3	6
3	7	3	7

En este momento se sale del ciclo de la j y se procede a incrementar la i , pero cuando esta ya tomó todos sus valores. Se sigue con la instrucción siguiente a este ciclo (el de la i) que es Terminar el proceso.

Nótese que por cada valor del ciclo más externo, el ciclo interno toma todos sus valores.

EJERCICIOS DE APRENDIZAJE

1: Elaborar un algoritmo que imprima las tablas de multiplicar del 1 al 10, se debe imprimir el multiplicando, el multiplicador y el producto.

Análisis:

5	*	4	=	20
↓		↓		↓
Multiplicando		Multiplicador		Producto
$1 * 1 = 1$	$2 * 1 = 2$...	$9 * 1 = 9$	$10 * 1 = 10$
$1 * 2 = 2$	$2 * 2 = 4$...	$9 * 2 = 18$	$10 * 2 = 20$
$1 * 3 = 3$	$2 * 3 = 6$...	$9 * 3 = 27$	$10 * 3 = 30$
⋮	⋮		⋮	⋮
$1 * 9 = 9$	$2 * 9 = 18$...	$9 * 9 = 81$	$10 * 9 = 90$
$1 * 10 = 10$	$2 * 10 = 20$...	$9 * 10 = 90$	$10 * 10 = 100$

Nótese que el multiplicando toma valores del 1 al 10, lo mismo que el multiplicador, pero el multiplicando permanece en un valor mientras que el multiplicador toma todos sus valores, lo que lleva a un nido de ciclos de los cuales el más externo generará el multiplicando y el más interno el multiplicador.

DEFINICIÓN DE VARIABLES:

i: Índice del ciclo que generará el multiplicando

j: Índice del ciclo que generará el multiplicador

prod: Producto del multiplicando y el multiplicador

```
1. CLASE Multiplicación
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: i, j, prod
4.     PARA (i= 1, 10, 1)
5.         PARA (j= 1, 10, 1)
6.             prod = i * j
7.             IMPRIMA (i, "*", j, "=", prod)
8.         FINPARA
9.     FINPARA
10. FIN(Método)
11. FIN(Clase)
```

2: Elaborar un algoritmo que imprima la siguiente serie de números:

5 - 1 - 10

5 - 1 - 20

5 - 3 - 10

5 - 3 - 20

6 - 1 - 10

6 - 1 - 20

6 - 3 - 10

6 - 3 - 20

Análisis:

Aquí se encuentran tres variables distintas, la primera toma valores de 5 y 6, la segunda de 1 y 3, y la tercera de 10 y 20.

Por simple inspección el ciclo más externo será el que genere el 5 y el 6 (no cambia de valores mientras los otros sí); luego irá el ciclo que genere el 1 y el 3 (no cambia mientras el último sí) y por último, el más interno, será el que genere el 10 y el 20.

Definición de Variables:

k: Índice del ciclo que generará el 5 y el 6

m: Índice del ciclo que generará el 1 y el 3

n: Índice del ciclo que generará el 10 y el 20

```
1. CLASE Serie
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: k, m, n (TIPO NUMÉRICO)
4. PARA (k= 5, 6, 1)
5. PARA (m= 1, 3, 2)
6. PARA (n= 10, 20, 10)
7. IMPRIMA (k, m, n)
8. FINPARA
9. FINPARA
10. FINPARA
11. FIN(Método)
12. FIN(Clase)
```

3: Una empresa produce canecas, para ello cuenta con una máquina que produce los discos de la parte inferior y otra que produce los cilindros de los lados. La máquina que produce los discos inferiores puede elaborarlos de 5 tamaños diferentes con radios de 30, 40, 50, 60 y 70 cms. La que produce los cilindros los puede hacer de alturas de 45, 60, 75, 90 cms.

Elabore un algoritmo que encuentre e imprima todos los posibles Volúmenes de las canecas que puede producir la empresa.

Análisis:

Es un nido de ciclos, ya que por cada tipo de discos de la base se tienen diferentes alturas de cilindros.

Volumen = Área de la Base * Altura

Área de la base = $3.1416 * R^2$

Definición de Variables:

r = Índice del ciclo que generará los radios

a = Índice del ciclo que generará las alturas de los cilindros

área = Campo variable que contendrá las áreas de los discos

vol = Campo variable que contendrá los volúmenes

```
1. CLASE Caneca
2.   METODO PRINCIPAL ()
3.     VARIABLES: r, a, are, vol (TIPO NUMERICA)
4.       PARA (r= 30, 70, 10)
5.         área = 3.1416 * (R ^2)
6.         PARA (a= 45, 90, 15)
7.           vol = área * a
8.           IMPRIMA (vol)
9.         FINPARA
10.      FINPARA
11.   FIN(Método)
12. FIN(Clase)
```

EJERCICIO DE ENTRENAMIENTO

1. Elabore un algoritmo que lea un entero n y que imprima todos los múltiplos de 3 desde 1 hasta n .
2. Elabore un algoritmo que lea un entero positivo n y que calcule e imprima la sumatoria de todos los enteros desde 1 hasta n .
3. elabore un algoritmo que lea un entero n y que genere e imprima todos los números primos desde 1 hasta n .
4. Elabore un algoritmo que lea dos enteros positivo m y n , y que calculen e impriman el resultado de elevar m a la potencia n utilizando únicamente la operación de suma.
5. Elabore un algoritmo que imprima los enteros desde 1 hasta n de la siguiente manera:

1 22 333 4444 55555 ...

6. Una empresa utiliza la siguiente fórmula para calcular el sueldo de sus empleados:

$$\text{Sueldo} = (100 + \text{edad} + (1+2+3+\dots+\text{años en la compañía}))/\text{años en la compañía}.$$

Elabore un programa que permita imprimir el sueldo y el nombre de cada uno de los 40 empleados de la compañía, así como el total acumulado de sueldos y el nombre del empleado que gana más y el que gana menos.

4 MÉTODOS, CLASES Y OBJETOS

4.1 MÉTODOS

La solución de problemas complejos se facilita considerablemente si se divide en problemas más pequeños. La solución de estos problemas pequeños se realiza con pequeños algoritmos que se denominan métodos y cuya ejecución depende de un método principal. Los métodos son unidades de programa que están diseñados para ejecutar una tarea específica. Estos métodos pueden ser de tipo función o de tipo void, los cuales se escriben sólo una vez, pero pueden ser referenciados en diferentes partes del método principal evitando así la duplicidad de instrucciones en un mismo programa.

El método por ser un algoritmo debe cumplir con las mismas características de este y sus tareas deben ser similares como aceptar datos, escribir datos y hacer cálculos.

Se clasifica según la forma en la que se invoca el método:

- Método de instancia: se invoca desde objetos instanciados de una clase
- Método de clase o método estático: se invocan desde la clase, sin necesidad de instanciar objetos

Los métodos de instancia serán explicados en los subtemas siguientes, por lo que en este subtema no serán referencia de ellos. Los métodos de clase comúnmente llamado métodos estáticos, están asociado a una clase en particular, por lo que su invocación se hace con el nombre de la clase. En este subtema los métodos se declararan públicos para que se pueda acceder a ellos por fuera de la clase a la que pertenecen, y estático para invocarlo desde la clase y no como una instancia de esta. La forma general de un método estático es:

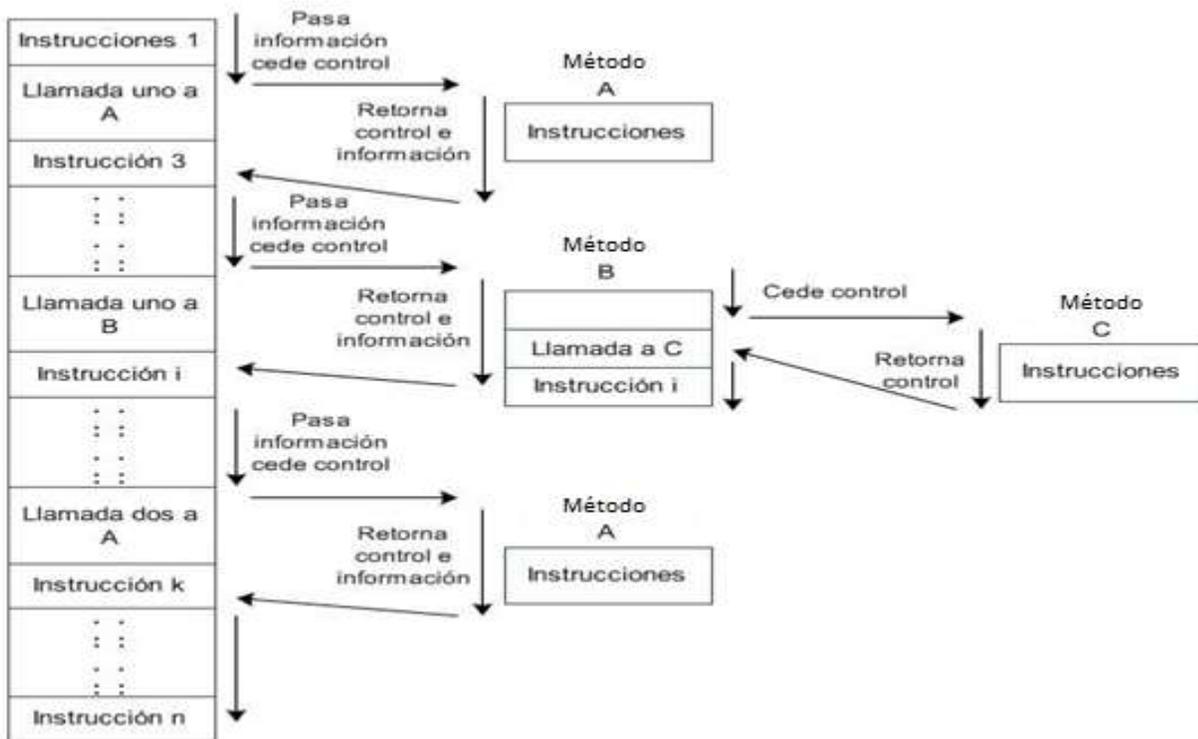
PUBLICO ESTÁTICO TIPO_DE_RETORNO Nombre (Parámetros si los tiene)

Instrucciones

FIN_Nombre

Los conceptos de público y estático se ampliarán en los próximos subtemas.

Un método puede ser invocado tantas veces como se necesite y, a su vez, los métodos pueden invocar a otros métodos, como puede verse en la siguiente figura:



4.1.1 MÉTODOS TIPO FUNCIÓN

Los métodos son algoritmos que se elaboran de forma independiente y que tienen la característica de que se pueden invocar desde cualquier programa cuando se necesiten. El objetivo principal de utilizar métodos es elaborar algoritmos más cortos, menos complejos, más legibles y más eficientes.

La característica principal de un método tipo función es que retorna un valor a la variable desde la cual fue invocada en el método principal, por eso es necesario definir nuestro método del mismo tipo que la variable desde la cual se invocó. Su forma general es:

1. PUBLICO ESTATICO TIPO DE DATO Nombre (Parámetros, si los tiene)
2. DefiniciónVariables:
3. Instrucciones o cuerpo del método
4. RETORNE valor
5. FIN(Método)

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

En el tema de análisis combinatorio (conteo) es importante determinar el número de combinaciones que se pueden construir con **n** elementos, tomados en grupos de a **r** elementos.

Por ejemplo, si tenemos tres elementos **a**, **b**, y **c**, y queremos formar combinaciones de dos elementos, las posibles combinaciones son **ab**, **ac** y **bc**.

El total de combinaciones de tres elementos ($n=3$) tomando de a dos elementos ($r=2$) es tres.

Si el número de elementos es cuatro ($n=4$) **a**, **b**, **c** y **d**, las combinaciones posibles tomando de a dos elementos ($r=2$) son **ab**, **ac**, **ad**, **bc**, **bd** y **cd**; es decir, seis posibles combinaciones.

Para determinar el total de combinaciones de **n** elementos tomados en grupos de a **r** elementos se tiene una fórmula matemática que se escribe así:

$${}^n C_r = \frac{n!}{r! \cdot (n - r)!}$$

La cual se lee: el total de combinaciones de **n** elementos tomados en grupos de a **r** elementos es el factorial de **n** dividido por el producto del factorial de **r** con el factorial de **n - r**.

Si nuestro objetivo es elaborar un algoritmo en el cual se lean los datos de **n** y **r**, y calcular el número de combinaciones que se pueden construir, debemos definir una variable para el factorial de **n**, otra para el factorial de **r** y otra para el factorial de **n - r**. Llamaremos a estas variables **fn**, **fr** y **fnr**.

Hagamos un algoritmo para ejecutar esta tarea: leer dos datos enteros **n** y **r**, y calcular e imprimir el total de combinaciones que se pueden construir con **n** elementos tomados en grupos de a **r** elementos:

1. CLASE Combinación (1)
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: i, n, r, fn, fr, fnr, tc (ENTEROS)
4. IMPRIMA ("Ingrese el número de elementos que desea combinar")
5. LEA (n)
6. IMPRIMA ("Ingrese de cuánto desea el grupo de combinaciones")
7. LEA (r)
8. fn = 1
9. PARA (i = 1, n, 1)
10. fn = fn * i
11. FINPARA
12. fr = 1
13. PARA (i = 1, r, 1)

```
14.          fr = fr * i
15.          FINPARA
16.          fnr = 1
17.          PARA ( i = 1, (n - r), 1)
18.              fnr = fnr * i
19.          FINPARA
20.          tc = fn / (fr * fnr)
21.          IMPRIMA ("Total de combinaciones:", tc)
22.          FIN(Método)
23.          FIN(Clase)
```

En este algoritmo las instrucciones 8 a 11, 12 a 15 y 16 a 19 son exactamente las mismas, la única diferencia es que actúan sobre diferentes datos.

Las instrucciones 8 a 11 trabajan con las variables **fn** y **n**, las instrucciones 12 a 15 con las variables **fr** y **r**, y las instrucciones 16 a 19 con las variables **fnr** y el resultado de **n - r**.

Esta situación, en la cual tenemos un grupo de instrucciones que se repiten en diferentes partes del programa con datos diferentes, amerita una herramienta que nos permita obviar estas repeticiones.

Veamos cómo pudimos haber escrito nuestro algoritmo si tuviéramos un método que determine el factorial de un número entero cualquiera:

```
1. CLASE Combinación (2)
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: n, r, fn, fr, fnr, tc (ENTEROS)
4. IMPRIMA ("Ingrese el número de elementos que desea combinar")
5. LEA (n)
6. IMPRIMA ("Ingrese de cuánto desea el grupo de combinaciones")
7. LEA (r)
8. fn = Combinacion.Factorial (n)
9. fr = Combinacion.Factorial (r)
10. fnr = Combinacion.Factorial (n - r)
11. tc = fn / (fr * fnr)
12. IMPRIMA ("Total de combinaciones:", tc)
13. FIN(Método)
14. FIN(Clase)
```

En este nuevo algoritmo hemos reemplazado las instrucciones 8 a 11 por una sola instrucción:

```
fn = Combinacion.Factorial (n)
```

Las instrucciones 12 a 15 por una sola instrucción:

$fr = \text{Combinacion.Factorial}(r)$

Y las instrucciones 16 a 19 por una sola instrucción:

$fnr = \text{Combinacion.Factorial}(n - r)$

Como se puede ver, el algoritmo (2) de *combinaciones* es más compacto y más legible que el algoritmo (1) de *combinaciones*.

Hemos hecho uso de un método que llamamos *Factorial*, el cual calcula y retorna el factorial de un número entero que se envía a este método.

Como se observa se invocó al método *Factorial* y se hizo a través de una asignación el nombre de la clase. Y el nombre del método. Esto quiere decir que el formato general para invocar a un método que retorna un valor se realiza de las siguientes maneras:

Variable=NombreClase.NombreFunción (Argumentos – si tiene parámetros)
ESCRIBA: NombreClase.NombreFunción (Argumentos – si tiene parámetros)

Veamos cómo funciona el método *Factorial*:

```
1. PUBLICO ESTATICO ENTERO Factorial (m)
2.     DV: i, f (ENTEROS)
3.     f = 1
4.     PARA ( i = 1, m, 1)
5.         f = f * i
6.     FINPARA
7.     RETORNE (f)
8. FIN(Método)
```

En la instrucción 1 definimos el nombre del método y lo precedemos con la palabra *ENTERO*, la cual indica que este método retorna un valor numérico de tipo entero. En esta misma instrucción 1 definimos una variable **m**, la cual será la variable que recibe el dato con el que trabajará el método.

La instrucción 3 asignamos a la variable **f** el valor de 1 por ser el módulo de la multiplicación

Las instrucciones 4 a la 6 son las instrucciones propias para calcular el factorial de un número **m**.

En la instrucción 7 se retorna el valor que fue calculado para el dato **m**.

EJERCICIO DE ENTRENAMIENTO

1. Elaborar un método tipo función que encuentre X^y por multiplicaciones sucesivas.

2. Elaborar un método que reciba un número y determine si dicho número es perfecto o no. Un número N es perfecto si la suma de todos sus divisores, excepto por él mismo, da N.
3. Elaborar un algoritmo que lea dos números N y M, donde $N < M$, e invoque dos métodos: uno que sume los números entre N y M, y otro calcule el promedio entre ellos.

4.1.2 MÉTODOS TIPO VOID

Hemos visto un tipo de métodos llamados *funciones*, que retornan un valor. Ahora veamos otro tipo de métodos tipo función que no retornan valores, sino que sólo ejecutan tareas. Este tipo de métodos, que sólo ejecutan una tarea, se denominan funciones tipo *void*, pueden tener parámetros o no: si no tienen parámetros los paréntesis son obligatorios y deben estar vacíos. La palabra void se usa para declarar funciones que no retornan valor. Ahora recordemos que la definición de público y estático será adoptada en este tema para desarrollar los métodos; sin embargo, estas expresiones y otras serán analizadas y ampliadas en el tema siguiente

La forma general de nuestros métodos tipo void será:

1. PUBLICO ESTATICO VOID Nombre (Parámetros, si los tiene)
2. DefiniciónVariables:
3. Instrucciones o cuerpo del método
4. FIN(Método)

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Es muy común, en muchas actividades, colocar encabezados que siempre tendrán los mismos títulos, y cuyos datos son siempre los mismos o la variación es mínima.

Para no tener que escribir en cada algoritmo las mismas instrucciones de escritura podemos elaborar un método tipo void que efectúe esta tarea.

Por ejemplo, supongamos que los títulos son:

CORPORACIÓN UNIVERSITARIA REMINGTON
FACULTAD DE CIENCIAS BÁSICAS E INGENIERÍA
INGENIERÍA DE SISTEMAS
ALGORITMOS I
ALGORITMO: nombre del algoritmo

En donde la parte subrayada corresponde a un dato que se enviará como parámetro.

El método sería:

1. PUBLICO ESTATICO VOID Títulos (nombre)
2. IMPRIMA (“CORPORACIÓN UNIVERSITARIA REMINGTON”)
3. IMPRIMA (“FACULTAD DE CIENCIAS BÁSICAS E INGENIERÍA”)
4. IMPRIMA (“INGENIERÍA DE SISTEMAS”)
5. IMPRIMA (“ALGORITMOS I”)
6. IMPRIMA (“ALGORITMO:”, nombre)
7. FIN(Método)

Nótese que este método no utiliza variables propias, por ello no hay necesidad de hacer la definición de variables.

En la primera instrucción definimos el nombre del método, el cual llamamos *Títulos*, y le definimos un parámetro, llamado **nombre**, en el que se recibe el nombre del algoritmo cuyo título desea imprimir.

Ese dato que se recibe como parámetro lo imprimimos en la instrucción 6.

Las instrucciones 2, 3, 4 y 5 simplemente escriben los mensajes correspondientes a los títulos que se desean imprimir.

Teniendo estos métodos, *Factorial* (n) y *Títulos* (nombre), podremos escribir nuestro algoritmo combinaciones así:

1. CLASE Combinación (3)
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: n, r, fn, fr, fnr, tc (ENTEROS)
4. IMPRIMA (“Ingrese el número de elementos que desea combinar”)
5. LEA (n)
6. IMPRIMA (“Ingrese de cuánto desea el grupo de combinaciones”)
7. LEA (r)
8. Combinacion.Titulos (“combinaciones”)
9. fn = Combinacion.Factorial (n)
10. fr = Combinacion.Factorial (r)
11. fnr = Combinacion.Factorial (n – r)
12. tc = fn / (fr * fnr)
13. IMPRIMA (“n=”, n, “r=”, r, “total de combinaciones=”, tc)
14. FIN(Método)
15. FIN(Clase)

Al ejecutar este algoritmo con los datos 5 y 3, para **n** y **r** respectivamente, el resultado de la ejecución sería:

CORPORACIÓN UNIVERSITARIA REMINGTON
FACULTAD DE CIENCIAS BÁSICAS E INGENIERÍA
INGENIERÍA DE SISTEMAS
ALGORITMOS I
ALGORITMO: combinaciones

$$n = 5 \quad r = 3 \quad \text{total de combinaciones} = 10$$

EJERCICIO DE ENTRENAMIENTO

1. Elaborar un método tipo void que reciba como parámetros de entrada 3 valores diferentes y los ordene en forma descendente.
2. Elaborar un método tipo void que encuentre los primeros N números perfectos.
3. Elabore un método tipo void que obtenga el interés generado por X pesos que se invierte a Y por ciento mensual en un período de N meses.

Observe que la instrucción numero 8 del algoritmo anterior se invocó al método Titulo de la siguiente manera:

Combinacion.Titulos (“combinaciones”)

Donde se tiene el nombre de la clase. Y el nombre del método y entre paréntesis y entre comillas dobles el mensaje que se le está enviando al método, esto quiere decir que cuando se invoca a un método su formato general es el siguiente:

NombreClase.Nombre (argumentos – si el método tiene parámetros)

Los argumentos son nombres de campos (variables o constantes) que usa el método llamante para enviar y recibir información del método invocado y que tiene una correspondencia biunívoca con los parámetros con los cuales se construyó; por lo tanto, estos deben ser iguales en número y tipo de datos que los parámetros, ya que a cada argumento le corresponde un parámetro y viceversa. Los argumentos también son de dos clases: unos que envían información al método y otros que reciben información (si hay parámetro de envió).

Nota: No todos los lenguajes de programación utilizan parámetros de envió.

4.1.3 PARÁMETROS Y VARIABLES

Cuando se construyen métodos, éstos requieren datos para poder ejecutarlos. Estos datos hay que suministrarlos al método usando otras variables. Estas variables reciben el nombre de parámetros. Adicionalmente, el método requiere manejar otra serie de datos, bien sea definidos dentro del método o tomados del método principal. Todo lo anterior nos lleva a definir lo que son los conceptos de parámetros por valor, parámetros por referencia, variables locales y variables globales.

Como vimos anteriormente en un método tipo función que retorna valor, el tipo de dato que retorna puede ser entero, real, alfanumérico, etc.

En el ejemplo del Factorial, el tipo que definimos para el método tipo función fue entero, ya que el dato que retorna es un número entero.

El llamado de la función debe estar en una instrucción de asignación.

El llamado de un método tipo void es simplemente una en la cual se hace referencia al nombre de la clase. El nombre del método, con sus respectivos argumentos si hay parámetros

4.1.4 VARIABLES LOCALES Y VARIABLES GLOBALES

Dentro de un método se pueden definir nuevas variables. Las variables que se definen dentro del método se denominan *variables locales* y sólo existirán mientras se esté ejecutando el método; cuando termina la ejecución del método dichas variables desaparecen.

Si dentro del método se utilizan variables definidas por fuera del método, éstas se llaman *variables globales*.

Los datos necesarios para la ejecución de un método se denominan *parámetros formales*.

4.1.5 PARÁMETROS DE UN MÉTODO

Los parámetros, por lo general, son datos de entrada de un método, aunque también puede haber parámetro de entrada y salida, o sólo de salida. Los parámetros de entrada se denominan *parámetros por valor*. Los parámetros de entrada y salida, o sólo de salida, se denominan *parámetros por referencia*.

Cuando se define un método hay que especificar cuáles parámetros son por valor y cuáles parámetros son por referencia.

Elaboremos un ejemplo para mostrar la diferencia entre parámetros por valor y parámetros por referencia:

1. CLASE Parámetro
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: a, b, c (ENTEROS)
4. IMPRIMA (“Ingrese tres números”)
5. LEA (a, b, c)
6. Parametro.Demo (a, b, c)
7. IMPRIMA (a, b, c)
8. FIN(Método)
9. FIN(Clase)

1. PUBLICO ESTATICO VOID Demo (por valor: x, y; por referencia: z)
 2. $x = x + 3$
 3. $y = y * x$
 4. $z = x + y$
5. IMPRIMA (x, y, z)
6. FIN(Método)

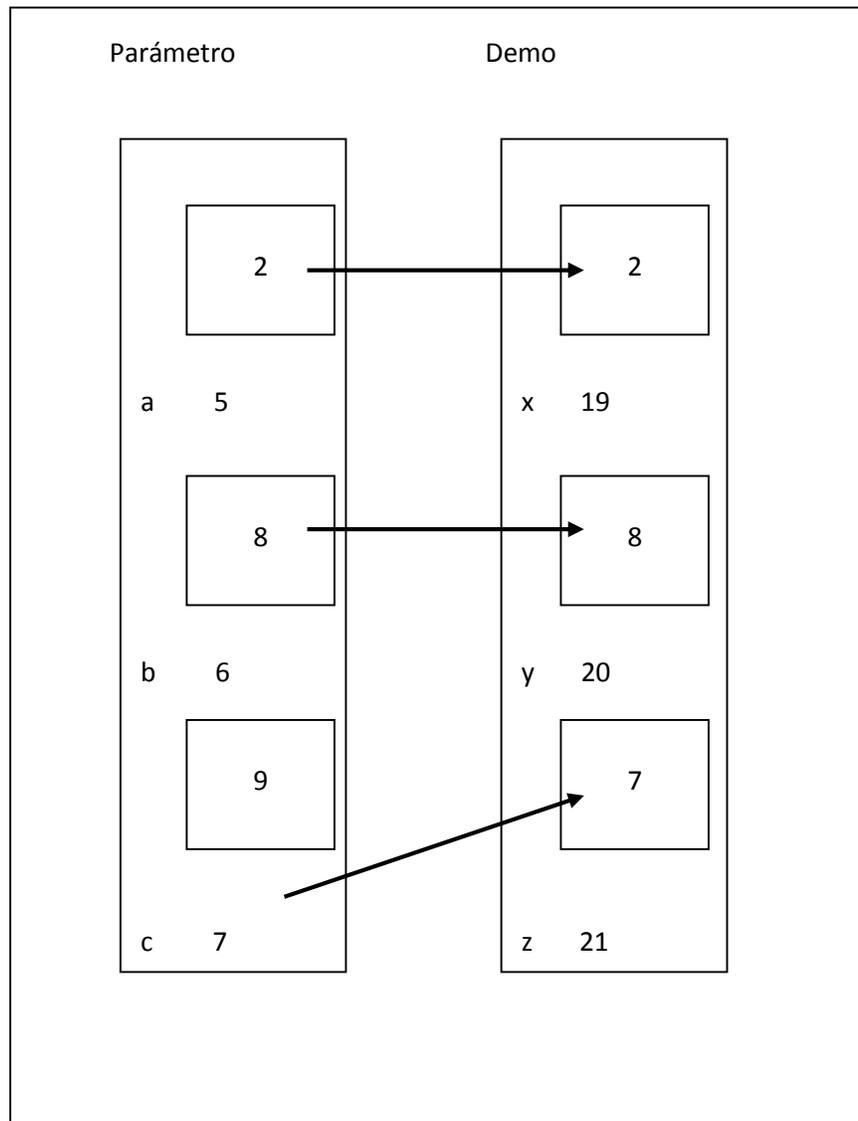
En la clase que hemos llamado *Parámetro*, se definen tres variables enteras **a**, **b** y **c**, las cuales vamos a suponer que se hallan en las posiciones 5, 6 y 7 de memoria, respectivamente, como veremos más adelante.

En el método *Demo* se definen tres parámetros **x**, **y**, **z**. Los parámetros **x**, **y** se definen por valor, **z** por referencia. Supongamos que estos tres parámetros **x**, **y**, **z** se almacenan en las posiciones de memoria 19, 20 y 21, respectivamente.

Al ejecutar la instrucción 5 de la clase *Parámetro*, se leen tres datos para **a**, **b** y **c**, digamos 2, 8 y 9. Estos datos quedan almacenados en las posiciones de memoria 5, 6 y 7.

Al ejecutar la instrucción 6, la cual invoca al método *Demo*, sucede lo siguiente: **x** e **y** fueron definidos parámetros por valor, por lo tanto el contenido de las variables **a** y **b** se copia hacia las posiciones de memoria correspondientes a **x** e **y**; **z** fue definido por referencia, lo cual implica que lo que se copia en la posición de memoria **z** es la posición de memoria en la cual se halla almacenada la variable **c**.

MEMORIA

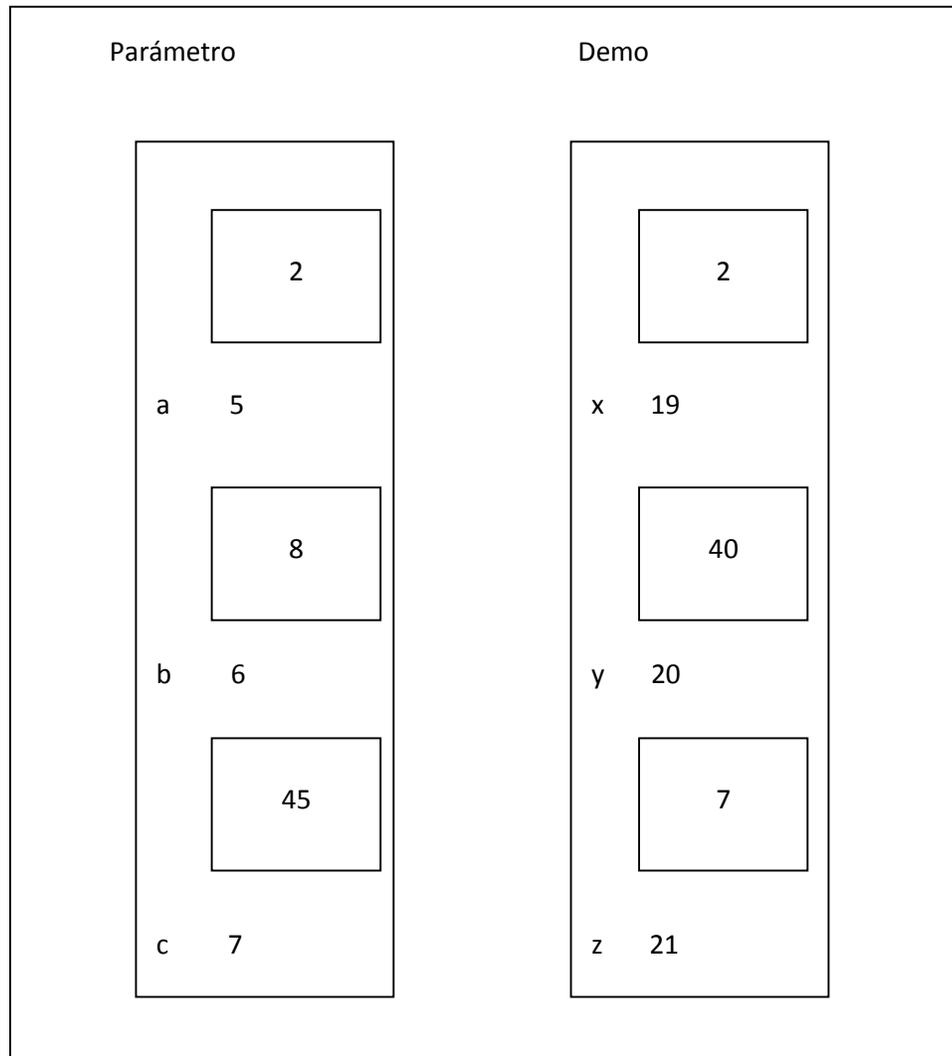


Estado de la memoria cuando se invoca el subprograma

Al ejecutarse el método *Demo*, sucede lo siguiente: en la instrucción 2 se le suma 3 a **x**, y el resultado se almacena en la misma posición de memoria **x**; en la instrucción 3 se multiplica **y** por **x** y el resultado se almacena en la misma posición de memoria **y**; y en la instrucción 4 sumamos **x** con **y**, y almacenamos el resultado en **z**. ¿Pero qué es **z**?: **z** es una posición de memoria: la dirección de memoria 7; por lo tanto el resultado de sumar el contenido de **x** con el contenido de **y** se almacena en la posición de memoria 7. Es como si desde dentro del método hubiéramos tenido acceso a la variable **c**, definida en el método principal.

El resultado de efectuar estas operaciones se refleja en la siguiente figura:

MEMORIA



Estado de la memoria después de ejecutar el método

Al ejecutar la instrucción 5 del método *Demo*, imprime 5, 40 y 45.

Al ejecutar la instrucción 7 del algoritmo *Parámetro*, imprime 2, 8 y 45.

EJERCICIO DE ENTRENAMIENTO

1. Elabore las pruebas de escritorio respectivas a cada uno de los ejercicios de métodos tipo función e identifique las variables locales y las variables globales.
2. Elabore las pruebas de escritorio respectivas a cada uno de los ejercicios de métodos tipo void e identifique los parámetros por valor y los parámetros por referencia.

4.2 CLASE

4.2.1 LECTURA TODO ES UN OBJETO

Es una introducción teoría de los conceptos más importante de la programación orientada a objeto, donde lo más relevante es que el estudiante pueda abstraer el concepto de un objeto a partir de una realidad dada.

Para enriquecer todo el concepto de orientación a objeto es importante que visiten los siguientes link:

- [https://www.dropbox.com/s/97jm0invrpgg7j4/Piensa%20en%20Java %20Bruce Eckel 4ta%20Edici%C3%B3n Espa%C3%B1ol Manybadilla.pdf?dl=0](https://www.dropbox.com/s/97jm0invrpgg7j4/Piensa%20en%20Java%20Bruce%20Eckel%204ta%20Edici%C3%B3n%20Espa%C3%B1ol%20Manybadilla.pdf?dl=0) (página 23 - 43)
- <http://sistemasremington.webnode.com/introduccion-al-dllo-de-software/documentos-complementarios/>

4.2.2 DIAGRAMA DE CLASE Y OBJETO)

Antes de hablar de diagrama de clase y objeto es importante dar una definición de lo que es una clase y lo que es un objeto.

Cuando se quiere programar bajo el paradigma de programación orientada a objetos (POO) consiste en realizar o modelar los objetos del mundo real. En una perrera, por ejemplo, se puede identificar diferentes tipos de animales como entes con características y acciones propias. Como ejemplo práctico vamos a tomar un perro.

	<p>Características del perro:</p> <ul style="list-style-type: none">• Edad.• Color.• Peso.• Medidas.• Raza. <p>Estas características son comunes en todos los perros.</p>
---	--



Acciones que puede realizar el perro:

- Comer.
- Dormir.
- Correr.
- Ladrar.

Estos comportamientos son comunes en todos los perros

Link página: <http://fotosdefloresyanimales.com/dibujos-de-perritos-para-imprimir-colorea-y-disfrutar/>

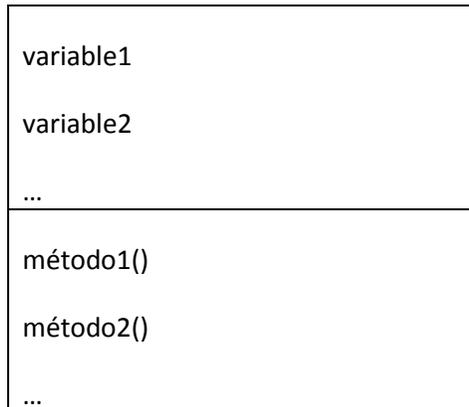
Link imagen: <http://fotosdefloresyanimales.com/wp-content/uploads/2015/10/dibujos-de-perritos-para-imprimir-dalmata-400x302.png>

El perro que tenemos en mención (Pepe) es un objeto con características específicas. Claro está, en la perrera pueden existir otros perros con diferente edad, color, peso, medida y raza. De esta manera se puede definir la CLASE Perro como una abstracción a todos los perros existentes en la perrera; las características son las VARIABLES MIEMBRO O ATRIBUTOS DE LA CLASE y las acciones son los METODOS MIEMBRO DE LA CLASE o COMPORTAMIENTO DE LA CLASE.

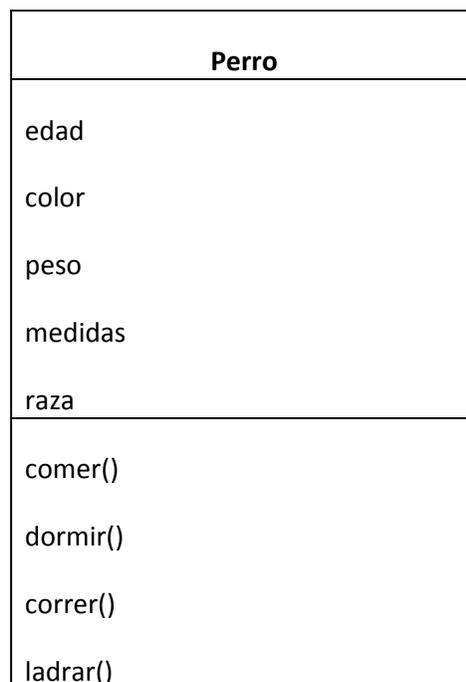
Con el ejemplo anterior podemos deducir la definición de clase y objeto. Una *clase* es una plantilla para crear objetos que constituye una abstracción del mundo real, como la clase PERRO, la clase persona, la clase cuenta, la clase carro, etcétera. Las clases se nombran como sustantivos en singular y poseen variables que definen la información que se desea almacenar y métodos que definen las acciones que se desean realizar. Las variables se nombran como sustantivos y los métodos como verbos en infinitivo.

Las clases se pueden representar gráficamente mediante un diagrama cuyas especificaciones son establecidas por el lenguaje unificado de modelo (*UML – Unified Modeling Lenguaje versión 2.4.4*), el cual permite diseñar visualmente los sistemas de software. Uno de los diagramas de UML es denominado *diagrama de clases*, donde se utiliza la siguiente representación:



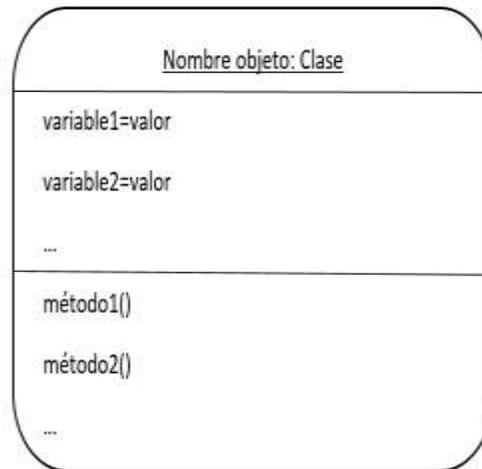


Así, el diagrama de la clase Perro es:

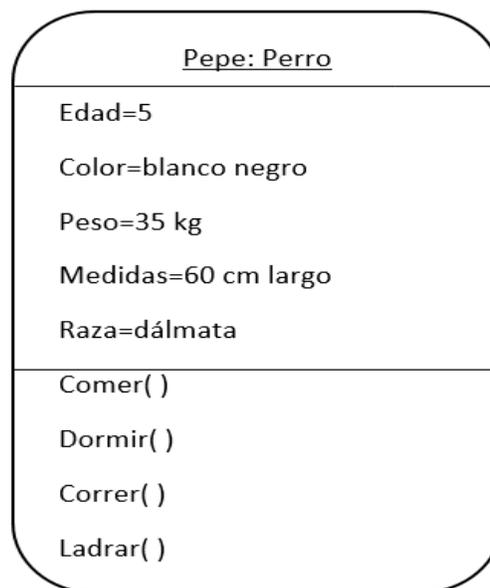


Por otro lado, un *objeto* es una instancia de una clase, es decir, la materialización de la clase. Cuando se instancia un objeto se asignan datos a las variables de la clase y se pueden ejecutar los métodos. Fácilmente se pueden diferenciar las clases de los objetos con el siguiente paralelo: las clases son moldes de panes y los objetos son los panes creadas con los moldes. Todos los panes creados con el mismo molde son iguales, así que todos los objetos instanciados de la misma clase tienen las mismas variables y los mismos métodos disponibles. Se diferencian en los valores que se asignan a las variables.

Gráficamente, los objetos se representan mediante un *diagrama de objetos* establecido por UML así:



El perro Pepe que mencionamos inicialmente es un objeto instanciado de la clase Perro, que podemos representar de la siguiente manera:



4.2.3 DECLARACIÓN DE CLASE

Antes de hablar de la declaración de clase es importante que se miren algunas propiedades de la programación orientada a objeto.

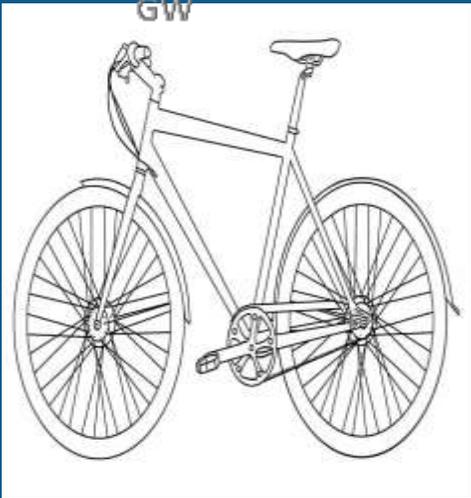
La programación objetual define un conjunto de propiedades básicas que los lenguajes de programación orientados a objetos deben cumplir:

- Abstracción.
- Encapsulamiento.
- Ocultamiento de información.
- Sobrecarga.
- Polimorfismo.
- Herencia.
- Reutilización.

En el desarrollo de esta unidad abordaremos algunas de estas propiedades. Adicionalmente, se podrán introducir otros conceptos relacionados con el tema.

- **Abstracción**

La abstracción es la característica más básica de la POO y puede definirse como la acción de identificar las cualidades y acciones que un objeto puede realizar, lo que permite diferenciar los conceptos de clase objeto. Se puede crear la abstracción Perro, compuesta de las características: edad, color, peso, medidas y raza. También se puede crear la abstracción Bicicleta, compuesta de varias características y acciones:

	<p>Características de la bicicleta:</p> <ul style="list-style-type: none">• Marca.• Modelo.• Tipo.• Color. <p>Estas características son comunes a todas las bicicletas.</p> <p>Acciones que puede realizar la bicicleta:</p> <ul style="list-style-type: none">• Calcular velocidad máxima.• Calcular tiempo máximo de vida útil <p>Estos comportamientos son comunes a todas las bicicletas</p>
--	--

Link página: <http://pintarimagenes.org/dibujos/bicicletas-para-colorear-faciles/>

Link imagen: <http://pintarimagenes.org/wp-content/uploads/2014/04/Bicicleta5-465x302.jpg>

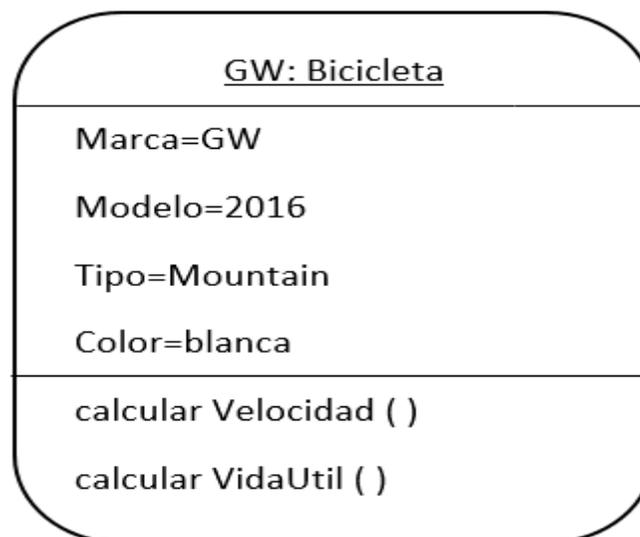
Existen muchos tipos bicicletas con diferentes marcas, modelo, tipo y color, así que la abstracción Bicicleta agrupa todos los tipos de bicicletas existentes que se pueden definir con esas características. De esta manera tenemos que la abstracción Bicicleta es una clase y todos los tipos de bicicletas que puedan existir con las características definidas en la clase son objetos. El diagrama de la clase Bicicleta es:

Bicicleta
marca
modelo
tipo
color
calcularVelocidad ()
calcularVidaUtil ()

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Diagramar el objeto GW como una instancia de la clase Bicicleta presentada anteriormente

Siguiendo la clase Bicicleta presentada, en el objeto GW se puede diagramar de la siguiente manera:



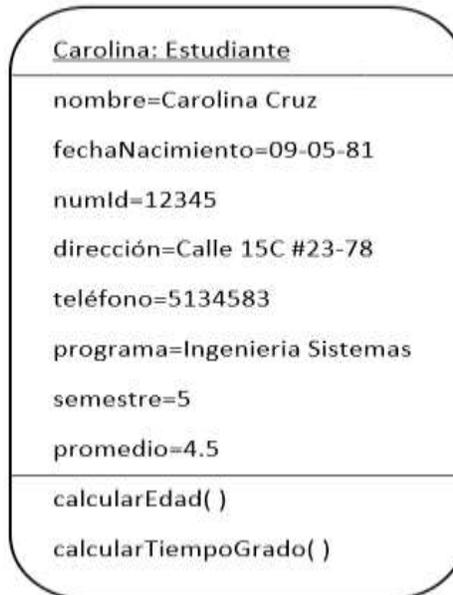
EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Diagramar una clase que permita representar un estudiante universitario y crear un objeto de dicha clase

Un estudiante universitario tiene datos básicos que deben ser tenidos en cuenta como: nombre, fecha de nacimiento, número de identificación, dirección, teléfono, programa, semestre actual y promedio crédito. Adicionalmente, se pueden necesitar algunos cálculos básicos de cada estudiante como: calcular edad y calcular tiempo faltante para grado. Con estos datos es posible crear una clase Estudiante así:

Estudiante
nombre
fecha Nacimiento
numId
dirección
teléfono
programa
semestre
promedio
calcularEdad()
calcularTiempoGrado()

De la clase Estudiante es posible instanciar objetos como:



- **Encapsulamiento y ocultamiento de la información**

El encapsulamiento es la propiedad que tienen las clases de agrupar las características y las acciones relacionadas con una abstracción bajo una misma unidad de programación. Con la encapsulación, las clases son vistas como cajas negras donde se conocen las características y las acciones (variables y métodos) pero no sus detalles internos, es decir, que se conoce lo que hace la clase pero no la forma en que lo hace.

Por su parte, el ocultamiento de la información protege los objetos restringiendo y controlando el acceso en la clase que los define. Esto permite al programador definir exactamente cuales variables y métodos serán visibles para otras clases, asegurándose de que el estado interno de un objeto no pueda ser cambiado de forma inesperada por una entidad externa. Con esta propiedad se logra que los métodos de la clase Perro puedan modificar sin ningún problema las variables de la misma clase, pero no las variables de la clase Bicicleta, a menos que se asigne un permiso específico. De igual manera, los métodos de la clase Bicicleta pueden acceder y modificar las variables de su propia clase, pero no pueden modificar las variables de la clase Perro. La capacidad de restringir y controlar el acceso en las clases se logra por medios de unos especificadores o modificadores de acceso que se describen a continuación.

Los especificadores o modificadores condicionan el acceso de las variables, de los métodos de una clase, definiendo su nivel de ocultamiento. Los especificadores pueden ser:

- (+) Público: el elemento puede ser accedido desde cualquier clase. Si es un dato miembro, cualquier clase puede acceder al elemento. Si es un método, cualquier clase puede invocarlo.
- (-) Privado: solo se puede acceder al elemento desde métodos miembros de la clase donde se encuentra definido, o solo puede invocarse desde otro método de la misma clase.
- (#) Protegido: proporciona acceso público para las clases derivadas (se revisara en la sección de herencia) y acceso privado para el resto de clases.

- () Sin modificador: se puede acceder al elemento desde cualquier clase que este en la misma ubicación (carpeta) donde se define la clase.

Las clases no pueden declararse ni protegidas ni privadas, así que solo pueden declararse públicas o sin modificador. Por el contrario, las variables y los métodos pueden declararse con cualquiera de los modificadores. Por ejemplo, en la clase Estudiante, se van a incluir los modificadores de acceso de la siguiente manera:

Estudiante
+nombre
+fechaNacimiento
+numId
-dirección
-teléfono
+programa
+semestre
-promedio
+calcularEdad()
+calcularTiempoGrado()

Como la clase descrita no tiene modificador de acceso, significa que solo puede ser accedida por las clases que se encuentren en la misma ubicación.

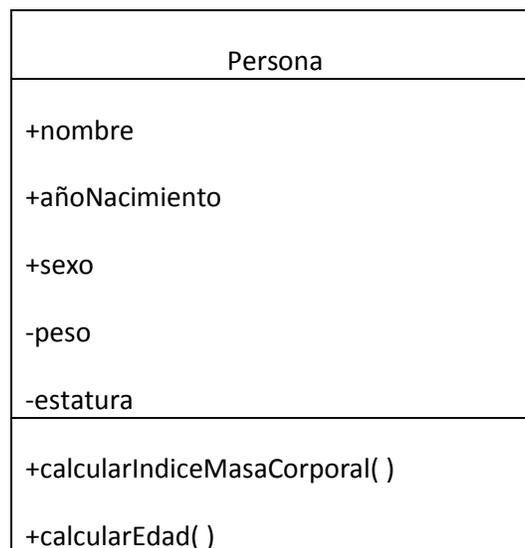
Las variables nombre, fechaNacimiento, numId, programa y semestre pueden ser consultados y modificadas desde cualquier clase, pero las variables dirección, teléfono y promedio solo pueden ser consultadas y modificadas desde métodos de la clase Estudiante. El criterio para definir cuando una variable es privada, publica, protegida o sin modificador depende del problema que se va a resolver. Por ejemplo, se podría definir que las variables nombre, fechaNacimiento, numId, programa y semestre no necesitan protección, mientras que las variables dirección, teléfono y promedio tienen información que debería ser accedida con precaución.

Finalmente, el método calcularEdad() puede ser invocado desde cualquier clase. Por el contrario, el método calcularTiempoGrado() solo puede ser invocado desde otro método de la clase Estudiante.

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Diagramar una clase que permita representar los datos básicos de una persona y calcular su índice de masa corporal y su edad.

Para cada persona se pueden identificar algunas características básicas como nombre, año de nacimiento, sexo, peso y estatura. Estas constituyen las variables de la clase. Teniendo en cuenta las variables almacenadas para la clase Persona, se pueden crear métodos que permitan calcular el índice de masa corporal y calcular la edad de la persona.



La clase Persona puede ser accedida por cualquier clase que se encuentre en la misma ubicación, y las variables nombre, añoNacimiento y sexo pueden ser accedidas desde cualquier clase. Sin embargo, las variables peso y estatura solo pueden ser accedidas desde métodos de la clase Persona. Finalmente, ambos métodos pueden ser accedidos desde cualquier clase.

- **Formato para representar una clase**

Con los conceptos vistos anteriormente se nos permite representar una clase. Partiendo del diagrama de clase, por lo cual nuestro formato tiene la siguiente estructura:

```

MODIFICADOR_ACCESO CLASE Nombre_Clase

    MODIFICADOR_ACCESO TIPO variable1
    MODIFICADOR_ACCESO TIPO variable2
    MODIFICADOR_ACCESO TIPO variable3
    ...
    MODIFICADOR_ACCESO TIPO_RETORNO metodo1()
    
```

```
...  
FIN_metodo1  
MODIFICADOR_ACCESO TIPO_RETORNO metodo2()  
...  
FIN_metodo2  
MODIFICADOR_ACCESO TIPO_RETORNO metodo3()  
...  
FIN_metodo3
```

FIN_CLASE

A continuación se va a crear la clase Persona. El siguiente pseudocódigo codifica la clase Persona:

CLASE Persona

```
PUBLICO CADENA nombre  
PUBLICO ENTERO añoNacimiento  
PUBLICO CARÁCTER sexo  
PRIVADO REAL peso  
PRIVADO REAL estatura  
PUBLICO VOID calcularMasaCorporal()
```

```
    indice=peso/estatura^2  
    ESCRIBA: indice
```

```
FIN_calcularMasaCorporal  
PUBLICO VOID calcularEdad()
```

```
    Edad=2013-añoNacimiento  
    ESCRIBA: edad
```

```
FIN_calcularEdad
```

FIN_CLASE

En los métodos de la clase Persona se puede observar que no necesita ingresar como parámetros las variables que son miembro de la clase, ya que todos los métodos de esta pueden acceder directamente a las variables de la clase. Si el método requiere variables adicionales a las que tiene la clase, entonces se pueden ingresar como parámetros o declararlas en su contenido. Sin embargo, la anterior representación de la clase Persona tiene un problema: las variables de la clase nunca son inicializadas, por lo que contiene valores “basura”. Solucionaremos este problema mediante un método llamado constructor.

4.3 OBJETOS

Define todos los aspectos de la abstracción del problema relacionando el nombre de la clase los atributos necesarios con sus respectivos tipos de datos asociados, según las necesidades de procesamientos para los objetos se definen los métodos en cada caso.

4.3.1 CONSTRUCTOR

El constructor o función constructora es un método público que tiene el mismo nombre de la clase y se ejecuta automáticamente al crear un objeto de la clase. Como característica especial, los métodos constructores no tienen valor de retorno ni parámetros de envío. Este método se emplea para inicializar las variables de la clase o parte de ellas. Los valores utilizados para ello pueden ingresar como parámetros al método constructor o pueden leerse dentro del método. Por ejemplo, para inicializar la clase Persona podemos crear un método constructor que tenga todos los valores para inicializar las variables de la clase como parámetros que ingresan al método:

```
PUBLICO Persona (CADENA n, ENTERO an, CARÁCTER s, REAL p, REAL e)
```

```
Nombre=n  
añoNacimiento=an  
sexo=s  
peso=p  
estatura=e
```

```
FIN_persona
```

También podemos crear el método constructor sin parámetros de entrada, y en el contenido del mismo método se leen las variables de la clase que se quieren inicializar:

```
PUBLICO Persona()
```

```
ESCRIBA: "DIGITE EL NOMBRE"  
LEA: nombre  
ESCRIBA: "DIGITE AÑO DE NACIMIENTO"  
LEA: añoNacimiento  
ESCRIBA: "DIGITE EL SEXO"  
LEA: sexo  
ESCRIBA: "DIGITE EL PESO"  
LEA: peso  
ESCRIBA: "DIGITE LA ESTATURA"  
LEA: estatura
```

```
FIN_Persona
```

También pueden existir constructores que inicializan solo algunas de las variables, o incluso que no inicializan ninguna de las variables. En estos casos las variables pueden ser inicializadas en otros métodos diferentes al

constructor. Ahora, por ejemplo, presentamos un constructor para la clase Persona que inicializa solo algunas variables de la clase:

```
PUBLICO persona (CADENA n, CARÁCTER s)
```

```
Nombre=n  
DIGITE: "AÑO NACIMIENTO"  
LEA: añoNacimiento  
sexo=s
```

```
FIN_Persona
```

Este es un constructor que inicializa con valores por defecto:

```
PUBLICO Persona()
```

```
Nombre= " "  
añoNacimiento=0  
sexo= " "  
estatura=0
```

```
FIN_Persona
```

Aquí tenemos un constructor vacío, es decir que no inicializa ninguna de las variables de la clase persona:

```
PUBLICO Persona ()
```

```
ESCRIBA: "CREANDO UN OBJETO DE LA CLASE PERSONA"
```

```
FIN_Persona
```

Mientras que el constructor se ejecuta automáticamente al instanciar una clase, existe otro método, llamado destructor, que se ejecuta automáticamente al destruirse la clase. Este método comúnmente es opcional y se utiliza para dar instrucciones finales como liberar memoria, cerrar archivos, desconectarse de base de datos o simplemente despedirse del usuario. El nombre de este método se forma anteponiendo una virgulilla "~" al nombre de la clase.

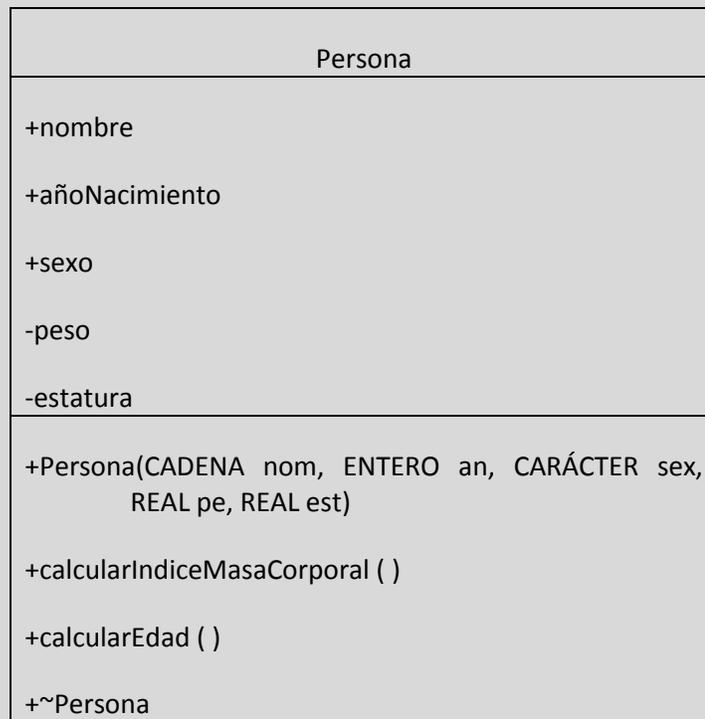
```
PUBLICO ~Persona ()
```

```
ESCRIBA: "DESTRUYENDO EL OBJETO"
```

```
FIN_~Persona
```

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Crear un algoritmo que implemente la clase Persona correspondiente al siguiente diagrama:



Utilizando la codificación de la clase Persona presentada anteriormente, la clase completa con el método constructor y destructor es:

CLASE Persona

```

PUBLICO CADENA nombre
PUBLICO ENTERO añoNacimiento
PUBLICO CARÁCTER sexo
PRIVADO REAL peso
PRIVADO REAL estatura
PUBLICO Persona (CADENA nom, ENTERO an, CARÁCTER sex, REAL pe, REAL est)
  
```

```

    Nombre=nom
    añoNacimiento=an
    sexo=sex
    peso=pe
    estatura=est
  
```

FIN_Persona

```

PUBLICO VOID calcularMasaCorporal()
  
```

REAL indice

Indice=peso/estatura^2
ESCRIBA: "EL INDICE ES;", indice

FIN_CalcularMasaCorporal
PUBLICO VOID calcularEdad()

ENTERO edad
edad=2015-añoNacimiento
ESCRIBA:"LAEDAD ES;", edad

FIN_calcularEdad

PUBLICO ~Persona()
FIN_~Persona()

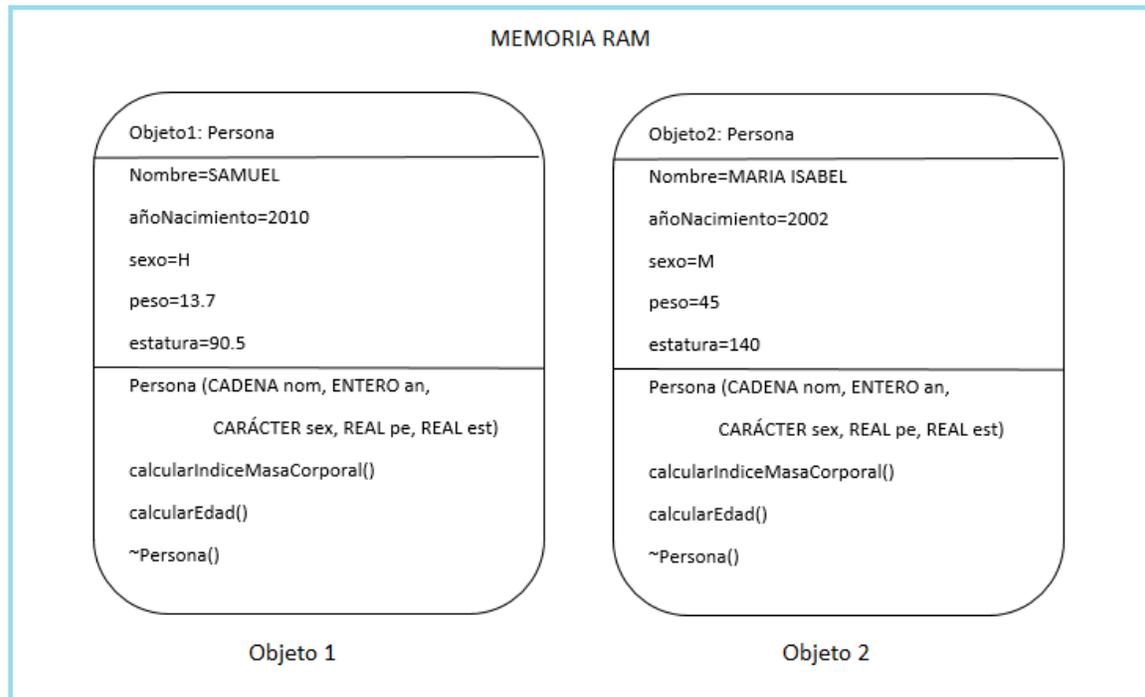
FIN_CLASE

4.3.2 INSTANCIAR OBJETOS

De la clase Persona se pueden crear todos los objetos que sean necesarios, es decir, con la plantilla de la clase se pueden crear muchas personas. Este proceso es llamado instanciación de la clase. Para realizarlo se debe tener en cuenta que el constructor se ejecuta automáticamente; entonces se le deben enviar los argumentos que necesite este método, si los tiene. Para instanciar objetos de la clase Persona tenemos:

```
Persona objeto1, objeto2  
objeto1=Persona ("SAMUEL", 2010, "H", 13.7, 90.5)  
objeto2=Persona ("MARIA ISABEL", 2002, "M", 45, 140)
```

En la primera línea se están definiendo las dos variables que almacenaran los objetos, y en las dos siguientes se está invocando al constructor de la clase para que cree los objetos. Al instanciar estos dos objetos, en la memoria RAM se separa espacio para los dos objetos compuestos por todas las variables y los métodos de la clase Persona:



4.3.3 DECLARACIÓN DE ATRIBUTOS

En esta sección se trabajara un ejercicio completo donde se tendrá en cuenta la clase, los objetos, la declaración de los atributos de la clase y todos los metodos que sean necesario para solucionar el problema.

Dentro del método principal es posible cambiar o imprimir el valor de las variables de los objetos creados. Esta manipulación se realiza por medio del operador punto (.) siempre que las variables hayan sido declaradas como públicas:

objeto.variable

Por ejemplo, si es necesario cambiar el nombre del objeto1, entonces se realiza la siguiente operación:

objeto1.nombre="DAVID"

Si se requiere mostrar por pantalla el sexo del objeto2, entonces:

ESCRIBA: objeto2.sexo

Por otro lado, para utilizar los métodos de las clases, la invocación se realiza desde el objeto por medio del operador punto (.) de la forma:

- Si el método es una función que retorna valor:
retorno=objeto.Metodo()
- Si no retorna valor:
objeto.Metodo()

Por ejemplo, siguiendo con la clase Persona y los objetos instanciados de esta clase, se puede invocar el método calcularEdad() del objeto2 con la siguiente instrucción:

```
objeto2.CalcularEdad()
```

Es de anotar que este método no tiene valor de retorno y produce una impresión por pantalla:



13

Finalmente, se obtiene un método principal con las siguientes instrucciones:

METODO PRINCIPAL

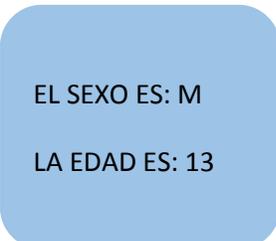
```
Persona objeto1, objeto2  
objeto1=Persona ("SAMUEL", 2010, "H", 13.7, 90.5)  
objeto2=Persona ("MARIA ISABEL", 2002, "M", 45, 140)  
objeto1.nombre="DAVID"  
ESCRIBA: "EL SEXO ES:", objeto2.sexo  
objeto2.calcularEdad()
```

FIN_PRINCIPAL

En la primera instrucción del método principal se declaran los dos objetos. En las siguientes dos instrucciones se le envían argumentos a la función constructora para inicializar los objetos (darles valores a cada una de sus variables). Estas dos instrucciones se pueden simplificar en una sola así:

```
Persona objeto1=Persona ("SAMUEL", 2010, "H", 13.7, 90.5)  
Persona objeto2=Persona ("MARIA ISABEL", 2002, "M", 45, 140)
```

La ejecución de este método principal produce la siguiente impresión por pantalla:



EL SEXO ES: M
LA EDAD ES: 13

EJERCICIO DE ENTRENAMIENTO

Construir un programa que permita realizar las operaciones de suma, resta, multiplicación y división de dos números ingresados por el usuario.

1. Identificación de datos, acciones y limitaciones

- Datos de entrada: numero1 y numero2.
- Datos de salida: resultado de las operaciones.
- Acciones: suma, resta, multiplicación y división.
- Limitaciones: todas las operaciones se realizan con los mismos números.

2. Definición de clases

- Identificación de posibles clases (sustantivos relevantes): operación números, usuarios.
- Relación de los sustantivos con los datos y las acciones:
- Operación: número 1, número 2, sumar, restar, multiplicación y división.
- Números: N/A.
- Usuario: N/A.
- Clase seleccionada: Operación.
- Definición de constructores y destructores para cada clase:
- Operación(): este constructor lee los datos miembro de la clase.
- Diagramación de clases con sus variables y métodos:

Operación
-numero1
-numero2
+Operación()
+sumar(): REAL
+restar(): REAL
+multiplicar(): REAL
+dividir()

- Explicación de los métodos:
Operación: Constructor que lee las variables de la clase.
sumar: Calcula la suma de las variables de la clase y retorna el resultado tipo REAL.
restar: Calcula la resta de las variables y retorna el resultado tipo REAL
multiplicar: Calcula la multiplicación de las variables y retorna el resultado de tipo REAL.
dividir: calcula la división de las variables y muestra el resultado por pantalla

3. Definición del método principal

Se debe crear un objeto de la clase Operación que permita invocar los diferentes métodos de la clase.

Definición de variables:

- objeto:** Objeto de la clase Operación para invocar los métodos de la clase.
- opción:** Variable para controlar la selección menú.
- respuesta:** Variable para almacenar los resultados de las operaciones.

Algoritmo

CLASE Operación

PRIVADO REAL numero1

PRIVADO REAL numero2

PUBLICO Operacion()

 ESCRIBA: "DIGITE EL PRIMER NUMERO"

 LEA: numero1

 ESCRIBA: "DIGITE EL SEGUNDO NUMERO"

 LEA: numero2

 FIN_Operacion

 PUBLICO REAL sumar()

 REAL resultado

 resultado=numero1 + numero2

 RETORNE resultado

 FIN_sumar

 PUBLICO REAL restar()

 REAL resultado=numero1 – numero2

 RETORNE resultado

 FIN_restar

 PUBLICO REAL multiplicar()

 REAL resultado=numero1*numero2

 RETORNE resultado

 FIN_multiplicar

 PUBLICO VOID dividir()

 SI (numero2==0) ENTONCES

 ESCRIBA: "ERROR EN LA OPERACIÓN"

 SI_NO

 REAL resultado=numero1/numero2

 ESCRIBA: "DIVISION=", resultado

 FIN_SI

 FIN_dividir

METODO PRINCIPAL ()

ENTERO opción

REAL respuesta

Operación objeto=Operación()

HAGA

ESCRIBA: "MENU"

ESCRIBA: "1: SUMAR"

ESCRIBA: "2: RESTAR"

ESCRIBA: "3: MULTIPLICAR"

ESCRIBA: "4: DIVIDIR"

ESCRIBA: "5: SALIR DEL MENU"

ESCRIBA: "DIGITE OPCION"

LEA: opción

CASO DE (opcion)

CASO 1: respuesta=objeto.sumar()

ESCRIBA: "LA SUMA ES:", respuesta

CASO 2: ESCRIBA: "LA RESTA ES:", objeto.restar()

CASO 3: ESCRIBA: "LA MULTIPLICACION ES:",
objeto.multiplicar()

CASO 4: objeto.dividir()

FIN_CASOS

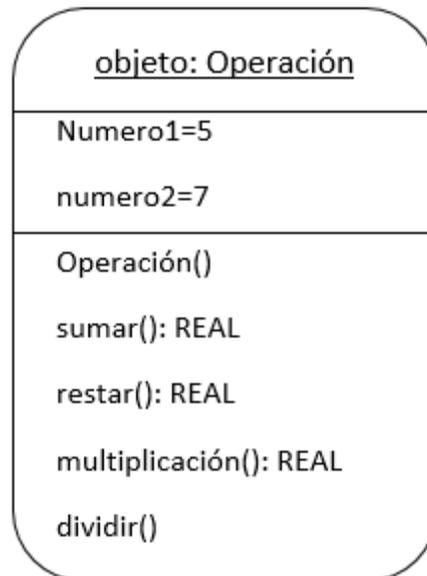
MIENTRAS (opcion<>5)

FIN_PRINCIPAL

FIN_CLASE

Prueba de escritorio

Si los valores ingresados en el constructor son 5 y 7, entonces el objeto tendrá los siguientes valores en sus variables de clase:



Salida

```
LA SUMA ES = 12
LA RESTA ES = -2
LA MULTIPLICACION ES = 35
DIVISION = 0,71
```

✓ **Elementos que se deben de tener en cuenta para solucionar problemas mediante la programación orientada a objeto (POO)**

Para solucionar un problema mediante POO se debe tener en cuenta los siguientes elementos:

- 1. Identificación de datos, acciones y limitaciones:** se debe revisar cuidadosamente la descripción del problema para identificar los datos de entrada, los datos de salida, los procesos o acciones requeridas y las restricciones existentes.
- 2. Definición de clase:** para definir las clases que se deben implementar es necesario realizar las siguientes actividades:
 - Identificar las posibles clases buscando los sustantivos relevantes dentro del enunciado que no sean datos de entrada o de salida.
 - Relacionar los sustantivos con los datos de entrada, los datos de salida y las acciones identificadas.
 - Seleccionar como clases aquellos sustantivos que tienen asignado al menos un dato o al menos una acción. Los demás sustantivos son eliminados. Los datos asignados se convierten en las variables miembro y las acciones asignadas se convierten en el método miembro de las clases.

- Cada clase debe poseer al menos un método constructor. Se sugiere utilizar siempre este método para inicializar todos o algunos de los datos miembro de la clase. El método destructor es opcional.
- Nombrar cada clase con un sustantivo en singular y diagramarla con las variables, los métodos y sus respectivos modificadores de acceso
- 3. Definición del método principal:** se debe analizar cuantas instancias de las clases son necesarias, es decir, cuantos objetos deben ser creados de cada clase. Igualmente, se debe identificar cuales métodos deben ser invocados para cada objeto.
- 4. Creación de pseudocódigo:** este es el paso final para solucionar un problema mediante POO. Se debe partir del diagrama de clases.
- 5. Prueba de escritorio:** este paso es muy importante para verificar que los datos de salida sean correctos.

EJERCICIO DE ENTRENAMIENTO

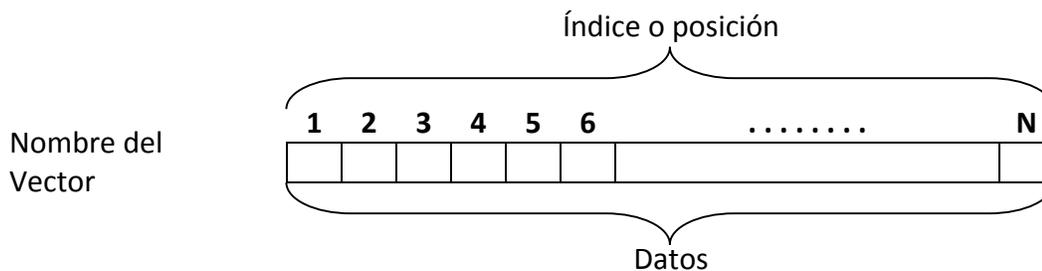
1. Una entidad bancaria quiere disponer de una aplicación que cree una cuenta de un cliente y luego permita realizar movimientos sobre ella hasta que el usuario responda que no quiere realizar más. Cuando esto ocurra debe mostrar en pantalla el nombre de usuario, su número de identificación, el saldo de la cuenta y la cantidad de movimientos de depósito y de retiro realizados por él.

5 ARREGLOS

5.1 VECTORES

Un vector es una colección finita, homogénea y ordenada de datos del mismo tipo que se almacenan en posiciones consecutivas de memoria y que reciben un nombre en común. Para referirse a un determinado elemento de un vector se debe utilizar un subíndice que especifique su posición en el arreglo.

Veamos la representación de un vector:



Para situarnos en una posición específica dentro de un vector; primero nombramos a nuestro vector, seguido del número de la posición en la cual nos ubicaremos, así: **vec[k]**; siendo **vec** el nombre de nuestro vector, y **k** la posición en él.

Por ejemplo un vector con nombres:

	1	2	3	4	5	6
vnom	Ana	Pedro	Luis	Raúl	María	José

vnom[1] = "Ana"
vnom[2] = "Pedro"
vnom[3] = "Luis"
vnom[4] = "Raúl"
vnom[5] = "María"
vnom[6] = "José"

Existen 3 casos para almacenar información en un vector:

1. Cuando el tamaño del vector es constante
2. Cuando el tamaño del vector está dado por N

3. Cuando se desconoce el tamaño del vector

Tamaño constante

```
1. CLASE VectorConstante
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: vnom[] (ALFANUMÉRICO)
4.     i (ENTERO)
5.     PARA (i= 1, 10, 1)
6.         IMPRIMA ("Ingrese nombre")
7.         LEA (vnom[i])
8.     FINPARA
9.     PARA (i= 1, 10, 1)
10.        IMPRIMA (vnom[i])
11.    FINPARA
12. FIN(Método)
13. FIN(Clase)
```

Tamaño N

```
1. CLASE VectorN
2. METODO PRINCIPAL ()
3. VARIABLES: vnom[] (ALFANUMÉRICO)
4.     i, n (ENTERO)
5. IMPRIMA ("Tamaño del vector")
6.     LEA (n)
7.     PARA (i= 1, n, 1)
8. IMPRIMA ("Ingrese nombre")
9.     LEA (vnom[i])
10.    FINPARA
11.    PARA (i= 1, n, 1)
12.    IMPRIMA (vnom[i])
13.    FINPARA
14.    FIN(Método)
15.    FIN(Clase)
```

Tamaño desconocido

```
1. CLASE VectorDesconocido
2.     METODO PRINCIPAL ()
3.         VARIABLES: vnom[], nom (ALFANUMÉRICO)
4.             n (ENTERO)
5.             n = 0
6.             IMPRIMA (“Ingrese nombre”)
7.             LEA (nom)
8.             MQ (nom != “xx”)
9.             n = n + 1
10.            vnom[n] = nom
11.            IMPRIMA (“Ingrese nombre”)
12.            LEA (nom)
13.        FINMQ
14.        PARA (i= 1, n, 1)
15.            IMPRIMA (vnom[i])
16.        FINPARA
17.    FIN(Método)
18. FIN(Clase)
```

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Consideramos la situación de que se hizo un censo en la ciudad de Medellín y que se grabo en archivo en disco, llamado “censo”, el cual contiene la siguiente información en cada registro: municipio, dirección y número de personas. Cada registro contiene los datos correspondientes a cada vivienda visitada.

Interesa procesar el archivo y calcular el total de personas que viven en Medellín

Definimos las siguientes variables:

mpio: variable en la cual se almacena el código del municipio.

dir: variable en la cual se almacena la dirección de la vivienda visitada.

np: variable en la cual se almacena el número de personas de la vivienda visitada.

acmed: variable en la cual llevaremos el acumulado de las personas que viven en Medellín.

Un algoritmo para procesar el archivo “censo” es el siguiente:

```
1. CLASE CensoMedellin
2.     METODO PERINCIPAL ()
```

```

3.  VARIABLES: mpio, acmed, np (ENTEROS)
4.      dir: alfanumérica
5.      acmed = 0
6.      ABRA (censo)
7.      MQ (NOT EOF(censo))
8.      LEA (censo: mpio, dir, np)
9.      acmed = acmed + np
10.     FINMQ
11.     CIERRE (censo)
12.     IMPRIMA ("Personas que viven en Medellín", acmed)
13.     FIN(Método)
14.     FIN(Clase)

```

Si el censo se hace en dos municipios (Medellín y bello), y los códigos asignados a los municipios son:

mpio: { 1. Medellín (**acmed**)
2. Bello (**acbel**)

Un algoritmo para procesar el archivo "censo" e imprimir el total de habitantes de cada municipio es:

```

1.  CLASE CensoMedellinBello
2.  METODO PRINCIPAL ()
3.  VARIABLES: mpio, acmed, acbel, np: (ENTEROS)
4.      dir: (ALFANUMÉRICAS)
5.      ABRA(censo)
6.      acmed = 0
7.      acbel = 0
8.      MQ (NOT EOF(censo))
9.      LEA(censo: mpio, dir, np)
10.     SI (mpio = 1)
11.         acmed = acmed + np
12.     SINO
13.         acbel = acbel + np
14.     FINSI
15.     FINMQ
16.     IMPRIMA("habitantes Medellín:", acmed, "habitantes Bello:", acbel)
17.     CIERRE(censo)

```

18. FIN(Método)

19. FIN(Clase)

Observe que en este algoritmo ya necesitamos dos acumuladores: uno para el total de habitantes en Medellín (**acmed**) y otro para el total de habitantes de bello (**cbel**).

Si el censo hubiera sido para Medellín, Bello, Itagüí y Envigado; se le asigna un código a cada municipio:

mpio: {

- 1. Medellín: (**acmed**)
- 2. Bello: (**acbel**)
- 3. Itagüí: (**acita**)
- 4. Envigado: (**acenv**)

Nuestro algoritmo es:

```

1. CLASE CensoAntioquia
2. MÉTODO PRINCIPAL ()
3.     VARIABLES: mpio, acmed, acbel, acita, acenv, np (ENTEROS)
4.         dir (ALFANUMÉRICO)
5.     ABRA(censo)
6.     acmed = 0
7.     acbel = 0
8.     acita = 0
9.     acenv = 0
10.    MQ (NOT EOF(censo))
11.        LEA(censo: mpio, dir, np)
12.    CASOS
13.        CASO (mpio == 1)
14.            acmed = acmed + np
15.        SALTE
16.        CASO (mpio == 2)
17.            acbel = acbel + np
18.        SALTE
19.        CASO (mpio == 3)
20.            acita = acita + np
21.        SALTE
22.        CASO (mpio == 4)

```

```

23.                                acenv = acenv + np
24.                                SALTE
25.                                FINCASOS
26.                                FINMQ
27.                                CIERRE(censo)
28.                                IMPRIMA ("habitantes Medellín:", acmed, "habitantes bello:", acbel)
29.                                IMPRIMA ("habitantes Itagüí:", acita, "habitantes envigado:", acenv)
30.    FIN(Método)
31.    FIN(Clase)

```

Observe que en este nuevo algoritmo ya se necesita cuatro acumuladores: uno por cada municipio que se procese.

Si el censo hubiera sido para los 125 municipios del departamento, se requerirían 125 acumuladores: uno para cada municipio. Tendríamos que manejar 125 variables, nuestra instrucción CASOS sería muy extensa y el algoritmo sería completamente impráctico, ya que cada vez que varíe el número de municipios debemos modificar nuestro algoritmo.

5.1.1 SOLUCIÓN AL PROBLEMA. CONCEPTO DE VECTOR

Presentaremos una solución alterna utilizando una estructura arreglo en la cual definimos un área de memoria con cierto número de posiciones, e identificamos cada posición con un número entero.

Veamos dicha estructura:

acmpio

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
3	1	6	28	9	4	5	7	6	3	2	7	5	8

Nuestra estructura la hemos llamado **acmpio** y tiene una capacidad de catorce elementos.

Para referirnos a algún elemento lo hacemos con el nombre de la estructura y un subíndice que indique la posición de dicho elemento.

Si nuestra estructura tiene los datos que se muestran y queremos imprimir el dato que se halla la posición 4 escribimos:

IMPRIMA (acmpio [4])

Y el resultado de ejecutar esta instrucción será mostrar el número 28.

Dicha estructura se conoce como un *arreglo de una dimensión* y en el contexto de algoritmos se denomina *vector*.

En general, para referirnos al contenido de una posición lo hacemos con el nombre del vector y un entero que se refiere a la posición. Dicho entero lo escribimos entre corchetes y lo seguimos llamado *subíndice*.

Para trabajar con un vector, lo primero que se debe hacer es construir el vector. Para ilustrar dicha construcción consideremos el siguiente algoritmo, que llamaremos *censo*, el cual es una variación del algoritmo desarrollado anteriormente:

```
1. CLASE Censo
2.   METODO PRINCIPAL ()
3.     VARIABLES: mpio, np, sum, acmpio[125] (ENTEROS)
4.             dir (ALFANUMÉRICA)
5.             ABRA(censo)
6.             PARA (i= 1, 125, 1)
7.               acmpio[i] = 0
8.             FINPARA
9.             MQ (NOT EOF(censo))
10.            LEA(censo:mpio, dir, np)
11.            acmpio[mpio] = acmpio[mpio] + np
12.            FINMQ
13.            CIERRE(censo)
14.            Censo.ImprimeVector (acmpio, 125)
15.            sum = Censo.SumarVector (acmpio, 125)
16.            IMPRIMA (sum)
17.   FIN(Método)
18. FIN(Clase)
```

En este nuevo algoritmo ya no utilizamos una variable para cada acumulador que se necesite manejar sino que definimos una sola variable, la cual llamamos **acmpio**, que tiene características de vector, y tendrá 125 posiciones. Este tamaño (125 posiciones) se define con base en el conocimiento que se tiene acerca del problema que se va a resolver. En nuestro ejemplo debemos manejar el total de habitantes de cada uno de los 125 municipios que tiene el departamento y por tanto el vector de acumuladores deberá tener este tamaño. Esta definición aparece en la instrucción 3 de la clase Censo en el método principal.

Definimos la variable **acmpio** con una capacidad de 125 elementos.

En las instrucciones 6 a 8 inicializamos cada una de esas posiciones en cero.

En la instrucción 11 de dicho algoritmo se configura cada una de las posiciones del vector **acmpio**, sumándole a la posición **mpio** el número de personas que se lee en cada registro.

En la instrucción 14 invocamos a un método llamado *ImprimeVector*, con el cual recorreremos e imprimimos los datos del vector que se ha construido.

En la instrucción 15 invocamos un método llamado *SumarVector*, con el cual se suman todos los datos que se hallan en las diferentes posiciones del vector.

Ya hemos visto en nuestro algoritmo anterior que cuando se termina la construcción de un vector interesa conocer cuál es el valor almacenado en cada una de las posiciones del vector. Para efectuar esta tarea invocamos un método denominado *ImprimeVector*; el cual veremos a continuación:

```
1. PUBLICO ESTATICO VOID ImprimeVector (V, n)
2.   VARIABLES: i (ENTERO)
3.     PARA (i= 1, n, 1)
4.       IMPRIMA (i, V[i])
5.     FINPARA
6. FIN(Método)
```

Este programa es bastante simple: los parámetros son el nombre del vector y el tamaño del vector.

Solo se requiere una variable local para recorrer las diferentes posiciones del vector. A dicha variable la llamamos *i*.

En instrucciones 3 a 5 escribimos un ciclo PARA, con el cual nos movemos en el vector desde la posición 1 hasta la posición *n*, imprimiendo el subíndice y el contenido de dicha posición.

5.1.2 SUMA DE LOS DATOS DE UN VECTOR

Es también muy frecuente determinar el total de los datos almacenados en un vector. Para ello definimos un método *función*, al cual llamamos *SumarVector*, que efectúe esta suma y retorne el resultado de ella al método principal:

```
1. PUBLICO ESTATICO ENTERO SumarVector (V,n)
2.   VARIABLES: i, s( ENTEROS)
3.     s = 0
4.     PARA (i= 1, n, 1)
5.       s = s + V[i]
6.     FINPARA
7.     RETORNE (s)
```

8. FIN(Método)

Este programa es también bastante simple. Tiene como parámetros de entrada el nombre del vector y el número de elementos en él.

Se requieren dos variables locales: una para recorrer el vector y otra en el cual se maneje el acumulado. A dichas variables las llamamos *i* y *s*, respectivamente.

Es la instrucción 3 se inicializa el acumulador *s* en cero.

En instrucciones 4 a 6 escribimos nuestro ciclo de recorrido, y en vez de imprimir el contenido de cada posición, lo acumulamos en la variable llamada *s*.

En la instrucción 7 se retorna el contenido de *s* al método llamante.

5.1.3 OPERACIONES BÁSICAS: MAYOR DATO Y MENOR DATO EN EL VECTOR

Ya hemos visto que en un vector se almacenan los datos correspondientes a un conjunto de situaciones o eventos. Es importante conocer la situación o evento que más veces se presenta. Para lograr esto hay que elaborar un algoritmo que determine o identifique la posición en la cual se halla la situación que más veces ocurre.

A continuación presentamos un método tipo función, que retorna en una variable la posición en donde se encuentra el mayor de los datos almacenados en el vector:

```
1. PUBLICO ESTATICO ENTERO MayorDato (V, m)
2.   VARIABLES: mayor, i (ENTEROS)
3.     mayor = 1
4.     PARA (i= 2, m, 1)
5.       SI (V[i] > V[mayor])
6.         mayor = i
7.       FINSI
8.     FINPARA
9.     RETORNE (mayor)
10. FIN(Método)
```

Para ilustrar como funciona este método consideremos el siguiente gráfico:

m = 7

1 2 3 4 5 6 7

V

3	1	6	2	8	9	4
---	---	---	---	---	---	---

En la instrucción 2 se define dos variables: **mayor**, para almacenar la posición en la cual se halla el dato mayor, e **i**, para recorrer el vector e ir comparando el dato de la posición **i** con el dato de la posición **mayor**.

En la instrucción 3 se inicializa la variable **mayor** en 1, definiendo que el dato mayor se halla en dicha posición.

En la instrucción 4 se plantea el ciclo con el cual se recorre el vector desde la posición 2 hasta la posición **m**.

En la instrucción 5 se compara el dato de la posición **i** con el dato de la posición **mayor**. Si el dato que está en la posición **i** es mayor que el dato que está en la posición **mayor** se actualiza el contenido de la variable **mayor** en la instrucción 6.

Al terminar el ciclo, cuando la **i** es mayor que la **m**, en la variable **mayor** estará almacenada la posición en la cual se halla el mayor dato del vector.

Para nuestro ejemplo, **mayor** se inicializara en 1, lo cual significa que el mayor dato está en la posición 1 del vector **V**, es decir, el mayor dato es **V[mayor]**, o sea 3.

Cuando se ejecuta el ciclo, **i** comienza valiendo 2, o sea que **V[i]** es 1. Al comparar **v[i]** con **V[mayor]** en la instrucción 5, el resultado es falso, por consiguiente no ejecuta la instrucción 6 y continúa con la instrucción 8, la cual incrementa el valor de **i** en 1 y regresa a la instrucción 4 a comparar **i** con **m**.

Como **i** es menor o igual que **m**, vuelve a ejecutar las instrucciones del ciclo: compara **V[i]** con **V[mayor]**, es decir, compara **V[3]** con **V[1]**. El dato de la posición **i** es mayor que el dato de la posición **mayor**, por tanto ejecuta la instrucción 6, o sea que modifica el contenido de la variable **mayor**, el cual será 3, indicando que el mayor dato se halla en la posición 3 del vector.

Se llega de nuevo a la instrucción 8 e incrementa la **i** en 1 (**i** queda valiendo 4) y regresa de nuevo a la instrucción 4 a continuación ejecutando las instrucciones del ciclo hasta que la **i** sea mayor que la **m**.

Cuando la **i** sea mayor que la **m** termina la ejecución del ciclo y en la variable **mayor** quedara la posición en la cual se halla el mayor dato del vector.

Observe que hemos trabajado con las posiciones del vector, ya que con ellas tenemos acceso directo a los datos que se hallan en dichas posiciones.

En el ejemplo anterior desarrollamos un método en el cual se determina la posición en la cual se halla el mayor dato de un vector. Es también necesario, en muchas situaciones, determinar la posición en la cual se halla el menor dato. A continuación se presenta un subprograma que efectúa esta tarea:

```
1. PUBLICO ESTATICO ENTERO MenorDato (V, m)
2.   VARIABLES: menor, i (ENTEROS)
3.     menor = 1
4.     PARA (i= 2, m, 1)
5.       SI (V[i] < V[menor])
6.         menor = i
7.       FINSI
8.     FINPARA
9.     RETORNE (menor)
10. FIN(Método)
```

Este algoritmo es similar al algoritmo de determina la posición en la cual se halla el mayor dato. La única diferencia entre este algoritmo y el anterior es que la variable en la cual se retorna el resultado de la búsqueda se denomina **menor**, en vez de **mayor**, y la comparación de **V[i]** con **V[menor]** se hace con el símbolo menor que (<), en vez del símbolo mayor que (>).

5.1.4 INTERCAMBIAR DOS DATOS EN UN VECTOR

Intercambiar dos datos en un vector es una operación frecuente en manipulación de vectores. Por ejemplo, cuando se desean ordenar los datos de un vector es necesario cambiar los datos de posición, y este cambio se hace por parejas. Un algoritmo que efectúa dicha tarea es el siguiente:

```
1. PUBLICO ESTATICO VOID Intercambiar (V, i, k)
2.   VARIABLES: aux (ENTERO)
3.     aux = V[i]
4.     V[i] = V[k]
5.     V[k] = aux
6.   FIN(Método)
```

En la instrucción 1 se define el método con sus parámetros: **V**, el nombre del vector en el cual se desea hacer el intercambio, e **i** y **k**, las posiciones cuyos datos se desean intercambiar.

En la instrucción 2 se define una variable, llamada **aux**, que se utilizara para efectuar el intercambio.

En la instrucción 3 se guarda el contenido de la posición **i** del vector en la variable auxiliar **aux** con el fin de que dicho dato no se pierda.

En la instrucción 4 se lleva a la posición i del vector lo que hay en la posición k del vector.

En la instrucción 5 se lleva lo que hay en la variable auxiliar, es decir, lo que había en la posición i del vector, a la posición k del vector.

Como ejemplo, consideremos el vector que veremos a continuación, y que se desea intercambiar el dato que se halla en la posición 2 ($i == 2$) con el dato que se halla en la posición 5 ($k == 5$).

	1	2	3	4	5	6	7
V	3	1	6	2	8	9	4

Al ejecutar nuestro método *Intercambiar*, el vector quedara como se ve en la siguiente gráfica:

	1	2	3	4	5	6	7
V	3	8	6	2	1	9	4

5.2 OPERACIONES CON VECTORES

Consiste en la definición de los métodos asociados a la clase arreglo y que permite el procesamiento de la información de los datos almacenados en la estructura. Entre los métodos más importantes asociado a la clase se pueden destacar: Crear, insertar, borrar, ordenar y mostrar entre otros.

5.2.1 PROCESO DE INSERCIÓN EN UN VECTOR ORDENADO ASCENDENTEMENTE

Si queremos insertar un dato en un vector ordenado ascendentemente, sin dañar su ordenamiento, primero debemos buscar la posición en la que debemos insertar. Para buscar la posición donde vamos a insertar un nuevo dato en el vector ordenado ascendentemente debemos recorrer el vector e ir comparando el dato de cada posición con el dato a insertar. Como los datos están ordenados ascendentemente, cuando se encuentre en el vector un dato mayor que el que se va a insertar esa es la posición en la cual deberá quedar el nuevo dato.

Si el dato a insertar es mayor que todos los datos del vector, entonces el dato a insertar quedara de último.

El método siguiente ejecuta esta tarea y retorna en la variable i La posición en la cual debe quedar el dato a insertar:

```

1. PUBLICO ESTATICO ENTERO BuscarDondeInsertar (V, m, d)
2.     VARIABLES: i (ENTERO)
3.         i = 1
4.         MQ ((i <= m) ^ (V[i] < d))
5.             i = i + 1
6.         FINMQ
7.         RETORNE (i)
8. FIN(Método)

```

En la instrucción 1 se define el nombre del programa con sus parámetros: **V**, variable que contiene el nombre del vector en el cual hay que efectuar el proceso de búsqueda; **m**, variable que contiene el número de posiciones utilizadas en el vector; y **d**, variable que contiene el dato a insertar.

En la instrucción 2 se define la variable **i**, que es la variable con la que recorre el vector y se va comparando el dato de la posición **i** del vector (**V[i]**) con el dato a insertar (**d**).

En la instrucción 3 se inicializa la variable **i** en 1, ya que esta es la posición a partir de la cual se comienza a almacenar la posición donde se va a insertar el dato.

En la instrucción 4, la instrucción del ciclo, se controlan dos situaciones: una, que no se haya terminado de comparar los datos del vector, (**i <= m**), y dos, que el dato de la posición **i** sea mayor que **d** (**V[i] < d**).

Si ambas condiciones son verdaderas se ejecutan las construcciones 5 y 6, es decir, se incrementa la **i** en 1 y se regresa a la instrucción 4 a evaluar nuevamente las condiciones.

Cuando una de las condiciones sea falsa (**i > m** o **V[i] >= d**), se sale del ciclo y ejecuta la instrucción 7, es decir, retorna al programa llamante el valor de **i**: la posición en la cual hay que insertar el dato **d**.

Como ejemplo, consideremos el vector de la siguiente figura, y que se desea insertar el número 10 (**d==10**).

						m			n	
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
V	3	5	7	11	18	23	36			

Al ejecutar el método *BuscarDondeInsertar*, este retorna **i** valiendo 4, es decir, en la posición 4 del vector **V** debe quedar el dato 10.

Ahora veamos Conocimos que el dato debe quedar en una posición i , veamos cómo se efectúa este proceso. Si el vector no está lleno ($m == n$), debemos mover todos los datos desde la posición i del vector hacia la derecha.

```
1. PUBLICO ESTATICO VOID Insertar (V, m, n, i, d)
2.     VARIABLES: j (ENTERO)
3.         SI (m == n)
4.             IMPRIMA ("vector lleno")
5.             RETORNE
6.         SINO
7.             PARA (j= m, i, -1)
8.                 V[j+1] = V[j]
9.             FINPARA
10.            V[i] = d
11.            m = m + 1
12.        FINSI
13. FIN(Método)
```

Es la instrucción 1 se define el método con sus parámetros: **V**, variable que contiene el nombre del vector en el cual hay que efectuar el proceso de inserción; **m**, variable que contiene el número de posiciones utilizadas en el vector; **n**, tamaño del vector; **i**, variable que contiene la posición en la cual se debe insertar el dato contenido en **d**; y **d**, variable que contiene el dato a insertar. Es bueno resaltar que los parámetros **V** y **m** deben ser parámetros por referencia, mientras que **n**, **i** y **d** son por valor.

En la instrucción 2 se define la variable **j**, la cual se utilizara para mover los datos del vector en caso de que sea necesario.

En la instrucción 3 se controla que el vector no esté lleno. En caso de que el vector este lleno ($m == n$), se ejecuta la instrucción 4, la cual produce el mensaje de que el vector está lleno y finaliza el método sin realizar más acciones, la instrucción 5 indica que el método puede retornar en donde fue invocado.

En caso de que el vector no esté lleno se ejecuta la instrucción 7, en la cual se plantea la instrucción PARA, la cual inicializa el valor de **j** con el contenido de **m**, compara el valor de **j** con el valor de **i** y define la forma como variara el de **j**. la variación de la variable **j** será restándole 1 cada vez que llegue a la instrucción fin del PARA. Cuando el valor de **j** sea menor que **i** se sale del ciclo. En caso de que el valor inicial de **j** sea menor que **i**, no ejecutara la instrucción 8 y continuara con la instrucción 10.

En la instrucción 8 se mueve el dato que está en la posición **j** a la posición siguiente (**j + 1**).

En la instrucción 9, que es el fin de la instrucción PARA, disminuye el valor de **j**, ejecutara nuevamente las instrucciones 8 y 9, hasta que **j** sea menor que **i**.

Cuando se sale del ciclo, ejecuta la instrucción 10, en la cual se asigna a la posición **i** del vector el dato **d** y continua con la instrucción 11 en la cual se incrementa el valor de **m** en 1, indicando que el vector ha quedado con un elemento más.

Veamos cómo queda nuestro vector después de haber insertado el dato:

	i							m	n	
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
v	3	5	7	10	11	18	23	36		

5.2.2 PROCESO DE BORRADO EN UN VECTOR

Para borrar un dato primero debemos determinar en qué posición se encuentra dicho dato. El proceso para determinar en cual posición del vector se halla un dato es bastante similar al proceso de buscar en donde insertar. En el siguiente método presentamos dicho proceso:

```

1. PUBLICO ESTATICO ENTERO BuscarPosicionDato (V, m, d)
2.   VARIABLES: i (ENTERO)
3.     i = 1
4.     MQ (i <= m) ^ (V[i] != d)
5.       i = i + 1
6.     FINMQ
7.     RETORNE (i)
8. FIN(Método)

```

La única diferencia de este algoritmo con el algoritmo para buscar donde insertar es que la instrucción MIENTRAS la comparación de **V[i]** con **d** se efectúa con el operador diferente (!=) y no con el operador menor (<).

Nuestro algoritmo de buscar dato funciona independiente de que los datos se encuentren ordenados o no. En caso de que el dato a buscar no se halle en el vector, nuestro algoritmo retorna en la variable **i** el valor de **m + 1**, lo cual usaremos como condición para detectar si el dato que se está buscando se halla en el vector o no. En otras palabras, si **i** es igual a **m + 1** el dato no está en el vector **V**.

Como ejemplo, consideremos el siguiente vector, y que deseamos borrar el dato 2:

m **n**

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
V	3	1	6	2	8	9	4			

Al ejecutar nuestro método *BuscarPosicionDato*, el contenido de la variable *i* será 4; es decir, en la posición 4 del vector se halla el dato 2:

		i			m			n		
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
V	3	1	6	2	8	9	4			

Conocimos la posición *i* en la cual se halla el dato a borrar, el proceso de borrado implica que hay que mover todos los datos que se encuentran desde la posición *i + 1* hasta la posición *m* una posición hacia la izquierda y restarle 1 a *m*.

En el siguiente método se efectúa dicho proceso:

```

1. PUBLICO ESTATICO VOID Borrar (V, m, i)
2.     VARIABLES: j (ENTERO)
3.         SI (i > m)
4.             IMPRIMA ("El dato no existe")
5.         SINO
6.             PARA (j= i, m, 1)
7.                 V[j] = V[j+1]
8.             FINPARA
9.             m = m - 1
10.        FINSI
11. FIN(Método)

```

En la instrucción 1 se define el método con sus parámetros: **V**, variable que contiene el nombre del vector en el cual hay que efectuar el proceso de borrar; **m**, variable que contiene el número de posiciones utilizadas en el vector; e **i**, variable que contiene la posición del dato a borrar.

En la instrucción 2 se define la variable **j**, la cual se utilizara para mover los datos del vector en caso de que sea necesario.

En la instrucción 3 se controla que el dato a borrar exista en el vector, en caso de que el dato no exista (**i > m**) se ejecuta la instrucción 4, la cual produce el mensaje de que el dato no está en el vector y finaliza sin ejecutar más acciones.

En caso de que el dato este en el vector se ejecuta la instrucción 6.

En la instrucción 6 se plantea la instrucción PARA, la cual inicializa el valor de j con el contenido de i , compara el valor de j con el valor de m y define la forma como variara el valor de j . La variación de la variable j será sumándole 1 cada vez que llegue a la instrucción FINPARA. Cuando el valor de j sea mayor que m se sale del ciclo. En caso de que el valor inicial de j sea mayor que m no ejecutara la instrucción 7 y continuará con la instrucción 9.

En la instrucción 7 se mueve el dato que está en la posición $j+1$ hacia la posición j .

En la instrucción 8, que es el fin de la instrucción PARA, incrementa el valor de j en 1 y regresa a la instrucción 6 a comparar el valor de j con m . si j es menor que m , ejecutará nuevamente las instrucciones 7 y 8, hasta que j sea mayor que m .

Cuando se sale del ciclo, ejecuta la instrucción 9, en la cual se le resta 1 a m , indicando que el vector ha quedado con un elemento menos.

Para nuestro ejemplo, al terminar de ejecutar el método *Borrar* el vector queda así:

						m						n
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10		
V	3	1	6	8	9	4						

NOTA: Es conveniente, en este punto, hacer notar algo que es muy importante: en la figura anterior, y solo con fines explicativos, hemos dejado el conjunto de la posición 7 en blanco, indicando que se ha borrado un dato. En realidad, en la posición 7 del vector seguirá estando en 4 hasta que se reemplace por otro valor, pero el contenido de m se ha disimulado en 1, lo cual significa que el dato de la posición 7 ya no pertenece al vector.

5.2.3 BÚSQUEDA BINARIA

El proceso de búsqueda binaria utiliza el hecho de que los datos se encuentran ordenados en forma ascendente o descendente. La primera comparación se hace con el dato de la mitad del vector. Si se tiene suerte, ese es el dato que se está buscando y no hay que hacer más comparaciones; si no lo es, es porque el dato que se está buscando es mayor o menor que el dato de la mitad del vector. Si el dato que se está buscando es mayor que el dato de la mitad del vector, significa que si el dato se halla en el vector, está a la derecha del dato de la mitad, o sea que no abra necesidad de comparar el dato que se está buscando con todos los datos que están a la izquierda del dato de la mitad del vector. Luego de que hemos descartado la mitad de los datos, la siguiente comparación se hará con el dato de la mitad, de la mitad en la cual posiblemente este el dato a buscar. Así continuamos con este proceso hasta que se encuentre el dato, o se detecte que el dato no está en el vector. Si tuviéramos un millón de datos,

con una sola comparación estamos ahorrando 500.000 comparaciones, con la segunda comparación se ahorran 250.000 comparaciones, con la tercera se ahorran 125.000 comparaciones y así sucesivamente. Como se puede ver, la reducción del número de comparaciones es notable.

A continuación se presenta el método con el cual se efectúa este proceso:

```
1. PUBLICO ESTATICO ENTERO BusquedaBinaria (V, n, d)
2.   VARIABLES: li, ls, m (ENTEROS)
3.     li = 1
4.     ls = n
5.     MQ (li <= ls)
6.       m = (li + ls) / 2
7.       SI (V[m] == d)
8.         RETORNE (m)
9.       SINO
10.        SI (V[m] < d)
11.          li = m + 1
12.        SINO
13.          ls = m - 1
14.        FINSI
15.      FINSI
16.    FINMQ
17.    RETORNE (n + 1)
18. FIN(Método)
```

En la instrucción 1 se define el método *BúsquedaBinaria*, cuyos parámetros son: **V**, en el cual hay que efectuar la búsqueda; **n**, el tamaño del vector; y **d**, el dato a buscar.

En la instrucción 2 se definen las variables de trabajo: **li**, para guardar el límite inferior del rango en el cual hay que efectuar la búsqueda; **ls**, para guardar el límite superior del rango en el que se efectuará la búsqueda; y **m**, para guardar la posición de la mitad del rango entre **li** y **ls**.

En las instrucciones 3 y 4 se asignan los valores iniciales a las variables **li** y **ls**. Estos valores iniciales son 1 y **n**, respectivamente, ya que la primera vez el rango sobre el cual hay que efectuar la búsqueda es desde la primera posición hasta la última del vector.

En la instrucción 5 se plantea el ciclo MIENTRAS_QUE (MQ), con la condición de que **li** sea menor o igual que **ls**. Es decir, si el límite inferior (**li**) es mayor o igual que el límite superior (**ls**), aún existen posibilidades de que el dato que se está buscando se encuentre en el vector. Cuando **li** sea mayor que **ls** significa que el dato no está en el vector y retornara **n+1**.

Cuando la condición de la instrucción 5 sea verdadera se ejecutan las instrucciones del ciclo.

En la instrucción 6 se calcula la posición de la mitad entre **li** y **ls**, llamamos a esta posición **m**.

En la instrucción 7 se compara el dato de la posición **m** con el dato **d**. si el dato de la posición **m** es igual al dato **d** que se está buscando (**V[m] == d**), ejecuta la instrucción 8: termina el proceso de búsqueda retornando **m**, la posición en la cual se halla el dato **d** en el vector.

Si el dato que se encuentra en la posición **m** no es el que buscamos, pasamos a la instrucción 10. En caso de que la condición de la instrucción 10 sea verdadera, significa que si el dato está en el vector, se halla a la derecha de la posición **m**; por consiguiente, el límite inferior del rango en el cual se debe efectuar la búsqueda es **m+1**, y por tanto ejecuta la instrucción 11 en el cual a la variable **li** se le asigna **m+1**.

Si el resultado de la comparación de la instrucción 10 es falso, significa que si el dato está en el vector, se halla a la izquierda de la posición **m**; por consiguiente, el límite superior del rango en el cual se debe efectuar en la búsqueda es **m-1**, y por tanto ejecuta la instrucción 13 en la cual a la variable **ls** se le asigna **m-1**.

Habiendo actualizando el límite inferior o el límite superior, se llega a la instrucción 16, la cual retorna la ejecución a la instrucción 5, donde se efectúa de nuevo la comparación entre **li** y **ls**. Cuando la condición sea falsa se sale del ciclo y ejecuta la instrucción 17, la cual retorna **n+1**, indicando que el dato no se halla en el vector.

Fíjese que la única manera de que se ejecute la instrucción 17 es que no haya encontrado el dato que se está buscando, ya que si lo encuentra ejecuta la instrucción 8, la cual termina el proceso.

Consideremos, como ejemplo, el siguiente vector, y que se desea buscar el número 38 en dicho vector:

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
v	3	6	7	10	12	18	22	28	31	37	45	52	60	69	73

Al ejecutar nuestro algoritmo de búsqueda binaria, cuando se esté en la instrucción 5 por primera vez, **li** se situará en 1 y **ls** en **n**, como vemos en la siguiente figura:



	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
V	3	6	7	10	12	18	22	28	31	37	45	52	60	69	73

Al ejecutar la instrucción 7, la cual compara el dato de la posición **m** (28) con **d** (38), se determina que el dato **d**, si está en el vector, se halla a la derecha de la posición **m**, por consiguiente el valor de **li** deberá ser 9. En constancia, al ejecutar la instrucción 11, el límite inferior del rango sobre el cual hay que efectuar la búsqueda es 9, por lo tanto, el rango sobre el cual hay que efectuar dicha búsqueda es entre 9 y 15.

Al ejecutar el ciclo por segunda vez el valor de **m** será 12, como muestra la figura siguiente:

									li		m				
									↓		↓				
V	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
	3	6	7	10	12	18	22	28	31	37	45	52	60	69	73

Luego, al comparar **d** (38) con **V[m]** (52), se determina que el dato que se está buscando, si está en el vector, debe hallarse a la izquierda de **m**, es decir, entre las posiciones 9 y 11, por consiguiente el valor de **j** será 11 ($j = m - 1$).

Al ejecutar el ciclo por tercera vez, las variables quedarán de la siguiente forma:

									li	m	ls				
									↓	↓	↓				n
V	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
	3	6	7	10	12	18	22	28	31	37	45	52	60	69	73

En esta pasada se detecta que el dato debe estar a la derecha de **m**, por consiguiente el valor de **li** deberá ser 11, y en consecuencia el valor de **m** también. La situación en el vector queda así:

										li	m	ls			
										↙	↓	↘			n
V	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
	3	6	7	10	12	18	22	28	31	37	45	52	60	69	73

En este punto la comparación de **d** con **V[m]** indica que si el dato **d** está en el vector, debe estar a la izquierda de **m**, por tanto el valor de **ls** será 10, y al regresar a la instrucción 5 y evaluar la condición del ciclo ($li \leq ls$), esta será falsa, por consiguiente termina el ciclo y retorna como posición el valor de 16 ($n+1$), indicando que el 38 no se encuentra en dicho vector.

5.2.4 ORDENAMIENTO POR SELECCIÓN

Como ya hemos visto, el hecho de trabajar los datos ordenados hace que los algoritmos sean más eficientes. Para ejecutar el proceso de ordenamientos se han desarrollado múltiples métodos, buscando que este proceso sea lo más eficiente posible. Ahora veamos un método que ordena los datos de un vector. El método utilizado en este algoritmo se denomina ordenamiento por selección. Este método se enuncia así: de los datos que faltan por ordenar, determinar el menor de ellos y ubicarlo de primero en ese conjunto de datos.

Con base en este enunciado hemos escrito el método que se presenta a continuación:

```
1. PUBLICO ESTATICO VOID OrdenamientoAscendenteSeleccion (V, m)
2.     VARIABLES: i, j, k (ENTEROS)
3.     PARA (i= 1, m-1, 1)
4.         k = i
5.         PARA (j= i+1, m, 1)
6.             SI (V[j] < V[k])
7.                 k = j
8.             FINSI
9.         FINPARA
10.        OrdenamientoAscendenteSeleccion .Intercambiar (V, k, i)
11.    FINPARA
12. FIN(Método)
```

NOTA: Si deseamos ordenar el vector de forma descendente, simplemente cambiamos el símbolo menor que (<) por el de mayor que (>) en la instrucción 6.

En la instrucción 1 se define el método con sus parámetros: **V**, variable en la cual se almacena el vector que desea ordenar, y **m**, el número de elementos a ordenar. **V** es un parámetro por referencia, ya que se modificará al cambiar de posición los datos dentro del vector.

En la instrucción 2 se define las variables necesarias para efectuar el proceso de ordenamiento. La variable **i** se utiliza para identificar a partir de cual posición es que faltan datos por ordenar. Inicialmente el valor de **i** es 1, ya que inicialmente faltan todos los datos por ordenar y los datos comienzan en la posición 1. Cuando el contenido de la variable **i** sea 2, significa que faltan por ordenar los datos que hay a partir de la posición 2 del vector; cuando el contenido de la variable **i** sea 4, significa que faltan por ordenar los datos que hay a partir de la posición 4; cuando el contenido de la variable **i** sea **m**, significa que estamos en el último elemento del vector, el cual obviamente estará en su sitio, pues no hay más datos con los cuales se puede comparar. Esta es la razón por la cual en la instrucción 3 se pone a variar la **i** desde 1 hasta **m-1**.

En la instrucción 3 se plantea el ciclo de la variable **i**, que varían desde 1 hasta **m-1**, tal como explicamos en el párrafo anterior.

En la instrucción 4 se le asigna a **k** el contenido de la variable **i**. la variable **k** se utiliza para identificar la posición en la que se halla el menor dato. Inicialmente suponemos que el menor dato se encuentra en la posición **i** del vector, es decir, suponemos que el primero del conjunto de datos que faltan por ordenar.

En la instrucción 5 se plantea el ciclo con el cual se determina la posición en la cual se halla el dato menor del conjunto de datos que faltan por ordenar. En este ciclo se utiliza la variable **j**, que tiene un valor inicial de **i + 1** y varia hasta **m**.

En la instrucción 6 se compara el dato que se halla en la posición **j** del vector con el dato que se halla en la posición **k**. si el contenido de la posición **j** es menor que el contenido de la posición **k**, se actualiza el contenido de la variable **k** con el contenido de **j**, de esta manera en la variable **k** siempre estará la posición en la cual encuentra el menor dato.

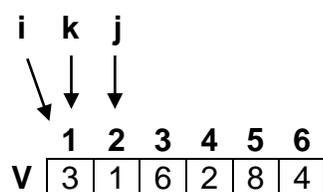
Al terminar la ejecución 10 se intercambia el dato que se halla en la posición **k** con el dato que se halla en la posición **i**, logrando de esta manera ubicar el menor dato al principio del conjunto de datos que faltan por ordenar. Nótese que invocamos al método Intercambiar y lo hicimos con el nombre del método que invoca. El nombre del método invocado

Al llegar a la instrucción 11 continúa con el ciclo externo incrementado a **i**, que es a partir de esa posición que faltan los por ordenar.

Como ejemplo, consideramos el siguiente vector:

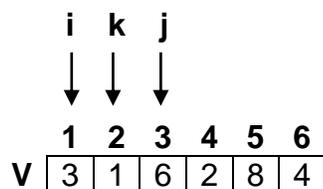
V	1	2	3	4	5	6
	3	1	6	2	8	4

Al ejecutar por primera vez las instrucciones 3, 4 y 5, los valores de **i**, **k** y **j** son 1, 1 y 2, respectivamente, lo cual indica que faltan por ordenar los datos a partir de la posición 1, en donde se halla el menor dato de los que faltan por ordenar y se va a comenzar a comparar los datos del vector, a partir de la siguiente posición, es decir, 2. Gráficamente se presenta esta situación en la siguiente figura.



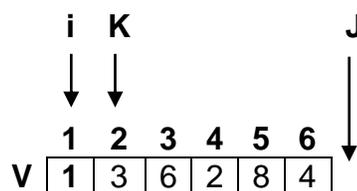
Al ejecutar la instrucción 6, por primera vez, comparará el dato de la posición 2 ($j == 2$) con el dato de la posición 1 ($k == 1$), obteniendo como resultado que la condición es verdadera; por tanto, ejecuta la instrucción 7, la cual asigna a k el valor de j , indicando que el menor dato se halla en la posición 2 del vector.

Al ejecutar la instrucción 9, incrementa el contenido de j en 1, quedando j con el valor de 3. Esta nueva situación se presenta a continuación.



Se ejecuta de nuevo la instrucción 6 y compara el dato de la posición 3 con el dato de la posición 2, obteniendo como resultado que la condición es falsa; por tanto, no ejecuta la instrucción 7, y continúa en la instrucción 9, es decir, incrementa nuevamente el contenido de j en 1, la cual queda valiendo 4.

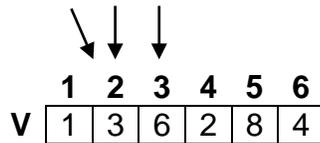
Se continúan ejecutando las instrucciones del ciclo interno (instrucciones 6 a 9), comparando el contenido de la posición j del vector con el contenido de la posición k , obteniendo siempre falso como resultado, hasta que el contenido de la variable j es 7. Cuando esto sucede, pasa a ejecutar la instrucción 10, en la cual se intercambia el dato que se halla en la posición i con el dato que se halla en la posición k . En este momento el vector se encuentra así:



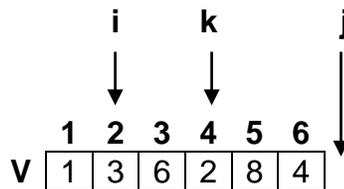
El contenido de la posición 1 lo resaltamos indicando que el dato de esa posición ya está ubicado en la posición que le corresponde.

Continúa con la ejecución de la instrucción 11, en la cual incrementa el contenido de i en 1, y regresa a continuación con el ciclo externo. Se asigna nuevamente a k el contenido de i y se comienza de nuevo la ejecución del ciclo interno, con valor inicial de j en 3, así:

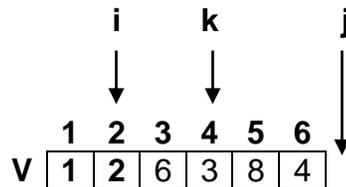
i k j



Al terminar la ejecución del ciclo interno, por segunda vez, el contenido de la variable **k** será 4, indicando que en esta posición se encuentra el menor de los datos que faltan por ordenar, es decir, de los datos que hay a partir de la posición 2 del vector.

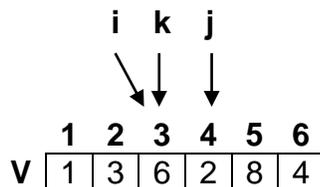


Terminando la ejecución del ciclo interno continúa con la instrucción 10 en la cual intercambia el dato que está en la posición **i** (2) con el dato que está en la posición **k** (4) del vector. Ahora nuestro vector se ve así:



Aquí resaltamos el contenido de las dos primeras posiciones indicando que esos dos datos ya están ordenados y en el sitio que les corresponde.

Al ejecutar la instrucción 11 incrementa la **i** en 1, indicando que ya faltan por ordenar sólo los datos que se encuentran a partir de la posición 3, y regresa a ejecutar nuevamente las instrucciones 4 y 5, en las cuales al valor de **k** le asigna el contenido de **i**, y a **j** la inicializamos en 4. Veámoslo gráficamente:



El proceso de ordenamiento continuara de esta manera hasta que el valor **i** sea 6. Cuando el valor de **i** es 6 el proceso termina y los datos del vector están ordenados en forma ascendente. Finalmente el vector se verá así:

	1	2	3	4	5	6
V	1	2	3	4	6	8

5.2.5 ORDENAMIENTO ASCENDENTE POR MÉTODO BURBUJA

El método de ordenamiento por burbuja consiste en comparar dos datos consecutivos y ordenarlos ascendentemente, es decir, si el primer dato es mayor que el segundo se intercambia dichos datos, de lo contrario se dejan tal cual están. Cualquiera de las dos situaciones que se hubiera presentado se avanza en el vector para comparar los siguientes dos datos consecutivos. En general, el proceso de comparaciones es: el primer dato con el segundo, el segundo dato con el tercero, el tercer dato con el cuarto, el cuarto con el dato quinto, y así sucesivamente, hasta comparar el penúltimo dato con el último. Como resultado de estas comparaciones, y los intercambios que se hagan, el resultado es que en la última posición quedara el mayor dato en el vector. La segunda vez se compara nuevamente los datos consecutivos, desde el primero con el segundo, hasta que se comparan el antepenúltimo dato con el penúltimo, obteniendo como resultado que el segundo dato mayor queda de penúltimo. Es decir, en cada pasada de comparaciones, de los datos que faltan por ordenar, se ubica el mayor dato en la posición que le corresponde, o sea de ultimo en el conjunto de datos que faltan por ordenar. Veamos el método que efectúa dicha tarea:

```

1. PUBLICO ESTATICO VOID OrdenamientoAscendenteBurbuja (V, n)
2.   VARIABLES: i, j (ENTEROS
3.     PARA (i= 1, n-1, 1)
4.       PARA (j= 1, n-i, 1)
5.         SI (V[j] > V[j+1])
6.           INTERCAMBIAR (V, j, j+1)
7.         FINSI
8.       FINPARA
9.     FINPARA
10. FIN(Método)

```

EJERCICIO DE APRENDIZAJE

Como ejemplo vamos a considerar el siguiente vector:

	1	2	3	4	5	6
V	3	1	6	2	8	4

Nuestro interés es ordenar los datos de dicho vector en forma ascendente, utilizando el método que llamamos burbuja.

	1	2	3	4	5	6
Parte 1	3	1	6	2	8	4
Parte 2	1	3	6	2	8	4
Parte 3	1	3	6	2	8	4
Parte 4	1	3	2	6	8	4
Parte 5	1	3	2	6	8	4

} Primera pasada: cinco comparaciones

En la figura anterior se presentan las cinco comparaciones que se efectúan en la primera pasada. La comparación correspondiente a cada pasada se ve resaltada en cada vector. A cada comparación la llamaremos **parte** con el fin de evitar redundancias.

En la primera parte se compara el dato de la posición 1 con el dato de la posición 2. Como el dato de la posición 1 es mayor que el dato de la posición 2, se intercambian dichos datos, quedando el vector como se ve en la parte 2.

En la parte 2 se compara el dato de la posición 2 con el dato de la posición 3. Como el dato de la posición 3 es mayor que el dato de la posición 2, los datos se dejan intactos.

En la parte 3 se compara el dato de la posición 3 con el dato de la posición 4. Como el dato de la posición 3 es mayor que el dato de la posición 4, se intercambian dichos datos, quedando el vector como se ve en la parte 4.

En la parte 4 se compara el dato de la posición 4 con el dato de la posición 5. Como el dato de la posición 4 es menor que el dato de la posición 5, los datos permanecen intactos.

En la parte 5 se compara el dato de la posición 5 con el dato de la posición 6. Como el dato de la posición 5 es mayor que el dato de la posición 6, se intercambian dichos datos.

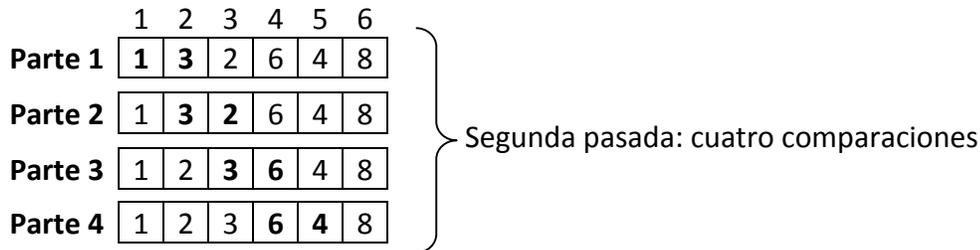
Luego de realizar estas comparaciones y estos intercambios, el vector queda de la siguiente forma:

1	2	3	4	5	6
1	3	2	6	4	8

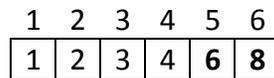
En esta figura se ha resaltado el dato de la posición 6, puesto que este ha quedado en el sitio que le corresponde.

En la segunda pasada se harán nuevamente comparaciones de datos consecutivos desde la posición 1 hasta la posición 5, ya que la posición 6 ya está en orden.

Las comparaciones e intercambios correspondientes a esta segunda pasada se presenta en a figura 31.4



Como resultado final de esta segunda pasada el vector quedará de la siguiente forma:



En esta figura se resaltan las dos últimas posiciones, indicando que esta parte del vector ya está ordenada.

En la siguiente figura se muestra como es el proceso de comparaciones e intercambios correspondientes a la tercera pasada. Fíjese que las comparaciones solo se efectúan hasta la posición 4, ya que los datos de las posiciones 5 y 6 ya están ordenados y ubicados en sus correspondientes lugares.



Ahora veamos el estado actual de nuestro vector después de la tercera pasada:



En la siguiente figura se muestra las dos comparaciones correspondientes a la cuarta pasada:



1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	6	8

1	2	3	4	6	8
---	---	---	---	---	---

Cuarta pasada: dos comparaciones

Luego de la cuarta pasada el vector quedará de la siguiente forma:

1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	6	8

En la siguiente figura se muestra la comparación que se hará en la quinta pasada:

1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	6	8

} Quinta pasada: una comparación

Después de la quinta pasada nuestro vector quedará así:

1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	6	8

Observe que al concluir la tercera pasada los datos del vector ya estaban ordenados; es decir, las comparaciones correspondientes a las pasadas cuarta y quinta no eran necesarias. Esta situación se puede detectar en el algoritmo si utilizamos una variable auxiliar y le asignamos un valor antes de comenzar el ciclo interno. Si ocurrió algún intercambio, modificamos el valor inicial de dicha variable auxiliar. Al terminar el ciclo interno averiguamos cual es el contenido de dicha variable auxiliar. Si es el mismo que se le asigno inicialmente, significa que no hubo intercambios en el ciclo interno, por consiguiente los datos del vector ya están ordenados y no hay necesidad de hacer más comparaciones. Para nuestro ejemplo llamaremos a esa variable auxiliar **sw**.

Nuestro algoritmo queda:

```

1. PUBLICO ESTATICO VOID OrdenamientoAscendenteBurbujaSW (V,n)
2.   VARIABLES: i, j, sw (ENTEROS)
3.     PARA (i= 1, n-1, 1)
4.       Sw = 0
5.       PARA (j= 1, n-i, 1)
6.         SI (V[j] > V[j+1])
7.           INTERCAMBIAR (V, j, j+1)
8.           sw = 1
9.         FINSI
10.      FINPARA
11.     SI (sw == 0)
12.       i = n

```

13. FINSI
14. FINPARA
15. FIN(Método)

El algoritmo anterior es similar al primero que hicimos de ordenamiento ascendente con el método de burbuja, la diferencia está en que agregamos una variable llamada **sw** con la cual sabremos si el vector está completamente ordenado sin haber hecho todos los recorridos. Cuando la variable **sw** no cambie de valor significa que el vector ya está ordenado y asignaremos a la variable **i** el valor de **n** para salir del ciclo externo.

EJERCICIO DE ENTRENAMIENTO

1. Elabore un método que imprima los datos que se hallan en las posiciones impares de un vector de n elementos.
2. Elabore un método que calcule y retorne cuántas veces se halla un dato d , entrado como parámetro, en un vector de n elementos.
3. Elabore un método que intercambie los datos de un vector así: el primero con el segundo, el tercero con el cuarto, el quinto con el sexto, y así sucesivamente.
4. Elabore un método que intercambie los datos de un vector así: el primero con el tercero, el segundo con el cuarto, el quinto con el séptimo, el sexto con el octavo, y así sucesivamente.
5. Se tiene un vector cuyos datos se hallan ordenados en forma descendente. Elabore un método que procese dicho vector, de tal manera que no quede con datos repetidos, es decir, si hay algún dato repetido, sólo debe quedar uno de ellos.
6. Elabore un método que sustituya un valor x por un valor y en un vector cuyos datos se hallan ordenados ascendentemente, de tal manera que el vector siga conservando su orden creciente. La función debe regresar como resultado 1 si se hizo la sustitución, 0 si x no se encontraba en el arreglo y -1 si el arreglo estaba vacío.

5.3 MATRICES

Se llama matriz de orden $m \times n$ a todo conjunto rectangular de elementos a_{ij} dispuestos en m líneas horizontales (filas) y n verticales (columnas) de la forma:

$$A = \begin{matrix} & a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ & a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2j} & \dots & a_{2n} \\ & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ A = & a_{i1} & a_{i2} & \dots & a_{ij} & \dots & a_{in} \\ & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{matrix}$$

a_{m1} a_{m2} ... a_{mj} ... a_{mn}

Abreviadamente suele expresarse de la forma $A = (a_{ij})$ con $i = 1, 2, 3, \dots, m$ y $j = 1, 2, 3, \dots, n$; donde los subíndices indican la posición del elemento dentro de la matriz: el primero (**i**) denota la fila y el segundo (**j**) la columna. Por ejemplo, elemento a_{46} será el elemento de la fila 4, columna 6.

Para situarnos en una posición específica dentro de una matriz; primero nombramos a nuestra matriz, seguido del número de la fila y la columna en la cual nos ubicaremos, así: $mat[i][j]$, siendo **mat** el nombre de nuestra matriz, e **i** y **j** el número de la fila y la columna, respectivamente, en la cual nos ubicamos.

5.3.1 IDENTIFICACIÓN Y CONSTRUCCIÓN DE UNA MATRIZ

Con el fin de mostrar la necesidad de utilizar matrices vamos a considerar, de nuevo, un archivo con los datos correspondientes a un censo. En este archivo cada registro contiene la información correspondiente al departamento, municipio, dirección de residencia y número de personas en dicha residencia. Nuestro archivo es el que vemos a continuación:

<i>Departamento</i>	<i>Municipio</i>	<i>Dirección</i>	<i>N° personas</i>
1	3	-	3
1	2	-	1
1	1	-	6
2	1	-	2
2	4	-	8
2	3	-	9
1	3	-	4
EOF			

Si deseamos procesar este archivo y determinar el número de habitantes en cada departamento, debemos definir un vector para cada uno de los **m** departamentos que tenga el país. Veamos cómo sería:

	Municipio N°									
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	
Vector Departamento 1										
Vector Departamento 2										
Vector Departamento m										

Manejar **m** vectores tiene los mismos inconvenientes que cuando se manejaban **n** variables para representar el número de habitantes de cada municipio de un departamento. Vamos a adoptar ahora una solución análoga: en vez de definir **m** vectores vamos a considerar una nueva estructura, la cual está conformada con filas y columnas. Cada fila es como si fuera un vector y la identificaremos con un subíndice.

En nuestro ejemplo cada fila representa un departamento, y las columnas, los municipios correspondientes a cada departamento. Al procesar completamente el archivo “*censo*”, la matriz que nos proporciona la información acerca de los habitantes de cada municipio, de cada departamento, queda de la siguiente forma.

mat		1	2	3	4
					n
	1	6	0	7	0
	2	2	0	9	8
m	3	0	1	0	0

Ahora veamos el programa con el cual hemos construido esta matriz:

```

1. PUBLICO ESTATICO VOID ConstruirMatriz (mat, m, n)
2.   VARIABLES: depto, mpio, np (ENTEROS)
           direc (ALFANUMÉRICO)
3.   ConstruirMatriz.Inicialice (mat, m, n)
4.   ABRA (censo)
5.   MQ (NOT EOF(censo))
6.   LEA (depto, mpio, direc, np)
7.   mat[depto][mpio]= mat[depto][mpio] + np
8.   FINMQ
9.   CIERRE (censo)
10.  ConstruirMatriz.ImprimaPorFilas (mat, m, n)
11.  FIN(Método)

```

En la instrucción 1 se define el nombre del método con sus parámetros: la matriz **mat** y sus dimensiones **m** y **n**, siendo **m** el número de filas y **n** el número de columnas.

En la instrucción 2 se definen las variables con las cuales trabajará nuestro algoritmo: **depto**, para el código del departamento; **mpio**, para el código del municipio; **np**, para el número de personas en cada vivienda; y **direc**, para la dirección de cada residencia.

En la instrucción 3 se invoca al método Inicialice el cual nos inicializa la matriz, como veremos en un momento.

En la instrucción 4 abrimos nuestro archivo, al que llamamos “*censo*”.

En la instrucción 5 planteamos el ciclo, que se ejecutará mientras que no se llegue a la marca de *fin de archivo* (EOF) de “*censo*”.

En la instrucción 6 leemos los datos correspondientes a cada registro.

En la instrucción 7 actualizamos el acumulado correspondiente al departamento y municipio cuyos códigos se leyeron; es decir, a la celda identificada con la fila (**depto**) y columna (**mpio**) se le suma el número de personas que hay en esa dirección.

La instrucción 8 simplemente delimita las instrucciones pertenecientes al ciclo; y en la instrucción 9 cerramos el archivo “*censo*”.

En la instrucción 10 invocamos al método *ImprimaPorfilas*, el cual produce el informe correspondiente al total de habitaciones de cada departamento.

5.3.2 INICIALIZACIÓN DE LOS DATOS DE UNA MATRIZ

En muchas de las situaciones en las cuales se trabaja con una matriz, esta se usa como un grupo de contadores o un grupo de acumuladores. En el ejemplo que vimos anteriormente, la matriz que se utilizó es realmente un conjunto de acumuladores: cada celda tendrá el total de habitantes de cada municipio de cada departamento. Cuando se trabajan acumuladores, estos se deben inicializar en cero para poder obtener resultados confiables.

Como en nuestra matriz del censo cada celda es un acumulador, cada celda se debe inicializar en cero. A continuación presentamos un método con el cual se ejecuta esta tarea:

```
1. PUBLICO ESTATICO VOID Inicialice (mat, m, n)
2.     VARIABLES: i, j (ENTEROS)
3.         PARA (i= 1, m, 1)
4.             PARA (j= 1, n, 1)
5.                 mat[i][j] = 0
6.             FINPARA
7.         FINPARA
```

8. FIN(Método)

En la instrucción 1 se define el método con sus parámetros: **mat** es la matriz a la cual se le asignaran los valores iniciales a cada una de sus celdas, **m** es el número de filas y **n** es el número de columnas.

En la instrucción 2 se definimos las variables de trabajo de nuestro método. Llamamos a estas variables **i** y **j**.

En la instrucción 3 planteamos un ciclo con la variable **i**. Con este ciclo vamos a recorrer las filas de la matriz: cuando el contenido de **i** sea 1, significa que vamos a recorrer la fila 1; cuando el contenido de **i** sea 2 significa que vamos a recorrer la fila 2, cuando el contenido de **i** sea 3 significa que vamos a recorrer la fila 3, y así sucesivamente.

En la instrucción 4 planteamos un ciclo interno, el cual vamos a controlar con la variable **j**. Con este ciclo vamos a recorrer los datos correspondientes a cada columna, es decir, cuando **i** contenga el valor correspondiente a una fila, **j** variara desde 1 hasta **n**, que será el número de columnas de la matriz.

Y, finalmente, en la instrucción 5 le asignaremos cero (0) a cada celda dentro de la matriz.

5.3.3 RECORRIDO E IMPRESIÓN POR FILAS

Cuando se trabaja con matrices una de las tareas más importantes es imprimir el contenido de cada una de las celdas. Para imprimir el contenido de cada una de las celdas de la matriz existen dos formas de hacerlo. Una de ellas es imprimiendo primero el contenido de la fila 1, luego el contenido de la fila 2, luego el de la fila 3 y así sucesivamente. Esta forma de recorrer e imprimir la matriz se hace por filas. El método que sigue ejecuta esta tarea:

```
1. PUBLICO ESTATICO VOID ImprimaPorFila (mat, m, n)
2.     VARIABLES: i, j (ENTEROS)
3.         PARA (i= 1, m, 1)
4.             IMPRIMA ("fila:", i)
5.             PARA (j= 1, n, 1)
6.                 IMPRIMA ("columna:", j, "contenido de la celda:", mat[i][j])
7.             FINPARA
8.         FINPARA
9. FIN(Método)
```

En la instrucción 1 se define el método con sus parámetros: **mat** es la matriz que desea recorrer e imprimir por filas; **m** es el número de filas de **mat**; es el número de columnas de **mat**.

En la instrucción 2 se define las variables de trabajo para efectuar el recorrido.

Las instrucciones de ciclo son completamente similares a las desarrolladas en el método *Inicialice*, con el cual inicializamos cada celda de la matriz en cero, y realmente la inicialización del contenido de cada celda de la matriz, se hizo por filas. Es decir, primero asigna ceros a todas las celdas de la fila 1, luego a todas las celdas de la fila 2 y así sucesivamente.

En nuestro método de impresión incluimos una nueva instrucción, la instrucción 6, en la cual colocamos el título que indique que se van a imprimir los datos de la fila *i*.

La instrucción 5, que es la instrucción correspondiente al ciclo interno, es la instrucción en la cual se imprime el contenido de cada celda de una fila *i*. En dicha instrucción imprimimos el mensaje correspondiente a cada columna y el contenido de la celda descrita por **mat[i][j]**.

5.3.4 RECORRIDO E IMPRESIONES POR COLUMNAS

Cuando se desea recorrer e imprimir la matriz por columnas hay que hacer una “pequeña gran” variación a nuestro método de recorrido por filas. En el método que sigue presentamos dicha variación:

```
1. PUBLICO ESTATICO VOID ImprimaPorColumna (mat, m, n)
2.     VARIABLES: i, j (ENTEROS)
3.     PARA (i= 1, n, 1)
4.         IMPRIMA("columna:", i)
5.         PARA (j= 1, m, 1)
6.             IMPRIMA ("fila:", j, "contenido de la celda:", mat[j][i])
7.         FINPARA
8.     FINPARA
9. FIN(Método)
```

En la instrucción 3, que es la instrucción correspondiente al ciclo externo, a la variable controladora del ciclo *i* la ponemos a variar hasta *n*, y no hasta *m*, ya que con esta variable *i* vamos a recorrer las columnas: primero los datos de la columna 1, luego los datos de la columna 2, luego de la columna 3 y así sucesivamente.

La instrucción 4 produce el mensaje correspondiente a la columna cuyos datos se van a imprimir junto con el número de dicha columna: el contenido de la variable *i*.

En la instrucción 5, que es la instrucción correspondiente al ciclo interno, a la variable controladora *j* la ponemos a variar hasta *m*, y no hasta *n*, ya que con esta variable *j* vamos a recorrer los datos correspondientes a cada columna, y el total de elementos de cada columna es *m*, el número de filas de la matriz.

En la instrucción 6 escribimos cada uno de los datos correspondientes a la columna **i**, es decir, el dato de cada fila **j**: **mat[j][i]**. Observe que en el método de recorrido por filas se imprime **mat[i][j]** y en el método de recorrido por columnas se escribe **mat[j][i]**.

5.3.5 SUMA DE LOS DATOS DE CADA FILA DE UNA MATRIZ

Sumar los datos de cada fila es una operación que se requiere con frecuencia. Si consideramos la matriz del ejemplo del censo: cada celda contiene el número de habitantes de cada municipio dentro de cada uno de los departamentos. Aquí nos interesa conocer el total de habitantes de cada departamento: la suma de los datos de las celdas de la fila 1 da el total de habitantes del departamento 1; la suma de los datos de las celdas de la fila 2 da el total de habitantes del departamento 2; la suma de los datos de las celdas de la fila 3 da el total de habitantes del departamento 3, y así sucesivamente.

Para efectuar esta operación se necesita recorrer la matriz por filas, es decir, usaremos las instrucciones de recorrido de la matriz por filas, las cuales fueron explicadas en el método *ImprimaPorFila* que vimos anteriormente.

A continuación presentamos un método que suma e imprime el total de los datos de las celdas de cada fila de una matriz:

```
1. PUBLICO ESTATICO VOID SumaPorFila (mat, m, n)
2.     VARIABLES: i, j, sf (ENTEROS)
3.         PARA (i= 1, m, 1)
4.             sf = 0
5.             PARA (j= 1, n, 1)
6.                 sf = sf + mat[i][j]
7.             FINPARA
8.             IMPRIMA ("suma de la fila:", i, "es:", sf)
9.         FINPARA
10. FIN(Método)
```

La instrucción 1 define el método con sus parámetros: **mat**, la matriz en la cual hay que efectuar el proceso de suma de los datos de cada fila; **m**, el número de filas de **mat**; y **n**, el número de columnas de **mat**.

En la instrucción 2 definimos las variables de trabajo para efectuar la tarea de sumar e imprimir el total de los datos de las celdas de cada fila: **i**, para recorrer las filas; **j**, para recorrer las celdas de cada fila, es decir las columnas; **sf**, para llevar el acumulado de los datos de las celdas de la fila **i**.

En la instrucción 3 planteamos el ciclo de variación de **i**, para recorrer la matriz por filas.

En la instrucción 4 se inicializa el acumulador de los datos de cada fila en cero. Este acumulador (**sf**) se debe inicializar en cero cada vez que se cambie de fila, ya que si no hacemos esto, cuando se cambie la variable seguirá incrementando su valor con los datos de la nueva fila.

En la instrucción 5 se plantea el ciclo para recorrer las celdas de cada fila.

En la instrucción 6 se acumula el contenido de la celda **mat[i][j]** (fila **i**, columna **j**) en la variable **sf**.

En la instrucción 8 se imprime el total de la suma de los datos de las celdas de la fila **i**, con su correspondiente mensaje.

Veamos un ejemplo. Consideremos la siguiente matriz:

	1	2	3	4	5	6	7
1	3	1	6	2	8	4	5
2	9	7	7	4	1	2	4
3	5	6	2	8	5	4	7
4	3	5	5	4	8	9	3
5	8	4	5	8	8	7	6
6	6	3	5	9	8	4	2
7	2	5	7	5	4	4	1

Al ejecutar por primera vez la instrucción 3, la variable **i** toma el valor de 1, significa que vamos a recorrer la fila 1.

En la instrucción 4 se inicializa el contenido de **sf** en cero.

Al ejecutar por primera vez la instrucción 5, la variable **j** toma el valor de 1. En este instante, el contenido de las variables **i** y **j** es 1; es decir, estamos en la posición **a₁₁**.

Al ejecutar la instrucción 6 le suma a **sf** el contenido de la celda de la fila 1 columna 1, es decir, 3. El contenido de **sf** será 3.

Al ejecutar la instrucción 7, el fin de PARA interno, incrementa el contenido de **j** en 1. La **j** queda valiendo 2, mientras que la **i** sigue en 1; ahora nos encontramos en **a₁₂**.

Ejecuta de nuevo la instrucción 6, en la cual le suma el contenido de la celda fila 1 columna 2, cuyo valor es 1, a la variable **sf**. El contenido de **sf** será 4.

De esta forma continua ejecutando el ciclo interno hasta que el contenido de la variable **j** sea mayor que 7. Cuando esto sucede, continuo con la instrucción 8, en la cual imprime el contenido de **sf**, que para la primera fila de nuestro ejemplo es 29.

Luego de escribir el resultado de la suma de la primera fila, llegamos a la instrucción 9, que es el fin del PARA externo. En esta instrucción incrementa automáticamente el contenido de la **i** en 1 y luego regresa a la instrucción 3 a comparar el contenido de la **i** con el contenido de la **m**. Como el contenido de **i** aún no ha alcanzado el valor de **m** ejecuta nuevamente las instrucciones 4 a 7.

A la variable **sf** le asignan nuevamente cero y recorre la fila **i** sumando el contenido de cada una de las celdas con el ciclo interno y luego imprimiendo el contenido de **sf**.

Al terminar de ejecutar el ciclo externo finaliza la ejecución del método habiendo escrito la suma de los datos de las celdas de cada fila.

5.3.6 SUMA DE LOS DATOS DE CADA COLUMNA DE UNA MATRIZ

Así como en muchas situaciones es necesario sumar los datos de las celdas de cada fila, hay otras situaciones en las cuales lo que se requiere es sumar los datos de las celdas de cada columna. Para ello haremos uso del método *ImprimaPorColumna* que habíamos visto anteriormente.

Para totalizar los datos de las celdas de cada columna de una matriz, basta con plantear los ciclos de recorrido por columnas e insertar las instrucciones propias para manejar el acumulador y producir el informe de total de cada columna. Veamos cómo se plantea dicho método:

```
1. PUBLICO ESTATICO VOID SumaPorColumna (mat, m, n)
2.   VARIABLES: i, j, sc (ENTEROS)
3.     PARA (i= 1, n, 1)
4.       sc = 0
5.       PARA (j= 1, m, 1)
6.         sc = sc + mat[j][i]
7.       FINPARA
8.       IMPRIMA ("suma de la columna:", i, "es:", tc)
9.     FINPARA
10. FIN(Método)
```

La instrucción 1 define el método con sus parámetros: **mat**, la matriz en la cual hay que efectuar el proceso de suma de los datos de cada columna; **m**, el número de filas de **mat**; y **n**, el número de columnas de **mat**.

En la instrucción 2 definimos las variables de trabajo para ejecutar la tarea de sumar e imprimir el total de los datos de las celdas de cada columna: **i**, para recorrer las columnas; **j**, para recorrer las celdas de cada columna; y **sc**, para llevar el acumulado de los datos de las celdas de la columna **i**.

En la instrucción 3 planteamos el ciclo de variación de la **i**, para recorrer la matriz por columnas.

En la instrucción 4 se inicializa el acumulador de los datos de cada columna en cero. Este acumulador, **sc**, se debe inicializar en cero cada vez que se cambie de columna, ya que si no hacemos esto, cuando se cambie de columna arrastrará el acumulado de la columna anterior al de la nueva columna.

En la instrucción 5 se plantea el ciclo para recorrer las celdas de cada columna.

En la instrucción 6 se acumula el contenido de la celda **mat[j][i]** (fila **j**, columna **i**) en la variable **sc**.

En la instrucción 8 se imprime el total de la suma de los datos de las celdas de la columna **i**, con su correspondiente mensaje.

5.4 CLASIFICACIÓN DE MATRICES

Las matrices se clasifican según la forma y según algunas características con respecto a la distribución de sus datos.

Según la forma, las matrices pueden ser *rectangulares* o *cuadradas*. Matrices rectangulares son aquellas en las que el número de filas es diferente del número de columnas, y matrices cuadradas son aquellas en las que el número de filas es igual al número de columnas.

Según la distribución de sus datos, existen muchas clases de matrices. Entre ellas podemos destacar las siguientes:

- Matriz *simétrica*: es una matriz cuadrada en la que el dato de una celda de la fila **i**, columna **j**, es igual al dato de la celda de la fila **j**, columna **i**; es decir, por ejemplo, que el dato ubicado en la posición **a₁₃** es igual al dato de la posición **a₃₁**.
- Matriz *identidad*: es una matriz cuadrada en la que todos los elementos son 0, excepto los de la diagonal principal, que son 1. Los elementos de la diagonal principal son aquellos en los cuales la fila es igual a la columna; es decir, las posiciones **a₁₁**, **a₂₂**, **a₃₃**, ..., **a_{nn}**.
- Matriz *triangular inferior*: es una matriz cuadrada en la cual los elementos que se hallan por encima de la diagonal principal son todos ceros.
- Matriz *triangular superior*: es una matriz cuadrada en la cual los elementos que se hallan por debajo de la diagonal principal son todos ceros.
- Matriz *diagonal*: es matriz una cuadrada en la que todos los elementos que se encuentran por fuera de la diagonal principal son ceros.

Según la clase de matriz que se esté trabajando, las operaciones sobre ellas varían. Por ejemplo, para calcular el determinante de una matriz, esta debe ser cuadrada. Así $a_{ij} = 0$, donde i es diferente de j .

5.4.1 SUMA DE LOS ELEMENTOS DE LA DIAGONAL PRINCIPAL DE UNA MATRIZ CUADRADA

Como un ejemplo de trabajo con matrices cuadradas presentamos un método en el que se suman los elementos de la diagonal principal de una matriz. El siguiente es un método que efectúa dicha tarea:

```

1. PUBLICO ESTATICO ENTERO SumaDiagPpal (mat, n)
2.   VARIABLES: i, s (ENTEROS)
3.     s = 0
4.     PARA (i= 1, n, 1)
5.       s = s + mat[i][i]
6.     FINPARA
7.     RETORNE (s)
8. FIN(Método)

```

En la instrucción 1 se define el método, el cual retornara un dato entero, con sus parámetros: **mat**, la matriz a la cual le vamos a sumar los elementos de la diagonal principal, y **n** el número de filas y columnas de la matriz **mat**.

En la instrucción 2 definimos nuestras variables de trabajo; **i**, variable con la cual recorreremos los elementos de la diagonal principal, y **s**, la variable en la cual almacenamos la suma de dichos elementos.

En la instrucción 4 planteamos el ciclo con el cual se recorren los elementos de la diagonal principal. Como ya habíamos dicho, los elementos de la diagonal principal son aquellos en los cuales la fila es igual a la columna; por tanto, solo requerimos una variable para recorrerlos.

En la instrucción 5 acumulamos en la variable **s** dichos elementos, y en la instrucción 7 retornamos el valor de **s**.

Tomemos como ejemplo la siguiente matriz:

	n						
	1	2	3	4	5	6	7
1	3	1	6	2	8	4	5
2	9	7	7	4	1	2	4
3	5	6	2	8	5	4	7
4	3	5	5	4	8	9	3

5	8	4	5	8	8	7	6
6	6	3	5	9	8	4	2
n 7	2	5	7	5	4	4	1

Al ejecutar nuestro método *SumaDiagPpaL*, el método sumará los valores que aparecen resaltados en la matriz y, retornará en *s* un valor de 29.

5.4.2 SUMA DE LOS ELEMENTOS DE LA DIAGONAL SECUNDARIA DE UNA MATRIZ CUADRADA

Como un segundo ejemplo, vamos a construir un método con el que se sumen los elementos de la diagonal secundaria de una matriz cuadrada. Una celda pertenece a la diagonal secundaria si la suma de la fila y la columna que identifican la celda, da como resultado $n+1$, siendo n el número de filas y columnas de la matriz. El siguiente método ejecuta dicha tarea:

```

1. PUBLICO ESTATICO ENTERO SumaDiagSec (mat, n,)
2.     VARIABLES: i, j, s (ENTEROS)
3.         s = 0
4.         j = n
5.         PARA (i= 1, n, 1)
6.             s = s + mat[i][j]
7.             j = j - 1
8.         FINPARA
9.     RETORNE (s)
10. FIN(Método)

```

En la instrucción 1 definimos el método, el cual retornara un valor entero, con sus parámetros: **mat**, la matriz sobre la cual se va a trabajar, y **n**, el orden de la matriz.

En la instrucción 2 se define las variables de trabajo: **i**, para identificar la fila de una celda de la diagonal secundaria; **j**, para identificar la columna de una celda de la diagonal secundaria; y **s**, la variable en la cual llevaremos la suma de los elementos de la diagonal secundaria.

En la instrucción 3 inicializamos el acumulador en cero y en la instrucción 4 le asignamos a **j** el valor de **n**, es decir, la última columna. La variable **j** la utilizaremos para identificar la columna de un elemento perteneciente a la diagonal secundaria.

En la instrucción 5 planteamos el ciclo con el cual recorreremos la matriz. La variable controladora del ciclo, es decir la *i*, la utilizaremos para identificar la fila de un elemento de la diagonal secundaria.

En la instrucción 6 acumulamos en la variable *s* el dato de una celda perteneciente a la diagonal secundaria. Dicha celda la identificamos con la fila *i* y la columna *j*.

En la instrucción 7 le restamos 1 a *j*, la variable con la cual se identifica la columna de un elemento de la diagonal secundaria.

En la instrucción 9 se retorna el contenido de la variable *s*, la cual contiene la suma de los elementos de la diagonal secundaria.

Veamos el ejemplo:

		1	2	3	4	5	6	7
1	3	1	6	2	8	4	5	
2	9	7	7	4	1	2	4	
3	5	6	2	8	5	4	7	
4	3	5	5	4	8	9	3	
5	8	4	5	8	8	7	6	
6	6	3	5	9	8	4	2	
n 7	2	5	7	5	4	4	1	

Al ejecutar nuestro método *SumaDiagSec* se retorna un valor de 26.

5.4.3 INTERCAMBIO DE DOS FILAS

Otra de las operaciones que se requieren con frecuencia cuando se manipulan matrices es intercambiar los datos correspondientes a dos filas dadas. Veamos el método que efectúa dicha tarea:

```

1. PUBLICO ESTATICO VOID IntercambiarFila (mat, m, n, i, j)
2.     VARIABLES: k, aux (ENTEROS)
3.     PARA (k= 1, n, 1)
4.         aux = mat[i][k]
5.         mat[i][k] = mat[j][k]
6.         mat[j][k] = aux
7.     FINPARA
8. FIN(Método)

```

En la instrucción 1 definimos el método con sus parámetros: **mat**, la matriz en la cual se efectúa el intercambio; **m**, el número de filas de la matriz **mat**; **n**, el número de columnas de la matriz **mat**; **i**, y **j**, las filas cuyos datos hay que intercambiar. El parámetro **mat** es el único parámetro por referencia de este método.

En la instrucción 2 definimos las variables de trabajo: **k**, para recorrer las filas cuyos datos se desean intercambiar, y **aux**, una variable auxiliar para poder efectuar el intercambio.

En la instrucción 3 se plantea el ciclo con el cual se recorren simultáneamente las filas **i** y **j**.

Las instrucciones 4 a 6 son las instrucciones con las cuales se intercambia el dato de la celda de la fila **i** columna **k**, con el dato de la celda de la fila **j** columna **k**. en la instrucción 4 se aguarda en la variable auxiliar **aux** el contenido de la celda fila **i** columna **k**; en instrucción 5 trasladamos el dato de la celda de la fila **j** columna **k** hacia la celda fila **i** columna **k**, y en la instrucción 6 llevamos lo que tenemos en la variable auxiliar **aux** (lo que había en la celda fila **i** columna **k**) hacia la celda de la fila **j** columna **k**.

Las instrucciones del ciclo se ejecutan hasta que el contenido de la variable **k** sea mayor que **n**. Cuando esto suceda se habrán intercambiado los datos de la fila **i** con los datos de la fila **j**.

Veamos el siguiente ejemplo:

		n						
		1	2	3	4	5	6	7
1	3	1	6	2	8	9	7	
2	4	1	2	8	2	5	7	
3	5	3	7	1	3	5	5	
4	4	3	6	3	2	8	1	
5	4	2	5	4	1	1	6	
m	6	1	8	9	7	1	3	9

(a)

		n						
		1	2	3	4	5	6	7
1	3	1	6	2	8	9	7	
2	4	2	5	4	1	1	6	
3	5	3	7	1	3	5	5	
4	4	3	6	3	2	8	1	
5	4	1	2	8	2	5	7	
m	6	1	8	9	7	1	3	9

(b)

La matriz *a* es la matriz original; antes del intercambio de filas. La matriz *b* es la matriz resultante de intercambiar la fila 2 con la 5.

5.4.4 INTERCAMBIO DE DOS COLUMNAS

Así como intercambiar filas es una opción que se requiere con cierta frecuencia en la manipulación de matrices, intercambiar columnas también. El proceso de intercambiar columnas es similar al proceso de intercambiar filas, la diferencia básica es que en vez de recorrer las filas se recorre las columnas que debemos intercambiar. Veamos como efectuar este proceso:

```

1. PUBLICO ESTATICO VOID IntercambiarColumna (mat, m, n, i, j)
2.     VARIABLES: k, aux (ENTEROS)
3.     PARA (k= 1, m, 1)
4.         aux = mat[k][i]
5.         mat[k][i] = mat[k][j]
6.         mat[k][j] = aux
7.     FINPARA
8. FIN(Método)
    
```

Como ejemplo veamos la siguiente matriz, en la cual se intercambian los datos de la columna 2 con los datos de la columna 5:

		n						
		1	2	3	4	5	6	7
m	1	3	1	6	2	8	9	7
	2	4	1	2	8	2	5	7
	3	5	3	7	1	3	5	5
	4	4	3	6	3	2	8	1
	5	4	2	5	4	1	1	6
	6	1	8	9	7	1	3	9

(a)

		n						
		1	2	3	4	5	6	7
n	1	3	8	6	2	1	9	7
	2	4	2	2	8	1	5	7
	3	5	3	7	1	3	5	5
	4	4	2	6	3	3	8	1
	5	4	1	5	4	2	1	6
	6	1	1	9	7	8	3	9

(b)

La matriz *a* es la matriz original; antes del intercambio de columnas. La matriz *b* es la matriz resultante de intercambiar la columna 2 con la 5.

5.4.5 ORDENAR LOS DATOS DE UNA MATRIZ CON BASE EN LOS DATOS DE UNA COLUMNA

Sucede con frecuencia que cuando se manejan datos es una matriz, en una columna se maneja, digamos, un código, y en el resto de la fila se manejan datos correspondientes a ese código.

Supongamos que en cada fila se maneja los siguientes datos: el código de un artículo y los datos correspondientes a las ventas de ese artículo en cada uno de los almacenes que maneja la compañía; como lo vemos en el siguiente ejemplo:

n

	1	2	3	4	5	6	7	8
1	3	1	4	9	7	7	5	6
2	1	2	5	7	3	4	8	6
3	6	4	2	5	4	1	1	3
4	2	9	3	4	2	9	8	9
m 5	8	5	8	4	1	9	3	4

Si miramos la matriz anterior, el dato de la columna 1 fila 1 es el código de un artículo (artículo con código 3) y los demás datos de la fila 1 son las ventas del artículo 3 en los diferentes almacenes, es decir: 1, 4, 9, 7, 7, 5, 6.

El dato de la fila 2 columna 1 es el código de un artículo (artículo con código 1) y los demás datos de la fila 2 son las ventas del artículo 1, es decir: 2, 5, 7, 3, 4, 8, 6.

Si se desean conocer las ventas de un artículo, hay que buscar el código del artículo recorriendo la columna 1. Si los datos de la columna 1 no están ordenados, el proceso de búsqueda del código del artículo es bastante dispendioso. Si los datos de la columna 1 están ordenados, el proceso de búsqueda será bastante fácil y eficiente.

Ahora veamos el método que ordena los datos de la matriz teniendo como base los datos de una columna previamente seleccionada:

```

1. PUBLICO ESTATICO VOID OrdenarPorColumna (mat, m, n, c)
2.     VARIABLES: i, j, k (ENTEROS
3.         PARA (i= 1, m-1, 1)
4.             k = 1
5.             PARA (j= i+1, m, 1)
6.                 SI (mat[j][c] < mat[k][c])
7.                     k = j
8.             FINSI
9.         FINPARA
10.        OrdenarPorColumna.IntercambiarFilas (mat, m, n, i, k)
11.    FINPARA
12. FIN(Método)

```

El método que utilizamos para efectuar el ordenamiento es el método de selección que vimos en vectores.

En la instrucción 1 definimos el método con sus parámetros: **mat**, la matriz cuyos datos se desean ordenar; **m**, el número de filas de la matriz **mat**; **n**, el número de columnas de **mat**; y **c**, la columna que

se toma como base para ordenar los datos de la matriz. Recuerde que el parámetro **mat** debe ser por referencia.

En la instrucción 2 definimos las variables de trabajo para ejecutar el proceso de ordenamiento: **i**, para identificar a partir de cual fila faltan datos por ordenar; **j**, para determinar en cual fila se halla el menor dato, de los datos de la columna **c**; y **k**, la variable en la cual almacenamos la fila que tiene el menor dato de la columna **c**.

Las instrucciones 3 a 9 de este método son similares a las instrucciones 3 a 9 del método *OrdenamientoAscendenteSelección*, con el cual ordenamos un vector. La única diferencia es que en la instrucción 6 comparamos el dato de la fila **j** columna **c**, con el dato de la fila **k** columna **c**, para determinar en cual fila se halla el menor dato de la columna **c**. Al terminar el ciclo interno se ejecuta la instrucción 10, en la que se invoca el método para intercambiar los datos de la fila **i** con los datos de la columna **k**, el cual fue desarrollado previamente.

En la instrucción 11 se finaliza la instrucción PARA y se incrementa la **i** en 1 y continúa con el proceso de ordenamiento hasta que el contenido de la variable **i** sea igual al contenido de la variable **m**.

En la siguiente figura se muestra como quedan los datos de la matriz después de ejecutar el proceso de ordenamiento con base a la columna 1.

		n							
		1	2	3	4	5	6	7	8
1		3	1	4	9	7	7	5	6
2		1	2	5	7	3	4	8	6
3		6	4	2	5	4	1	1	3
4		2	9	3	4	2	9	8	9
m 5		8	5	8	4	1	9	3	4

(a)

		n							
		1	2	3	4	5	6	7	8
1		3	1	4	9	7	7	5	6
2		1	2	5	7	3	4	8	6
3		6	4	2	5	4	1	1	3
4		2	9	3	4	2	9	8	9
m 5		8	5	8	4	1	9	3	4

(b)

La matriz *a* es la matriz original, mientras que la matriz *b* es la misma matriz, pero ordenada por la primera columna.

5.4.6 TRANSPUESTA DE UNA MATRIZ

Dada una matriz **A** se define la matriz transpuesta de **A**, y la expresaremos como **A^t** a la matriz que resulta de intercambiar las filas por las columnas de **A**, de tal forma que si **A** es una matriz de **m** filas y **n** columnas, su transpuesta resulta de **n** filas y **m** columnas.

Consideremos la siguiente figura, en la cual se presenta una matriz con su correspondiente transpuesta. Como se puede observar la matriz original **A** tiene 5 filas y 7 columnas. La matriz **A^t** tiene 7 filas y 5 columnas.

							n	
		1	2	3	4	5	6	7
1	3	1	6	2	8	4	9	
2	7	7	2	5	1	5	4	
3	4	1	3	8	1	2	8	
4	6	3	2	1	5	5	3	
5	4	1	2	2	1	3	7	
m								

							M
		1	2	3	4	5	
1	3	7	4	6	4		
2	1	7	1	3	1		
3	6	2	3	2	2		
4	2	5	8	1	2		
5	8	7	1	5	1		
6	4	5	2	5	3		
7	9	4	8	3	7		
n							

Cada elemento de la fila **i** columna **j** de la matriz **A** queda ubicado en la fila **j** columna **i** de la matriz **A^t**. El dato que en la matriz **A** se hallaba en la fila 2 columna 5 queda en la fila 5 columna 2, y así sucesivamente.

Ahora veamos el método con el cual se construye la transpuesta de una matriz:

```

1. PUBLICO ESTATICO VOID Transpuesta (A, m, n, At)
2.     VARIABLES: i, j (ENTEROS)
3.         PARA (i= 1, m, 1)
4.             PARA (j= 1, n, 1)
5.                 At[j][i] = A[i][j]
6.             FINPARA
7.         FINPARA
8. FIN(Método)

```

En la instrucción 1 definimos el método con sus parámetros: **A**, la matriz a la cual le calcularemos la transpuesta; **m**, el número de filas de **A**; **n**, el número de columna de **A**; **At**, la variable en la cual quedara almacenada la transpuesta de **A**. El parámetro **At** debe ser por referencia.

En la instrucción 2 se definen las variables de trabajo **i** y **j**, con las cuales se recorre la matriz **A** y se construye **At**.

En la instrucción 3 y 4 se plantean los ciclos para recorrer la matriz **A** por filas.

En la instrucción 5 se construye la transpuesta de **A**; asignando a **At** fila **j** columna **i** el contenido de **A** fila **i** columna **j**.

Al terminar de ejecutar los ciclos de recorrido de **A**, por filas, en **At** queda la transpuesta de **A**.

5.4.7 SUMA DE DOS MATRICES

La suma de dos matrices **A** y **B** consiste en crear una nueva matriz **C** en la cual cada elemento de **C** es la suma de los correspondientes elementos de las matrices **A** y **B**. Por tanto, para poder sumar dos matrices, estas tienen que tener las mismas dimensiones, es decir, igual número de filas y columnas. Simbólicamente la suma de dos matrices se expresa así:

$$C[i][j] = A[i][j] + B[i][j]$$

El siguiente es un método con el cual se suman dos matrices:

```
1. PUBLICO ESTATICO VOID SumarMatriz (A, m, n, B, p, q, C)
2.   VARIABLES: i, j (ENTEROS)
3.     SI ((m != p) v (n != q))
4.       IMPRIMA ("las matrices no se pueden sumar")
5.     SINO
6.       PARA (i= 1, m, 1)
7.         PARA (j= 1, n, 1)
8.           C[i][j] = A[i][j] + B[i][j]
9.         FINPARA
10.      FINPARA
11.    FINSI
12. FIN(Método)
```

En la instrucción 1 se define el método con sus parámetros: **A** y **B**, las matrices que se van a sumar; **m** y **n**, las dimensiones de la matriz **A**; **p** y **q**, las dimensiones de la matriz **B**; y **C**, la matriz resultante. El parámetro **C** es un parámetro por referencia.

En la instrucción 2 definimos las variables de trabajo: **i** y **j**, para recorrer las matrices **A** y **B** por filas.

En la instrucción 3 se controla que las matrices **A** y **B** se pueden sumar. Para que dos matrices se puedan sumar deben obtener las mismas dimensiones (**m==p** y **n==q**). Por tanto, si el número de filas de **A**, que es **m**, es diferente del número de filas de **B**, que es **p**, o el número de columnas de **A**, que es **n**, es


```
1. PUBLICO ESTATICO VOID MultiplicarMatriz (A, m, n, B, p, q, C)
2.     VARIABLES: i, j, k (ENTEROS)
3.         SI (n != p)
4.             IMPRIMA ("las matrices no se pueden multiplicar")
5.         SINO
6.             PARA (i= 1, m, 1)
7.                 PARA (j= 1, q, 1)
8.                     C[i][j] = 0
9.                     PARA (k= 1, n, 1)
10.                        C[i][j] = C[i][j] + A[i][k] * B[k][j]
11.                     FINPARA
12.                 FINPARA
13.             FINPARA
14.         FINSI
15. FIN(Método)
```

En la instrucción 1 se define el método con sus parámetros: **A** y **B**, las matrices a multiplicar; **m** y **n**, las dimensiones de la matriz **A**; **p** y **q**, las dimensiones de la matriz **B**; y **C**, la matriz resultante del producto, recuerde que **C** debe ser un parámetro por referencia.

En la instrucción 2 definimos las variables de trabajo: **i**, para recorrer las filas de la matriz **A**; **j**, para recorrer las columnas de la matriz **B**; y **k**, para recorrer simultáneamente las columnas de **A** y las filas de **B**.

En la instrucción 3 se controla que se pueda efectuar el producto entre **A** y **B**. Si el número de columnas de **A**, que es **n**, es diferente del número de filas de **B**, que es **p**, el producto no se podrá efectuar y, por tanto, ejecuta las instrucción 4, con la cual se produce el mensaje apropiado y finalizará sin ejecutar más acciones.

Si la condición de la instrucción 3 es falsa, significa que el producto si se puede ejecutar y, por tanto, continúa ejecutando la instrucción 6.

En la instrucción 6 se plantea el ciclo con el cual se recorre la matriz **A** por filas.

En la instrucción 7 se plantea el ciclo con el cual se recobra la matriz **B** por columnas.

En la instrucción 8 se inicializa en cero el contenido de la celda fila **i** columna **j** de la matriz **C**. Esta inicialización es necesaria ya que dicha posición funciona como un acumulador.

En la instrucción 9 se plantea el ciclo con el cual se recorren las celdas de la fila **i** de **A** y las celdas de la columna **j** de **B**. Para un valor cualquiera de **k** (variable controladora del ciclo de la instrucción 9), se efectúa el producto del contenido de la celda **ik** de **A**, con el contenido de la celda **kj** de **B** y se acumula este producto en la celda **ij** de **C**.

Al terminar el ciclo más interno (el ciclo de la instrucción 9), se pasará a otra celda de la matriz **C**; que en ese ejemplo se hace por filas.

En las matrices se utilizan las mismas acciones que en los vectores (borrar, insertar, buscar, etc.), la diferencia radica en que, para realizar alguna de estas acciones en una matriz, se necesitará un ciclo adicional para podernos desplazar en las filas y columnas.

EJERCICIO DE ENTRENAMIENTO

1. Un tablero de damas es un arreglo de 8 filas por 8 columnas. Uno (1) representa la presencia de una ficha blanca en el tablero, dos (2) representa la presencia de una ficha negra en el tablero, y cero (0) representa la ausencia de ficha. Elabore un método que determine e imprima: el número de fichas blancas en el tablero, el número de fichas negras y el número de espacios vacíos.
2. Elabore un método que calcule y retorne en el programa principal la suma de los elementos que están por encima de la diagonal principal en una matriz cuadrada de orden n .
3. Elabore un método que calcule y retorne en el programa principal la suma de los elementos que están por debajo de la diagonal secundaria en una matriz cuadrada de orden n .
4. Elabore un método que lea una matriz de $n \times m$ elementos y un valor d . Luego modifique la matriz multiplicando cada elemento por el valor d .

6 PISTAS DE APRENDIZAJE

Traer a la memoria La división entre cero no está definida en ningún campo numérico. Cuando en el numerador hay un número diferente de cero y en el denominador está el cero se dice que el resultado no existe; si en el numerador y en el denominador está el cero, se dice que el resultado es indefinido.

Traer a la memoria Cuando se suma dos números, si los signos son iguales, se suma los números y se conserva el signo que tienen; si los signos son contrarios, se restan y se conserva el signo del número mayor.

Tenga presente El orden en que se efectúan operaciones es: Primero potencias o raíces, luego multiplicaciones o divisiones y por último sumas y restas.

Tenga presente que todo lo que está entre paréntesis () tiene mayor prioridad

Tenga presente que los métodos son acciones y siempre deben de ir en un verbo en infinitivo

Tenga presente que la clase siempre debe de ser en singular

Tenga presente que las matrices son estructuras de almacenamiento de datos, donde se manejan dos subíndices, uno para fila y otro para columna; y el orden en cualquier operación es primero el subíndice de fila y luego el subíndice de columna.

Traer a memoria los arreglos se consideran estructuras estáticas

Tenga presente que los ciclos se utilizan siempre y cuando una instrucción se necesita repetir más de una vez

Recuerde que a la hora de intercambiar datos dentro de un vector o una matriz, primero debe guardar el contenido de una celda a dentro de una variable auxiliar, para no perder lo que hay en a ; luego a la celda a le lleva lo que tiene la celda b ; y por último, a la celda b le lleva lo que guardó en la variable auxiliar. Así por ejemplo:

$aux = vec[i]$ $vec[i] = vec[k]$ $vec[k] = aux$

Recuerde que los parámetros por referencia son aquellas variables que se modificarán dentro del subprograma y volverán al programa principal con su valor modificado.

Recuerde que cuando se invoca un método void, el control de ejecución retorna a la instrucción siguiente del método que lo activo.

Recuerde que cuando se invoca funciones que retornan, la dirección de retorno es la misma instrucción que las invoca.

Tenga presente que los métodos deben ser lo más simple que se pueda.

Tenga presente que por seguridad se recomienda declara las variables como privadas o protegidas.

Tenga presente que las variables que hacen parte de una expresión tipo lógico deben tener un valor previo asignado.

7 GLOSARIO

Algoritmo. Lista de instrucciones para resolver un problema abstracto, es decir, que un número finito de pasos convierten los datos de un problema (entrada) en una solución (salida).

Aplicación. Es un programa informático diseñado como herramienta para permitir a un usuario realizar uno o diversos tipos de trabajo.

Booleano. Es un tipo de dato lógico que puede representar valores de lógica binaria; es decir, valores que representen falso o verdadero.

Ciclo o bucle. Es una instrucción que se ejecuta repetidas veces dentro de un algoritmo, hasta que la condición asignada a dicho ciclo deje de cumplirse.

Condición. Es una instrucción o grupo de instrucciones que determinan si se realizará la siguiente instrucción o no.

Decremento. Es una disminución que se le realiza a una determinada variable.

Factorial. Se llama factorial de n al producto de todos los números naturales desde 1 hasta n .

Incremento. Es el aumento que sufre una determinada variable.

Instrucción. Es un conjunto de datos insertados en una secuencia estructurada o específica que el procesador interpreta y ejecuta.

Iteración. Es la repetición de una serie de instrucciones dentro de un algoritmo.

Límite inferior. Es el máximo valor que puede tomar una variable dentro de un ciclo PARA.

Límite superior. Es el mínimo valor que puede tomar una variable dentro de un ciclo PARA.

Secuencia. Es una serie de pasos lógicos que tienen coherencia y un orden determinado.

Switch o switche. Generalmente, se utiliza en la condición de un ciclo MIENTRAS QUE o de un ciclo HAGA MIENTRAS QUE. Si la condición se cumple, se ejecutan las instrucciones que hay dentro de dicho ciclo; de lo contrario, salta hasta el final del ciclo. También suele usarse como condición en las estructuras de decisión.

Variables. Son espacios reservados en la memoria que, como su nombre indica, pueden cambiar de contenido a lo largo de la ejecución de un programa.

8 BIBLIOGRAFÍA

Fuentes bibliográficas

Agilar, J. (2008). *Fundamentos de Programacion* . Madrid: MCGRAW-HILL.

Florez , R. (2011). *Algoritmia Basica*. Medellín: Imprenta Universidad de Antioquia.

Oviedo, E (2015). *Lógica de Programación Orientada a Objetos*. 1ª .ed. Bogotá: Ecoe Ediciones: Universidad de Antioquia.

Villalobos, J. (2006). *Fundamentos de Programacion*. Naucalpan de Juarez: Prentice Hall.

Fuentes digitales o electrónicas

Tomado de <http://ingenieria.udea.edu.co/~eoviedo/>

Tomado de

<https://algoritmiafordummies.wikispaces.com/1.+Introducci%C3%B3n.+Nociones+b%C3%A1sicas>